

ご参考用: 本製品は販売終了につき、参考技術資料としてご提供いたしますので、予めご了承ください。

## インピーダンス/ゲイン・フェーズ アナライザ IMPEDANCE/GAIN-PHASE ANALYZER

# **ZGA5920**

取扱説明書

株式会社 エヌエフ回路設計プロック

DA00032249-004

## インピーダンス/ゲイン・フェーズアナライザ IMPEDANCE/GAIN-PHASE ANALYZER

## ZGA5920

取扱説明書

・ はじめに ――

このたびは,『ZGA5920 インピーダンス/ゲイン·フェーズアナライザ』をお買い求 めいただき,ありがとうございます。

電気製品を安全に正しくお使いいただくために,まず,次のページの「**安全にお使** いいだくために」をお読みください。

●この説明書の注意記号について

この説明書では、下記の注意記号を使用しています。機器の使用者の安全のため、また、機器の損傷を防ぐために、この注意記号の内容は必ず守ってください。

≜▲ 告

機器の取り扱いにおいて,使用者が死亡又は重傷を負うおそれがある場合,そ の危険を避けるための情報を記載しています。

#### ▲注 意

2.1. た 機器の取り扱いにおいて,使用者が傷害を負う,又は物的損害が生じるおそれを 避けるための情報を記載しています。

●この説明書の章構成は、下記のようになっています。

初めて使用する方は、1章からお読みください。なお、USB インタフェースについての説明は 別冊になっています。

#### 1. 概説

この製品の概要・特長・応用・機能及び簡単な動作原理を説明しています。

2. 使用前の準備

設置や操作の前にしなければならない大切な準備作業について説明しています。

3. パネル面と基本操作の説明

パネル面の表示器やコネクタの機能・動作及び基本的な操作について説明しています。 機器を操作しながらお読みください。

4. 測定操作(基本)

インピーダンス測定、ゲイン・フェーズ測定について操作説明をしています。

5. 測定操作(各試料)

用途に応じた測定機能の操作説明をしています。

6. ファイルについて

ファイルフォーマットについて説明しています。

#### 7. トラブルシューティング

エラーメッセージや故障と思われるときの対処方法を記載しています。

8. 保守

保管・再梱包・輸送や性能試験の方法などについて説明しています。

9. 仕様

仕様(機能・性能)について記載しています。

Ι

安全にお使いいただくために

安全にご使用いただくため、下記の警告や注意事項は必ず守ってください。

これらの警告や注意事項を守らずに発生した損害については、当社はその責任と保証を負いかねますのでご了承ください。

なお、この製品は、JISやIEC規格の絶縁基準クラスI機器(保護導体端子付き)です。

#### ●取扱説明書の内容は必ず守ってください。

取扱説明書には、この製品を安全に操作・使用するための内容を記載しています。

ご使用に当たっては、この説明書を必ず最初にお読みください。

この取扱説明書に記載されているすべての警告事項は,重大事故に結びつく危険を未 然に防止するためのものです。必ず守ってください。

#### ●必ず接地してください。

感電事故を防止するため、必ず「電気設備技術基準 D 種(100Ω以下)接地工事」以上の接地に確実に接続してください。

3 極電源プラグを,保護接地コンタクトを持った3 極電源コンセントに接続すれば, この製品は自動的に接地されます。

#### ●電源電圧を確認してください。

この製品は、取扱説明書の「接地及び電源接続」の項に記載された電源電圧で動作し ます。

電源接続の前に、コンセントの電圧が本器の定格電源電圧に適合していることを確認 してください。

#### ●おかしいと思ったら

この製品から煙が出てきたり、変な臭いや音がしたら、直ちに電源コードを抜いて使 用を中止してください。

このような異常が発生したら,修理が完了するまで使用できないようにして,直ちに 当社又は当社代理店にご連絡ください。

#### ●ガス雰囲気中では使用しないでください。

爆発などの危険性があります。

#### ●カバーは取り外さないでください。

この製品の内部には,高電圧の箇所があります。カバーは絶対に取り外さないでくだ さい。

内部を点検する必要があるときでも、当社の認定したサービス技術者以外は内部に触 れないでください。

#### ●改造はしないでください。

改造は,絶対に行わないでください。新たな危険が発生したり,故障時に修理をお断 りすることがあります。

#### ●安全関係の記号

製品本体や取扱説明書で使用している安全上の記号の一般的な定義は、次のとおりです。

### <u>//</u> 取扱説明書参照記号

使用者に危険の潜在を知らせるとともに,取扱説明書を参照する必要がある箇所に表示されます。

## 🖄 感電の危険を示す記号

特定の条件下で、感電の可能性がある箇所に表示されます。



#### 警告記号

機器の取り扱いにおいて,使用者が死亡又は重傷を負うおそれがあ る場合,その危険を避けるための情報を記載しております。

### ▲ 注意 注意記号

機器の取り扱いにおいて,使用者が傷害を負う,又は物的損害が生 じるおそれを避けるための情報を記載しております。

#### ●その他の記号

- | 電源スイッチのオン位置を示します。
- 電源スイッチのオフ位置を示します。
- ┢ ケースに接続されていることを示します。
- ╧ コネクタの外部導体が,信号グラウンドに接続されていることを示します。

#### ●廃棄処分時のお願い

環境保全のため,廃棄処分されるときは,下記内容に留意していただくようお願いい たします。

- この製品はリチウム電池を内蔵しています。産業廃棄物を取り扱う業者を通じて、 廃棄処分してください。
- ② 産業廃棄物を取り扱う業者を通じて、廃棄処分してください。

## 目 次

はじめに		I
1. 概説		1-1
1.1 特	長	1-2
1.2 応	用	1-3
1.3 機	能一覧	1-4
1.4 動	作原理	1-7
1.4.1	基本原理	1-7
1.4.2	ブロック図	1-8
2. 使用前	の準備	2-1
2.1 使	用前の確認	
2.2 組	立及び設置	
2.2.1	設置時の一般的な注意事項	
2.2.2	設置場所の条件	
2.2.3	周辺機器の接続	
2.3 接	地及び電源接続	
2.4  適	合規格	2-10
2.5 簡	単な動作チェック	2-11
2.5.1	電源投入時の動作と表示のチェック	2-11
2.5.2	キー操作と応答のチェック	2-11
2.5.3	電源遮断時の注意	
2.6 校	正	2-13
3. パネル	面と基本操作の説明	3-1
3.1 パ	ネル各部の名称と動作	3-2
3.1.1	本体正面パネル	
3.1.2	本体背面パネル	3-3
3.2 電	源投入時の表示及び初期設定	
3.2.1	電源投入時の表示	
3.2.2	初期設定	
3.2.3	ウォームアップ	3-18
3.3 入	出力端子	3-19
3.4 入	出力端子の絶縁耐電圧	3-22
3.5 基	本操作	3-24
3.5.1	画面説明	3-26
3.5.2	測定アプリケーションの選択	3-35
3.5.3	測定~解析~シミュレーションまでの操作	3-37
3.5.4	レポート出力について	3-43
3.5.5	補正処理	3-45

3.5.6	測定条件	3-47
3.5.7	グラフ表示	3-50
3.5.8	測定信号出力 ON, OFF	3-54
3.5.9	測定制御	3-54
3.5.10	コントロール I/O	3-55
3.5.11	アナログ信号入力	3-57
3.5.12	自動測定	3-59
3.5.13	過大入力表示	3-61
3.5.14	環境設定	3-62
3.5.15	アップデート	3-64
3.6 高い	▶ 周波数での測定	3-65
3.7 プリ	リンタについて	3-67
4. 測定操作	F(基本)	4-1
4.1 イン	ノピーダンス測定	4-2
4.1.1	試料との接続	4-3
4.1.2	インピーダンス測定の設定	4-7
4.1.3	オープン補正・ショート補正	4-9
4.1.4	試料のインピーダンス測定	4-13
4.2 ゲイ	イン・フェーズ測定	4-16
4.2.1	被測定回路との接続	
4.2.2	ゲイン・フェーズ測定の設定	
4.2.3	イコライズ	
4.2.4	被測定回路のゲイン・フェーズ特性測定	
4.3 測気		
4.3.1		
4.3.2	遅延	
4.3.3	ーー 自動高密度スイープ	
5 測定操作	[19][][10]()	5-1
51 特定	- <1241/2	5-2
52 圧雷	□	5-3
521	試料との接続	5-3
522	正常素子測定の設定	5-3
523	グラフとマーカの表示	5-4
524	) アンビ、 2003 (2010) (20	5-5
525	一次 下電完物質出	5-6
526	/エモベ X开口	5-0 5_0
53 誄雪	マンナレーション	
し.し 前月	ミャスコム	
ບ.ບ. I 5 ວ ວ	両4↑1 ⊂ 1/2 7/1	
5.3.Z	ひと	5-11
5.3.3	クフノとマーカの衣示	5-11

5.3.4 測定	5-13
5.3.5 誘電率導出	5-14
5.4 磁性体測定	5-15
5.4.1 試料との接続	5-15
5.4.2 設定	5-16
5.4.3 グラフとマーカの表示	5-17
5.4.4 測定	5-18
5.4.5 透磁率導出	5-19
5.5 コイル測定	5-20
5.5.1 試料との接続	5-20
5.5.2 設定	5-21
5.5.3 グラフとマーカの表示	5-22
5.5.4 測定	5-24
5.5.5 等価回路推定	5-25
5.5.6 等価回路シミュレーション	5-26
5.6 コンデンサ測定	5-27
5.6.1 試料との接続	5-27
5.6.2 設定	5-28
5.6.3 グラフとマーカの表示	5-28
5.6.4 測定	5-31
5.6.5 等価回路推定	5-32
5.6.6 等価回路シミュレーション	5-33
5.7 抵抗測定	5-34
5.7.1 試料との接続	5-34
5.7.2 設定	5-35
5.7.3 グラフとマーカの表示	5-35
5.7.4 測定	5-36
5.7.5   等価回路推定	5-37
5.7.6 等価回路シミュレーション	5-38
5.8 リーケージインダクタンス測定(トランス)	5-39
5.8.1 試料との接続	5-39
5.8.2 設定	5-40
5.8.3 グラフとマーカの表示	5-40
5.8.4 測定	5-41
5.9 相互インダクタンス測定(トランス)	5-42
5.9.1 試料との接続	5-42
5.9.2 設定	5-43
5.9.3 グラフとマーカの表示	5-43
5.9.4 同相接続特性測定	5-44
595 逆相接続特性測定	

5.9.6 木	目互インダクタンス計算	5-45
5.10 結合	合係数測定(トランス)	5-46
5.10.1	試料との接続	5-46
5.10.2	設定	5-47
5.10.3	グラフとマーカの表示	5-47
5.10.4 2	次側短絡特性測定	5-48
5.10.5 2	次側開放時特性測定	5-49
5.10.6	結合係数計算	5-49
5.11 巻終	泉比測定(トランス)	5-50
5.11.1 言	式料との接続	5-50
5.11.2 言	受定	5-50
5.11.3	ブラフとマーカの表示	5-51
5.11.4 🥻	則定	5-52
5.12 ダイ	イオード測定	5-53
5.12.1	試料との接続	5-53
5.12.2	設定	5-53
5.12.3	グラフとマーカの表示	5-54
5.12.4	測定	5-55
5.12.5	同調特性シミュレーション	5-56
5.13 ル-	–プ特性測定(サーボ)	5-57
5.13.1	被測定回路との接続	5-57
5.13.2	設定	5-58
5.13.3	グラフとマーカの表示	5-58
5.13.4	測定	5-59
5.13.5	回路モデル生成	5-61
5.13.6	回路モデルシミュレーション	5-62
5.14 閉ノ	レープ特性測定(サーボ)	5-64
5.14.1	被測定回路との接続	5-64
5.14.2	設定	5-64
5.14.3	グラフとマーカの表示	5-65
5.14.4	ループー巡特性測定	5-66
5.14.5	帰還伝達関数の測定	5-67
5.14.6	開→閉ループ変換	5-68
5.14.7	回路モデル生成	5-69
5.14.8	回路モデルシミュレーション	5-70
5.15 開ノ	レープ特性測定(サーボ)	5-71
5.15.1	被測定回路との接続	5-71
5.15.2	設定	5-71
5.15.3	グラフとマーカの表示	5-72
5.15.4	閉ループ特性測定	5-73

5.15.5	帰還伝達関数の測定	5-74
5.15.6	閉→開ループ変換	5-75
5.15.7	回路モデル生成	5-76
5.15.8	回路モデルシミュレーション	5-77
5.16 利得	• 位相特性測定(増幅回路)	5-78
5.16.1	被測定回路との接続	5-78
5.16.2	設定	5-78
5.16.3	グラフとマーカの表示	5-79
5.16.4	測定	5-80
5.16.5	伝達関数生成	5-81
5.16.6	シミュレーション	5-82
5.17 CMRF	R 特性測定(増幅回路)	5-83
5.17.1	被測定回路との接続	5-83
5.17.2	設定	5-83
5.17.3	グラフとマーカの表示	5-84
5.17.4	差動利得測定	5-84
5.17.5	同相利得測定	5-85
5.17.6 C	MRR 表示	5-85
5.18 PSRR	特性測定(増幅回路)	5-86
5.18.1	被測定回路との接続	5-86
5.18.2	設定	5-87
5.18.3	グラフとマーカの表示	5-87
5.18.4	測定	5-88
5.19 微分	<sup>▶</sup> 利得·微分位相特性測定(増幅回路)	5-89
5.19.1	被測定回路との接続	5-89
5.19.2	設定	5-89
5.19.3	グラフとマーカの表示	5-90
5.19.4	測定	5-90
5.20 飽和	]特性測定	5-91
5.20.1	被測定回路との接続	5-91
5.20.2	設定	5-91
5.20.3	グラフとマーカの表示	5-92
5.20.4	測定	5-92
5.21 フィ	ルタ回路特性測定	5-93
5.21.1	被測定回路との接続	5-93
5.21.2	設定	5-93
5.21.3	グラフとマーカの表示	5-94
5.21.4	フィルタ回路特性測定	5-94
5.21.5	伝達関数生成	5-96
5.21.6	シミュレーション	5-97

6. ファ	イルについて	
6.1	概要	
6.2	測定レシピ及び測定結果データファイルフォーマット	
6.3	伝達関数ファイルフォーマット	
6.4	帳票ファイルフォーマット	
6.5	画面キャプチャフォーマット	
6.6	アナログ信号入力データフォーマット	
7. トラ	ラブルシューティング	
7.1	エラーメッセージ	
7.2	故障と思われるとき	
8. 保守	۴	
8.1	はじめに	
8.2	日常の手入れ	
8.3	保管・再梱包・輸送	
8.4	バージョン番号の確認方法	
8.5	性能試験	
8.5.	1  使用機器	
8.5.	2 試験前の準備	
8.5.	3 测定信号周波数確度	
8.5.	4   測定信号出力 AC 振幅確度	
8.5.	5 測定信号出力ひずみ率	
8.5.	6 測定信号出力 DC バイアス確度	
8.5.	7   測定信号入力部 IMRR	
8.5.	8 測定信号入力部ダイナミックレンジ	
8.5.	9 测定信号入力部測定誤差周波数特性	8-11
9. 仕様	ŧ	
9.1	解析処理	
9.2	測定確度	
9.3	測定処理	
9.4	測定信号入力部	
9.5	測定信号出力部	
9.6	表示	
9.7	プリント出力(オプション プリンタ利用時)	
9.8	内部記憶	
9.9	外部記憶	
9.10	外部入出力機能	
9.11	一般事項	

## 付 図

义	1-1	伝達特性/インピーダンス特性測定	1-7
义	1-2	システムブロック図	1-8
义	1-3	ブロック図(本体)	1-9
义	3-1	本体正面パネル	3-2
义	3-2	本体背面パネル	3-3
义	3-3	電源投入時の画面	3-4
义	3-4	セットアップ画面	3-4
义	3-5	測定画面	3-5
义	3-6	シグナルインジェクタプローブ 5055 との接続	. 3-21
义	3-7	対筐体アイソレーション耐電圧仕様(付属の BNC ケーブル使用時)	. 3-22
义	3-8	対筐体アイソレーション耐電圧仕様(付属以外のケーブル使用時)	. 3-22
义	3-9	入出力間のアイソレーション耐電圧仕様(付属の BNC ケーブル使用時)	. 3-23
义	3-10	)入出力間のアイソレーション耐電圧仕様(付属以外のケーブル使用時)	. 3-23
义	3-11	ボタン操作の動作	. 3-24
义	3-12	? キーワードの複数選択による絞り込み	. 3-25
义	3-13	3 絞り込み設定のボタン	. 3-25
义	3-14	・基本画面構成	. 3-26
义	3-15	5 インフォメーションエリアの構成	. 3-27
义	3-16	) 測定中の状態表示例	. 3-27
义	3-17	′ツールパレットのボタン	. 3-28
义	3-18	3 測定アプリケーションエリア	. 3-29
义	3-19	)操作アイコン	. 3-30
义	3-20	) 重ね描き指定	. 3-31
义	3-21	データ名の変更	. 3-32
义	3-22	2 数值入力例	. 3-33
义	3-23	3 測定操作エリア	. 3-34
×	3-24	トアプリケーションパレット	. 3-35
义	3-25	5 サポートパレット	. 3-36
义	3-26	5	. 3-37
义	3-27	′測定条件詳細設定パレット	. 3-38
义	3-28	3 補正パレット	. 3-38
义	3-29	)測定中	. 3-39
义	3-30	)測定結果	. 3-40
义	3-31	解析結果	. 3-40
义	3-32	? シミュレーション結果	. 3-41
义	3-33	3 グラフの拡大表示	. 3-41
义	3-34	↓ 詳細グラフの表示	. 3-42

X	3-35 レポートパレット	3-43
义	3-36 キャリブレーションパレット	3-45
义	3-37 補正パレット	3-46
义	3-38 測定条件の設定	3-47
¥	3-39 測定条件の詳細設定	3-48
义	3-40 グラフ表示エリア	3-50
义	3-41 マーカポインタ	3-51
义	3-42 グラフスケール設定	3-53
×	3-43 コントロール I/O 画面	3-55
×	3-44 コントロール I/O コネクタ	3-55
义	3-45 アナログ信号入力画面	3-57
义	3-46 アナログ信号モニタ表示	3-58
义	3-47 自動測定条件設定パレット	3-59
×	3-48 環境設定パレット	3-62
义	3-49 アップデートパレット	3-64
义	3-50 印刷画面	3-67
¥	4-1 インピーダンス測定画面	. 4-2
义	4-2 インピーダンス測定の原理	. 4-2
×	4-3 測定接続選択手順	. 4-3
义	4-4 インピーダンス測定接続, 設定例	. 4-7
义	4-5 位相反転機能	. 4-8
义	4-6 補正パレット	. 4-9
R R R R	4-6 補正パレット 4-7 測定系誤差のモデル	. 4-9 4-11
X X X	4-6 補正パレット 4-7 測定系誤差のモデル 4-8 オープン補正測定	. 4-9 4-11 4-11
図 図 図 図 図	<ul> <li>4-6 補正パレット</li> <li>4-7 測定系誤差のモデル</li> <li>4-8 オープン補正測定</li> <li>4-9 ショート補正測定</li> </ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-11
医网络网	<ul> <li>4-6 補正パレット</li> <li>4-7 測定系誤差のモデル</li> <li>4-8 オープン補正測定</li> <li>4-9 ショート補正測定</li> <li>4-10 インピーダンス測定のグラフ</li> </ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-11 4-13
医网络网络	<ul> <li>4-6 補正パレット</li> <li>4-7 測定系誤差のモデル</li></ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-11 4-13 4-16
医网络网络网	<ul> <li>4-6 補正パレット</li> <li>4-7 測定系誤差のモデル</li></ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-13 4-16 4-17
网络网络网络	<ul> <li>4-6 補正パレット</li></ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-13 4-16 4-17 4-17
	<ul> <li>4-6 補正パレット</li> <li>4-7 測定系誤差のモデル</li></ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-16 4-17 4-17 4-17
	<ul> <li>4-6 補正パレット</li></ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-16 4-17 4-17 4-17 4-19 4-22
x x x x x x x x x x x x	<ul> <li>4-6 補正パレット</li></ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-16 4-17 4-17 4-19 4-22 4-24
	<ul> <li>4-6 補正パレット</li></ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-16 4-17 4-17 4-17 4-22 4-22 4-24 4-27
<b>预 预 预 预 预 预 预 预 预 预</b>	<ul> <li>4-6 補正パレット</li></ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-16 4-17 4-17 4-19 4-22 4-22 4-27 4-27
<b>阅 阅 阅 阅 阅 阅 阅 阅 阅 阅 阅</b>	<ul> <li>4-6 補正パレット</li></ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-16 4-17 4-17 4-19 4-22 4-24 4-27 4-27 4-28
<b>预 预 预 预 预 预 预 预 预 预 预</b>	<ul> <li>4-6 補正パレット</li></ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-16 4-17 4-17 4-17 4-22 4-22 4-24 4-27 4-27 4-28 4-29
<b>阅 阅 阅 阅 阅 阅 阅 阅 阅 阅 阅 阅</b>	4-6 補正パレット         4-7 測定系誤差のモデル         4-8 オープン補正測定         4-8 オープン補正測定         4-9 ショート補正測定         4-10 インピーダンス測定のグラフ         4-11 ゲイン・フェーズ測定画面         4-12 ゲイン・フェーズ測定の原理         4-13 サーボ測定の原理         4-14 ゲイン・フェーズ測定接続,設定例         4-15 イコライズの原理         4-16 ゲイン・フェーズ測定のグラフ表示         4-17 測定処理の概要         4-18 DFT の概要         4-19 誤差補正の概要         4-20 積分の効果         4-21 遅延が必要な応答波形	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-16 4-17 4-17 4-17 4-22 4-22 4-22 4-27 4-28 4-29 4-29 4-30
网络网络网络网络网络	<ul> <li>4-6 補正パレット</li></ul>	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-16 4-17 4-17 4-17 4-22 4-22 4-22 4-27 4-28 4-27 4-28 4-29 4-30 4-30
网络网络网络网络网络网络	4-6 補正パレット         4-7 測定系誤差のモデル         4-8 オープン補正測定         4-9 ショート補正測定         4-10 インピーダンス測定のグラフ         4-11 ゲイン・フェーズ測定画面         4-12 ゲイン・フェーズ測定の原理         4-13 サーボ測定の原理         4-14 ゲイン・フェーズ測定接続,設定例         4-15 イコライズの原理         4-16 ゲイン・フェーズ測定のグラフ表示         4-17 測定処理の概要         4-18 DFT の概要         4-19 誤差補正の概要         4-20 積分の効果         4-21 遅延が必要な応答波形         4-22 遅延による共振特性の例         4-23 自動高密度スイープの例	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-16 4-17 4-17 4-17 4-22 4-24 4-27 4-28 4-27 4-28 4-29 4-30 4-30 4-30 4-32
<b>说 说 说 说 说 说 说 说 说 说 说 说 说 说 说 说 说 说 说 </b>	4-6 補正パレット         4-7 測定系誤差のモデル         4-8 オープン補正測定         4-9 ショート補正測定         4-10 インピーダンス測定のグラフ         4-11 ゲイン・フェーズ測定画面         4-12 ゲイン・フェーズ測定の原理         4-13 サーボ測定の原理         4-14 ゲイン・フェーズ測定接続,設定例         4-15 イコライズの原理         4-16 ゲイン・フェーズ測定のグラフ表示         4-17 測定処理の概要         4-18 DFT の概要         4-19 誤差補正の概要         4-20 積分の効果         4-21 遅延が必要な応答波形         4-22 遅延による共振特性の例         4-23 自動高密度スイープの例         5-1 圧電素子の測定接続例	. 4-9 4-11 4-11 4-13 4-16 4-17 4-17 4-17 4-22 4-24 4-27 4-27 4-28 4-29 4-30 4-30 4-30 4-32 . 5-3

义	5-2 解析が可能な特性	5-5
义	5-3 圧電パラメタ表示画面	5-6
义	5-4 圧電振動子のアドミタンス円	5-7
义	5-5 圧電振動子等価回路	5-7
义	5-6 マッチング回路	
义	5-7 誘電体の測定接続例	5-10
义	5-8 誘電率導出の前提条件	5-14
义	5-9 磁性体の測定接続例	5-15
义	5-10 CV アンプ使用時の注意	5-16
义	5-11 コイルの測定接続例	5-20
义	5-12 CV アンプ使用時の注意	5-21
义	5-13 等価回路推定画面	5-25
义	5-14 コンデンサの測定接続例	5-27
×	5-15 等価回路推定画面	5-32
×	5-16 抵抗器の測定接続例	5-34
×	5-17 等価回路推定画面	5-37
义	5-18 トランス(リーケージインダクタンス)の測定接続例	5-39
义	5-19 トランス(相互インダクタンス)の測定接続例	5-42
义	5-20 相互インダクタンス測定方法	5-45
×	5-21 トランス(結合係数)の測定接続例	5-46
义	5-22 トランス(巻線比)の測定接続例	5-50
义	5-23 ダイオードの測定接続例	5-53
×	5-24 同調回路	5-56
义	5-25 サーボループの測定接続例	5-57
义	5-26 実測で得られるナイキスト線図	5-60
义	5-27 位相・利得余裕がマイナスでも不安定でない例	5-61
义	5-28 閉ループ特性測定接続例	5-64
义	5-29 開ループ特性測定接続例	5-71
义	5-30 利得·位相特性の測定接続例	5-78
义	5-31 CMRR 特性の測定接続例	5-83
义	5-32 PSRR 特性の測定接続例	5-86
义	5-33 微分利得・微分位相特性の測定接続例	5-89
义	5-34 飽和特性の測定接続例	5-91
义	5-35 フィルタ回路の接続例	5-93
义	5-36 フィルタ特性検索方法	5-95
义	6-1 伝達関数ファイルの構成	6-47
义	8-1 バージョン番号の確認方法	8-3
义	9-1 対筐体アイソレーション耐電圧仕様(付属の BNC ケーブル使用時)	9-24
义	9-2 対筐体アイソレーション耐電圧仕様(付属以外のケーブル使用時)	9-24
义	9-3 測定信号出力部と測定信号入力部間のアイソレーション耐電圧仕様(付属の BNC	ケーブル使用時)

义	9-4	測定信号出力部と測定信号入力部間のアイソレーション耐電圧仕様(付属以外のケーブル使用時)
义	9-5	ブロックダイヤグラム(本体)9-37
义	9-6	外形寸法図(本体)

## 付表

表	2-1 校正表	2-2
表	3-1 初期設定値一覧(測定条件設定エリア)	3-6
表	3-2 初期設定値一覧(測定条件設定パレット)	3-7
表	3-3 設定できるスイープ対象一覧	3-8
表	3-4 圧電素子測定の初期設定値一覧	3-9
表	3-5 誘電体測定の初期設定値一覧	3-9
表	3-6 磁性体測定の初期設定値一覧	3-9
表	3-7 コイル測定の初期設定値一覧	. 3-10
表	3-8 コンデンサ測定の初期設定値一覧	. 3-11
表	3-9 抵抗測定の初期設定値一覧	. 3-12
表	3-10 トランス リーケージインダクタンス測定の初期設定値一覧	3-12
表	3-11 トランス 相互インダクタンス測定の初期設定値一覧	. 3-12
表	3-12 トランス 結合係数測定の初期設定値一覧	. 3-13
表	3-13 トランス 巻線比測定の初期設定値一覧	3-13
表	3-14 ダイオード測定の初期設定値一覧	3-13
表	3-15 サーボ ループ特性測定の初期設定値一覧	. 3-14
表	3-16 サーボ 閉ループ特性測定の初期設定値一覧	. 3-14
表	3-17 サーボ 開ループ特性測定の初期設定値一覧	3-15
表	3-18 増幅回路 利得・位相特性測定の初期設定値一覧	3-15
表	3-19 増幅回路 CMRR 特性測定の初期設定値一覧	3-16
表	3-20 増幅回路 PSRR 特性測定の初期設定値一覧	3-16
表	3-21 増幅回路 微分利得微分位相特性測定の初期設定値一覧	3-16
表	3-22 増幅回路 飽和特性測定の初期設定値一覧	3-16
表	3-23 フィルタ回路特性測定の初期設定値一覧	. 3-17
表	3-24 インピーダンス測定の初期設定値一覧	. 3-17
表	3-25 ゲイン・フェーズ測定の初期設定値一覧	. 3-17
表	3-26 コントロール I/O コネクタ	3-56
表	4-1 オープン補正・ショート補正計算式	4-12
表	4-2 インピーダンス測定のグラフ種類	. 4-14
表	4-3 インピーダンス測定のマーカ表示	4-15
表	4-4 ゲイン・フェーズ測定のグラフ種類	4-25
表	4-5 ゲイン・フェーズ測定のマーカ表示	4-26
表	5-1 圧電素子測定のグラフ種類	5-4
表	5-2 圧電素子測定のマーカ表示	5-4
表	5-3 誘電体測定のグラフ種類	. 5-11
表	5-4 誘電体測定のマーカ表示	5-12
表	5-5 磁性体測定のグラフ種類	5-17

表	5-6 磁性体測定のマーカ表示	5-18
表	5-7 コイル測定のグラフ種類	5-22
表	5-8 コイル測定のマーカ表示	5-23
表	5-9 コンデンサ測定のグラフ種類	5-28
表	5-10 コンデンサ測定のマーカ表示	5-30
表	5-11 抵抗測定のグラフ種類	5-35
表	5-12 抵抗測定のマーカ表示	5-36
表	5-13 リーケージインダクタンス測定のグラフ種類	5-40
表	5-14 リーケージインダクタンス測定のマーカ表示	5-40
表	5-15 相互インダクタンス測定のグラフ種類	5-43
表	5-16 相互インダクタンス測定のマーカ表示	5-43
表	5-17 結合係数測定のグラフ種類	5-47
表	5-18 結合係数測定のマーカ表示	5-48
表	5-19 巻線比測定のグラフ種類	5-51
表	5-20 巻線比測定のマーカ表示	5-51
表	5-21 ダイオード測定のグラフ種類	5-54
表	5-22 ダイオード測定のマーカ表示	5-54
表	5-23 ループ特性測定のグラフ種類	5-58
表	5-24 ループ特性測定のマーカ表示	5-58
表	5-25 閉ループ特性測定のグラフ種類	5-65
表	5-26 閉ループ特性測定のマーカ表示	5-65
表	5-27 開ループ特性測定のグラフ種類	5-72
表	5-28 開ループ特性測定のマーカ表示	5-73
表	5-29 利得・位相特性測定のグラフ種類	5-79
表	5-30 利得・位相特性測定のマーカ表示	5-79
表	5-31 CMRR 特性測定のグラフ種類	5-84
表	5-32 CMRR 特性測定のマーカ表示	5-84
表	5-33 PSRR 特性測定のグラフ種類	5-87
表	5-34 PSRR 特性測定のマーカ表示	5-87
表	5-35 微分利得·微分位相特性測定のグラフ種類	5-90
表	5-36 微分利得·微分位相特性測定のマーカ表示	5-90
表	5-37 飽和特性測定のグラフ種類	5-92
表	5-38 飽和特性測定のマーカ表示	5-92
表	5-39 フィルタ回路特性測定のグラフ種類	5-94
表	5-40 フィルタ回路特性測定のマーカ表示	5-94
表	5-41 フィルタタイプによる検索表示項目	5-95
表	6-1 伝達関数ファイルフォーマット	6-48
表	7-1 エラーメッセージー覧	7-2

#### 登録商標について

National Instruments, LabVIEW, Measurement Studio は, 米国 National Instruments Corporation の商標です。

Microsoft, Windows XP Embedded は、米国 Microsoft Corporation の米国およびその 他の国における商標または登録商標です。

#### 著作権について

NI Measurement Studio

Copyright (C) 2010 National Instruments Corporation. All Rights Reserved.

著作権について

PDFView4NET

Copyright (C) O2 Solutions All Rights Reserved.

マイクロソフト ソフトウェア ライセンス条項

#### Windows XP Embedded および Windows Embedded Standard Runtime

本マイクロソフト ソフトウェア ライセンス条項 (以下「本ライセンス条項」といいます) は、お客様と 株式会社エヌエフ回路設計ブロック との契約を構成します。以下のライセンス条項をお読みください。本ライセンス条項は、本デバイスに含まれる本ソフトウェアに適用されます。本ソフトウェアには、お客様が本ソフトウェアを受け取った別個のメディアも含まれます。

このデバイス上の本ソフトウェアには、Microsoft Corporation またはその関連会社からライセンス されているソフトウェアが含まれます。

また、本ライセンス条項は本ソフトウェアに関連する下記マイクロソフト製品にも適用されるものと します。

- 更新プログラム
- 追加ソフトウェア
- サポート サービス

なお、これらの製品に別途固有のライセンス条項が付属している場合には、当該ライセンス条項が適 用されます。お客様が更新プログラムまたは追加ソフトウェアをマイクロソフトから直接入手された 場合は、株式会社エヌエフ回路設計ブロック ではなく、マイクロソフトが当該更新プログラムまたは 追加ソフトウェアのライセンスを付与します。

本ソフトウェアを使用することにより、お客様は本ライセンス条項に同意されたものとします。本ラ イセンス条項に同意されない場合は、本ソフトウェアを使用または複製しないでください。この場合、 株式会社エヌエフ回路設計ブロック に問い合わせて、お支払いいただいた金額の払い戻しに関する方 針を確認してください。

お客様がこれらのライセンス条項を遵守することを条件として、お客様には以下が許諾されます。

1. 使用権。

お客様は、本ソフトウェアと共に取得したデバイス上で本ソフトウェアを使用することができます。

- 2. 追加のライセンス条件および追加の使用権。
  - **a. 特定用途。**株式会社エヌエフ回路設計ブロック は、本デバイスを特定用途向けに設計しました。お客様は、当該用途に限り本ソフトウェアを使用することができます。
  - **b. その他のソフトウェア。**お客様は、その他のプログラムが以下の条件を満たす場合に限り、本 ソフトウェアと共にその他のプログラムを使用することができます。
    - 本デバイスに関する製造業者の特定用途を直接サポートしている。
- 3. ライセンスの適用範囲。本ソフトウェアは使用許諾されるものであり、販売されるものではありません。本ライセンス条項は、お客様に本ソフトウェアを使用する限定的な権利を付与します。株式会社エヌエフ回路設計ブロックおよびマイクロソフトはその他の権利をすべて留保します。適用される法令により上記の制限を超える権利が与えられる場合を除き、お客様は本ライセンス条項で明示的に許可された方法でのみ本ソフトウェアを使用することができます。この場合、お客様は、使用方法を制限するために本ソフトウェアに組み込まれている技術的制限に従わなければなりません。詳細については、本ソフトウェア付属の文書を参照するか、株式会社エヌエフ回路設計ブロックにお問い合わせください。これらの制限にかかわらず適用される法令により認められる範囲内を除き、お客様は以下を行うことはできません。
  - 本ソフトウェアの技術的な制限を回避して使用すること。

- 本ソフトウェアをリバース エンジニアリング、逆コンパイル、または逆アセンブルすること。
- 本ライセンス条項で規定されている数以上の本ソフトウェアの複製を作成すること。
- 第三者が複製できるように本ソフトウェアを公開すること。
- 本ソフトウェアをレンタル、リース、または貸与すること。
- ソフトウェアを商用ソフトウェア ホスティング サービスで使用すること。

本ライセンス条項に明示的に規定されている場合を除き、本デバイス上の本ソフトウェアにアクセ スする権利は、本デバイスにアクセスするソフトウェアまたはデバイスにおいてマイクロソフトの 特許またはその他の知的財産権を行使する権利を、お客様に付与するものではありません。

- **4. 製品サポート。**サポート オプションについては、株式会社エヌエフ回路設計ブロック にお問い合わせください。その際、デバイスと共に提供されるサポート番号をお知らせください。
- 5. バックアップ用の複製。お客様は、本ソフトウェアのバックアップ用の複製を 1 部作成すること ができます。バックアップ用の複製は、お客様が本ソフトウェアを、デバイスに再インストールす る場合に限り使用することができます。
- 6. ライセンス証明書(「PROOF OF LICENSE」または「POL」)。お客様が本ソフトウェアをデバイスにインストールされた状態、または CD-ROM またはその他のメディアで入手された場合、本ソフトウェアのライセンスが正当に取得されたものであることは、正規の Certificate of Authenticity ラベルが正規の本ソフトウェアの複製に付属していることにより識別することができます。ラベルが有効であるためには、このラベルがデバイスに貼付、あるいは 株式会社エヌエフ回路設計ブロック の本ソフトウェア梱包に貼付または含まれていなければなりません。ラベルが本ソフトウェアの梱包とは別に提供されたものである場合、そのラベルは無効です。お客様が本ソフトウェアのライセンスを取得していることを証明するため、ラベルが貼付されたデバイスもしくは梱包材を保管してください。正規のマイクロソフト ソフトウェアを識別する方法については、http://www.howtotell.com をご参照ください。
- 7. 第三者への移管。本ソフトウェアは、デバイス、Certificate of Authenticity ラベル、および本 ライセンス条項が付属している場合にのみ直接第三者に譲渡することができます。譲渡の前に、本 ソフトウェアの譲受者は本ライセンス条項が本ソフトウェアの譲渡および使用に適用されること に同意しなければなりません。お客様は、バックアップ用の複製を含む本ソフトウェアの複製を保 持することはできません。
- 8. 非フォールト トレラント。本ソフトウェアは、フォールト トレラントではありません。株式会社 エヌエフ回路設計ブロック は、本ソフトウェアをデバイスにインストールしており、本ソフトウ ェアのデバイス上での動作に責任を負うものとします。
- 9. 使用制限。マイクロソフト ソフトウェアは、フェール セーフ性能が不要なシステム用に設計され ました。お客様は、本ソフトウェアの誤動作があった場合に人身傷害または死亡の予測できるリス クをもたらすデバイスまたはシステムで、マイクロソフト ソフトウェアを使用することはできま せん。これには、核施設、航空機のナビゲーションまたは通信システム、航空交通管制の操作が含 まれます。
- 10.本ソフトウェアの無保証。本ソフトウェアは、現状有姿のまま瑕疵を問わない条件で提供されます。 本ソフトウェアの使用に伴うあらゆる危険は、お客様の負担とします。マイクロソフトは、明示的 な瑕疵担保責任または保証責任を一切負いません。デバイスまたは本ソフトウェアに関してお客様 が受けている保証は、マイクロソフトまたはその関連会社から与えられるものではなく、マイクロ ソフトまたはその関連会社がその保証による拘束を受けることはありません。法律上許容される最 大限において、商品性、特定目的に対する適合性、侵害の不存在に関する黙示の保証について、株 式会社エヌエフ回路設計ブロックおよびマイクロソフトは一切責任を負いません。

11.責任の制限。マイクロソフトおよびその関連会社の責任は、250 米ドル (U.S. \$250.00) を上限とする直接損害に限定されます。その他の損害(派生的損害、逸失利益、特別損害、間接損害、および付随的損害を含みますがこれらに限定されません)に関しては、一切責任を負いません。

この制限は、以下に適用されるものとします。

- 本ソフトウェア、サービス、第三者のインターネットのサイト上のコンテンツ (コードを含み ます)、または第三者のプログラムに関連した事項
- 契約違反、保証違反、厳格責任、過失、または不法行為等の請求 (適用される法令により認め られている範囲において)

この制限は、マイクロソフトが損害の可能性を認識し得た場合にも適用されます。また、一部 の国では付随的損害および派生的損害の免責、または責任の制限が認められないため、上記の 制限事項が適用されない場合があります。

12.輸出規制。本ソフトウェアは米国および日本国の輸出に関する規制の対象となります。お客様は、 本ソフトウェアに適用されるすべての国内法および国際法(輸出対象国、エンド ユーザーおよび エンド ユーザーによる使用に関する制限を含みます)を遵守しなければなりません。詳細につい ては www.microsoft.com/japan/exporting をご参照ください。

## 1. 概説

1.1	特長	<u>.</u>	1-2
1.2	応用	]	1-3
1.3	機能	三一覧	1-4
1.4	動作	■原理	1-7
1.4	4.1	基本原理	1-7
1.4	4.2	ブロック図	1-8

### 1.1 特長

「**ZGA5920 インピーダンス/ゲイン・フェーズアナライザ**」は、電子部品や誘電体/磁性体などのインピーダンス特性や、電子回路のゲインフェーズ特性、負帰還ループのサーボ特性を測定できます。測定のみならず、測定データの解析、特長抽出、シミュレーション、レポート作成を1 台で行うことができ、材料研究や回路解析など広範囲にお使いいただけます。

#### ■多彩な測定機能

被測定試料のインピーダンス特性や被測定回路の利得・位相特性を,0.1mHz~15MHzの広い 周波数範囲でスイープして測定できます。周波数以外にも,測定振幅やDCバイアスや時間(ゼロ スパン)のスイープも可能で,試料の非直線性や時間変動を測定することができます。

■測定アプリケーションに応じた高度な解析機能

例えば, 圧電素子用の解析機能として圧電パラメタ抽出, 特性シミュレーションや駆動回路設 計支援など, 多数のアプリケーションに対応した高度な解析機能を装備しています。

(対応アプリケーションと解析機能の例) 圧電素子:圧電パラメタ表示,シミュレーション 等 誘電体,磁性体:誘電率,透磁率の導出 等 電子部品(コイル,コンデンサ,抵抗):等価回路推定,シミュレーション 等 電子部品(トランス):相互インダクタンス,結合係数,巻線比 等 サーボ特性:位相余裕/利得余裕,開閉ループ変換,伝達関数生成 等 増幅回路:伝達関数生成,CMRR, PSRR,微分利得·微分位相,群遅延,歪特性 等 フィルタ:帯域内リプル,減衰量,遮断周波数,群遅延,伝達関数生成 等

■優れた操作性

本器はキーボード,トラックボールで操作します。測定結果や解析結果やシミュレーション結果は,視認性に優れた高解像度大画面モニタ(外部)に表示されます。また,プリンタで印刷ができるほか,USBメモリにファイルとしてコピーして PC で再利用することも可能です。

■測定条件と測定結果データの管理機能

測定条件を測定のレシピとして保存することができ,試料毎に変化するような測定条件を,試 料単位の測定条件として管理することができます。

レシピと測定結果データは本器の操作画面上で容易に確認することができ、レシピや測定結果 データの数が増加しても、表示選択操作を行うことで目的のレシピや測定結果を探し易くなって います。

■測定自動化機能

DC バイアスの電圧変化による測定など、繰返し測定の自動化を行うことができます。

#### ■測定支援

本器と試料の接続方法や操作方法などを操作画面上に表示し、測定条件を決定する支援情報を 提供します。また、本器がインターネットに接続されている場合は、測定に有用な情報の入手、 本器を操作しながら測定方法の問合せを行うことができます。

#### ■外部機器との連携機能

本器の測定操作に合わせ外部機器を制御するとことや、外部の制御信号に合わせ本器の測定制 御を行うことができるコントロール I/O を装備しています。

■アナログ信号のデータロギング機能

測定中の信号状態を記録することができます。

本器を駆動源として測定対象物を測定(駆動)させながらデータを記録することができます。

■ユーザーシステムとの連携機能

本器を LAN 接続し PC から測定操作の遠隔制御や, 測定レシピ, 測定結果といった本器のアプ リケーションデータへのアクセスといった機能を PC 上のシステムとして容易に構築することが できます。

PC 上のシステム構築には、ソフトウェア開発者向け開発キットが用意されており、一般的な PC ソフトウェア開発環境でプログラミングを行うことができます。

#### ■NF FRA 互換外部制御機能

本器の外部制御機能を使って、当社製 FRA5097 としてお使い頂ける FRA 互換外部制御機能 があります。FRA5097 と同様に USB 接続により FRA 互換外部制御機能をお使い頂けます。

■多彩な設置形態に対応

横置きと縦置きで使用することができます。

### 1.2 応用

- ・圧電素子、コンデンサ、コイルなどの材料や電子部品の研究、評価
- ・フィルタやアンプなどの電子回路の応答特性の評価
- ・スイッチング電源やインバータなどの負帰還特性の評価

## 1.3 機能一覧

下記に ZGA5920 の主要な機能(測定種別)の一覧および機能ツリーを示します。

測定種別名	概要		
圧電素子測定	圧電素子の共振特性測定,圧電パラメタ抽出		
誘電体測定	複素誘電率の測定,解析		
磁性体測定	複素透磁率の測定,解析		
コイル測定	コイル(インダクタ)の特性測定,等価回路推定		
コンデンサ測定	キャパシタ(コンデンサ)の特性測定,等価回路推定		
抵抗測定	抵抗の特性測定,等価回路推定		
トランス			
リーケージインダクタンス測定	トランスのリーケージインダクタンスの測定		
相互インダクタンス測定	トランスの相互インダクタンスの測定		
結合係数測定	トランスの結合係数の測定		
巻線比測定	トランスの1次-2次の巻線比(巻数比)の測定		
(可変容量)ダイオード測定	CV 特性測定,同調特性シミュレーション		
サーボ			
ループ特性測定	ループ特性測定、モデル生成、シミュレーション		
閉ループ特性測定	開→閉ループ変換, モデル生成, シミュレーション		
開ループ特性測定	閉→開ループ変換, モデル生成, シミュレーション		
增幅回路			
利得·位相特性測定	周波数特性測定、モデル生成、シミュレーション		
CMRR 特性測定	同相利得,差動利得の測定,CMRR 算出		
PSRR 特性測定	PSRR を測定		
微分利得·微分位相測定	微分利得・微分位相を測定		
飽和特性測定	1dB コンプレッションレベルを測定		
フィルタ回路特性測定	帯域内リプル、遮断周波数等算出、伝達関数生成		
インピーダンス測定	インピーダンス測定		
ゲイン・フェーズ測定	ゲイン・フェーズ測定		





インピーダンス ――インピーダンス測定

ゲイン・フェーズ —ゲイン・フェーズ測定

### 1.4 動作原理

### 1.4.1 基本原理

ZGA5920は、被測定システムの入出力伝達特性や被測定試料のインピーダンスを測定する測定 器です。正弦波発振器を内蔵した測定信号出力部と2チャネルの測定信号入力部(入力1,入力2) を装備し、入力信号を離散フーリエ変換して得られるフーリエ係数から測定周波数成分のベクト ル(振幅,位相)を計算します。被測定システムの入力信号と出力信号を各々測定信号入力(入力1, 入力2)で測定してベクトル比(入力1/入力2)を計算することによって,測定周波数fでのゲイン および位相を求めることができます。

インピーダンス測定時は、入力1に試料の電圧、入力2に電流に比例した電圧信号を入力する ことにより、入力1(電圧)と入力2(電流)の比、すなわちインピーダンスを測定することができま す。



図 1-1 伝達特性/インピーダンス特性測定

1回の測定では、測定周波数(=発振器周波数)f でのゲインおよび位相を測定します。ボード線 図のような周波数特性は、測定周波数をスイープしてその都度入力 1、入力 2 の振幅、位相を測 定することによって得ることができます。スイープは、周波数以外にも、振幅、DC バイアス、 時間(ゼロスパン)が可能です。また、測定ごとに測定信号入力部のゲインを最適に設定し直して測 定を行いますので、A/D 変換器のダイナミックレンジに測定信号入力部の A/D 変換器前のプリ アンプのゲイン可変幅が加わり、大きな測定ダイナミックレンジおよび最良な信号雑音比(SN 比) で測定することができます。

- また、測定手段として採用している離散フーリエ変換方式は、下記の特長があります。
  - それ自体が急峻なバンドパス特性を有する
    - →雑音, 高調波の影響を低減する
  - 測定周波数の1周期相当の時間で測定が可能
     →1Hzの振幅,位相をほぼ1秒で測定
  - 測定周波数(スイープ密度)の自由度が大きい
     →直線/対数スイープ,スイープ当たりの測定点数等を,自由に設定可能

### 1.4.2 ブロック図



#### 図 1-2 システムブロック図

ZGA5920の操作には、キーボード、トラックボール(ポインティングデバイス)、モニタが必要です。製品に付属のものをご使用ください。それ以外のものを使用すると正常に動作しない可能性があります。また、付属のプリンタを ZGA5920本体に接続すれば、測定・解析結果のグラフ画面をハードコピー出力できるほか、レポート形式として印刷することもできます。



図 1-3 ブロック図(本体)

「図 1-3 ブロック図(本体)」に沿って、ZGA5920の動作を説明します。

#### a) OSC BD

ZGA5920のタイミング信号を生成する発振器です。

A/D 変換のサンプリングクロック, ヘテロダインのための局発信号, 測定信号出力用の3種類の信号を発生しています。

この発振器は、専用 LSI を使用したディジタル直接合成方式のシンセサイザによって、0.1 mHz~15 MHz の範囲で 0.1 mHz の設定分解能をもっています。周波数は、瞬時にかつ位相連続で設定変更できるなどの特長もあります。

#### b) PREAMP BD

可変ゲインアンプおよび A/D 変換器で構成する測定信号入力部です。

入力した信号は,直流分を除去し,適切なレベルまで増幅または減衰して 16 ビットで A/D 変換します。分析周波数が 3 kHz 未満のときは,直接 A/D 変換します。分析周波数が 3 kHz 以上のときは,周波数変換回路によって中間周波数(約 55 Hz)に変換後, A/D 変換します。

#### c) AD CPU BD

PREAMP BD で A/D 変換したディジタルデータをフーリエ積分し, 測定データとして貯えま す。16 ビット CPU で構成し, フーリエ積分のほか, PREAMP BD のオートレンジなども制御 します。

#### d) CPU BD

AD CPU BD から測定データを読み出し,座標変換や誤差補正などの演算処理を行ない,結果を外部モニタに表示します。

#### e) DCPS BD

測定信号入力 1,2 部および測定信号出力部へ,高インピーダンスでアイソレーションした電源を供給します。

## 2. 使用前の準備

2.1	使用	]前の確認	
2.2	組立	_及び設置	
2.2.1		設置時の一般的な注意事項	
2.2.2		設置場所の条件	
2.2.3		周辺機器の接続	
2.3	接地	2及び電源接続	
2.4	適合	闭格	
2.5	簡単	<sup>直</sup> な動作チェック	2-11
2.	5.1	電源投入時の動作と表示のチェック	2-11
2.	5.2	キー操作と応答のチェック	2-11
2.	5.3	電源遮断時の注意	2-12
2.6	校正		

### 2.1 使用前の確認

#### ■安全の確認

ZGA5920 をご使用になる前に、この取扱説明書の巻頭に記載されております「安全にお使いい ただくために」をご覧になり、安全性の確認を行ってください。

また電源に接続する前に「2.3 接地及び電源接続」をお読みになり、安全のための確認を十分 に行ってください。

#### ■開梱時の確認

最初に,輸送中の事故などによる損傷がないことをお確かめください。 開梱したら,「表 2-1 校正表」と照らし合わせて員数をご確認ください。

本体 <b>ZGA5920</b> 1
モニタ(19インチ)1
キーボード1
トラックボール1
付属品
<b>ZGA5920</b> 付属 CD1
<b>ZGA5920</b> 本体取扱説明書1
信号ケーブル(BNC-BNC 50Ω 1m, 250Vrms)
BNC T 型ディバイダ(250Vrms)1
フェライトコア(クランプタイプ)1
電源コードセット(3 極,2m)1

表 2-1 校正表

■モニタ,キーボード,トラックボール

本器の操作には、モニタ、キーボード、トラックボール(ポインティングデバイス)が必要です。 本器に付属のものをご使用ください。付属のものか、当社指定の対応品以外のものを使用された 場合、正常に動作しないことがあります。

■フェライトコア

ノイズ対策としてトラックボールの接続ケーブルにフェライトコアを装着してください。
■付属 CD

PC上で利用することのできる、ユーティリティソフトウェアやソフトウェア開発者向けキット (SDK) が収録されています。

ユーティリティソフトウェアは, 簡単に測定結果データの取得やレポートデータの印刷を行うこ とができます。

SDK を使い、一般的な PC プログラミング環境上で、本器の測定制御や、測定条件、測定結果データ等の情報へアクセスするようなプログラムを開発することができます。

ユーティリティソフトウェア及びソフトウェア開発者向けキットは、本器と PC を LAN 接続する 必要があります。

【ユーティリティソフトウェア】

動作環境 OS	Windows XP, VISTA, 7
	.net Framework 3.5 がインストールされている環境
(SDK)	
動作環境 OS	Windows XP, VISTA, 7
	.net Framework 3.5 がインストールされている環境
PC プログラミング環境	Microsoft 社 Visual Studio 2008
プログラミング言語	C#, Visual Basic 等 .net Framework 3.5 の対応言語

その他,当社 FRA5097 と同じ外部制御を行うことができる「FRA 互換外部制御 取扱説明書」 も電子データとして同梱されています。

■リモートインタフェースケーブル

本器を, PC 等から外部制御するときは, 別途リモートインタフェースケーブルが必要です。リ モートインタフェースケーブルは付属しておりませんので, 用途の異なる 2 種類のリモートイン タフェースに合わせて別途市販のケーブルをお買い求めください。ケーブル仕様は次のとおりで す。

【ZGA 外部制御通信】

本器の測定制御や測定レシピ、測定結果データへアクセスする場合

LAN ケーブル RJ-45 カテゴリ5以上の2対又は4対 UTP ケーブル

※上記のケーブルの他,本器とPCをLAN接続するためにHUB装置等が必要です。

【FRA 互換外部制御】

FRA 互換機能をお使いの場合

USB ケーブル USB1.1, USB2.0 適合ケーブル

#### 登録商標について

この仕様書で使用している会社名、商品名などは、一般に各社の商標又は登録商標です。

■周辺機器

測定対象により、下表の周辺機器,関連製品(別売り)が使用可能です。下表に記載されている以 外の制約もございますので,詳細は各機器の仕様書等でご確認ください。

測定対象	周辺機器/関連製品	特徵
圧電素子	インピーダンス測定アダプタ	本体直結,4端子接続
誘電体, 磁性体	PA-001-0368	$\sim 200 \mathrm{kHz}$
インダクタ	インピーダンス測定アダプタ用	(交換用)
キャパシタ	ケルビンクリップ	
抵抗	PC-007-1490	
トランス	ハイパワーインピーダンス測定アダプタ	バイポーラ電源と組み合わせ
可変容量ダイオード	PA-001-1840(最大入力電流 1Arms)	て実際の動作電圧でインピー
	PA-001-1841(最大入力電流 0.1Arms)	ダンスを測定
	テストフィクスチャ用変換アダプタ	LCR メータ用各種テストフィ
	PA-001-1838(内蔵シャント1Ω)	クスチャを接続可能
	PA-001-1839(内蔵シャント 100Ω)	
	シャント抵抗	電流·電圧変換用
	PA-001-0370	1V/1A, 1Arms 定格
	高速バイポーラ電源	駆動信号を増幅
	HVA/HSA/BA/BP シリーズ	最大 50MHz, 10kV, 20A
サーボループ	ループゲイン測定アダプタ	本体直結, 耐圧 42V DC
	PA-001-0369	
	ループゲイン測定アダプタ用	(交換用)
	クリップケーブル	
	PC-007-1922	
	シグナルインジェクタプローブ	低浮遊容量,最大 100kHz
	5055	
その他	高耐圧ワニロケーブルセット(3本セット)	最大 250Vrms
(ケーブル等)	PA-001-0420 (小)	
	PA-001-0421 (大)	
	高耐圧クリップセット(3本セット)	定格 250Vrms
	PC-001-0419	
	高耐圧 BNC ケーブル	定格 250Vrms
	PC-002-3347 (*1)	
	高耐圧 BNC アダブタ(T型ディバイタ)	定格 250Vrms
	$\frac{PC-001-4503}{7}$ (*1)	
	みの虫クーフルセット(3 本セット) DC 001 0499	正格 30Vrms
この仙	PU-001-0422 7CA田プリンタ	704 木体に接续していましい
ての他(プロンタ)	ZGA 用 ノ リ <i>レ ク</i> DA-001-9095	LUA 今件に按照してレルート 印刷ができます
- (ノ ソ イ ク )		

(\*1)本体に付属するものと同じです。

▲警告

機器の内部には,高電圧の箇所があります。カバーは取り外さないでください。 機器内部の点検は,危険防止に精通している訓練されたサービス技術者以外の 方は行わないでください。

### 2.2 組立及び設置

### 2.2.1 設置時の一般的な注意事項

- 底面あるいは側面のフットが、4 個とも机などの平らな面に乗るように置いてください。
   ZGA5920 は、水平あるいは垂直(電源スイッチ側が上側、BNC コネクタが下側になる向き)に 置いて使用できます。
- ZGA5920 はファンによる強制空冷を行っています。ファンが停止していることにお気づきの際 は、ただちに電源を切り、当社又は当社代理店までご連絡ください。 ファンが停止したままで使用しますと、破損が拡大して修復困難になることがあります。
- ZGA5920 の(水平設置状態での)底面,背面には,吸気口,排気口があります。底面,背面は, 壁などから 10 cm 以上離して設置してください。

### 2.2.2 設置場所の条件

- a) 温度及び湿度は、下記の範囲で使用してください。なお、汚染度の条件は2です。 (プリンタを除く)
  - 動作 +5~+35°C, 30~80 %RH (結露がないこと)
  - 保 管 -10~+50 °C, 30~80 %RH (結露がないこと)
  - プリンタの環境条件は下記の範囲です。プリンタも使用するときは、本体、モニタ、キーボ ード、トラックボールも下記の範囲の環境で使用してください。
    - 動作 +15~+30°C, 30~80 %RH(結露がないこと)
- b) 下記のような場所には設置しないでください。
  - ●可燃性ガスのある場所
    - 爆発の可能性があります。絶対に設置したり使用したりしないでください。
  - ●屋外や直射日光の当たる場所、火気や熱の発生源の近く
    - 性能を満足しなかったり、故障の原因になったりします。
  - ●腐食性ガスや水気,ほこり,ちりのある場所,湿度の高い場所
    - 腐食したり、故障の原因になったりします。
  - ●電磁界発生源や高電圧機器,動力線の近く

誤動作や測定誤差の原因になります。

●振動の多い場所

誤動作や故障の原因になります。

また, ZGA5920 や他の機器の電源コードなど, 雑音を誘導するおそれのある部分と信号ケーブルは, 離して設置してください。これらが近づいていると, 誤動作や測定誤差の原因になります。

### 2.2.3 周辺機器の接続

下記の順で、モニタ、キーボード、トラックボール、プリンタを接続します。これら周辺機器 は、**ZGA5920** に添付されているものをご使用ください。それ以外の周辺機器を接続すると、正常 に動作しない可能性があります。また、故障などお問い合わせは、各周辺機器の製造メーカでは なく、当社又は当社代理店までご連絡ください。

#### ■モニタ

**ZGA5920**本体背面の DISPLAY コネクタと,モニタのアナログ RGB コネクタ(ミニ D-sub15 ピン)を,モニタに同梱されているモニタケーブルで接続します。



#### ■キーボード

ZGA5920本体背面の USB コネクタに,キーボードの USB コネクタ(プラグ)を接続します。



#### ■トラックボール

ZGA5920本体背面の USB ポートとトラックボールを, USB ケーブルで接続します。



ZGA5920本体近くに付属のフェライトコア(ノイズフィルタコア)を取り付けてください。周辺から受ける高周波の放射電磁界妨害や,周辺に与える妨害を軽減できます。

#### ■プリンタ (オプション)

ZGA5920 本体背面の USB ポートとプリンタを, USB ケーブルで接続します。USB ケーブル はプリンタに同梱されています。また,プリンタに AC アダプタ(プリンタに同梱)を接続します。



プリンタの操作方法や保守方法(インク交換方法など)は、プリンタに付属の取扱説明書をご覧ください。

### 2.3 接地及び電源接続

■ 接 地

▲ 警告 この製品はラインフィルタを使用しており,接地しないと感電します。 測定用の接続をする前に,保護接地端子を必ず大地に接続してください。 ZGA5920本体及びモニタの保護接地端子は,3極電源コードの接地ピンです。 必ず,保護接地コンタクトを持った3極電源コンセントに電源プラグを挿入して ください。 プリンタの保護接地端子は,電源プラグの接地線(緑色)です。必ず,コンセン

■ 電 源

▲ 注 意 電源コンセントの電圧が仕様の電源電圧範囲内であることを確認してから電 源を接続してください。さもないと, ZGA5920 を破損することがあります。

#### ■ ZGA5920 の電源条件は下記のとおりです。

• 電 圧 範 囲 : AC 90V~132V/180V~250V

トのそばの接地端子に接続してください。

- 周波数範囲 : 50 Hz/60 Hz
- 消費電力 : 150 VA 以下(ZGA5920本体), 45W(モニタ), 40W(プリンタ)
- 過電圧カテゴリ :Ⅱ

#### ■ 電源は下記の手順で接続します。

- 1) 接続する商用電源電圧が, ZGA5920の電圧範囲内であることを確認。
- 2) プリンタ用 AC アダプタの電源ソケットに、電源コードを差し込む。
- 3) ZGA5920本体の背面電源ソケットに、電源コードを差し込む。
- 4) モニタの背面電源ソケットに、電源コードを差し込む。
- 5) プリンタ用 AC アダプタの電源プラグの接地線を,コンセントそばの接地端子に接続する。
- 6) プリンタ用 AC アダプタの電源プラグを,電源コンセントに差し込む。
- 7) モニタ及びプリンタの電源コードのプラグを、3極電源コンセントに差し込む。

電源を切り,再び電源を投入するときは、5秒以上の間隔をあけてください。



▲ 注 意 付属品の電源コードセットは、電気用品安全法適合品で、日本国内専用です。 AC 125 V を超える電源電圧や国外で使用するときは、当社又は当社代理店にご 連絡ください。

## 2.4 適合規格

ZGA5920は、下記の規格に適合しています。

安全規格 : EN 61010-1:2010 EN 61010-2-30:2010 EMC : EN 61326-1:2006(Group 1, Class A) EN 61000-3-2:2006 EN 61000-3-3:2008

なお, EN 61326-1:2006 試験時の使用ケーブル,周辺機器は,下記の通りです。

●モニタ	: S1901-BST(メーカ : 株式会社ナナオ)
	電源コード、モニタケーブルはモニタの付属品を使用。
●キーボード	: PD-DB200B/U(メーカ : 株式会社 PFU)
●トラックボール	: TM-150(メーカ:株式会社ロジクール)
	ケーブルにフェライトコア(付属品)を1ターン巻き付け
●プリンタ	: H470(メーカ:日本ヒューレット・パッカード株式会社)
	AC アダプタ, AC アダプタ用電源コード, USB ケーブルはプリンタ
	の付属品を使用。
(ケーブル等)	
●電源コード	: 付属品
●信号ケーブル	:付属品

●T 型ディバイダ : 付属品

●USB ケーブル : USB2.0 規格適合ケーブル, 1m(サンワサプライ株式会社, KU20-1) (外部 PC 制御用)

### 2.5 簡単な動作チェック

ここでは,購入後,長期間保管した後などに行う簡単な動作チェックの方法を説明します。 より詳しいチェックの方法 → 「8.保守」,参照。

### 2.5.1 電源投入時の動作と表示のチェック

最初にモニタの電源を入れます。続けて ZGA5920 本体の電源を入れると, ZGA5920 本体フロントパネル上のすべてのランプが点灯します。未点灯の部分がないことを確認してください。

・電源を入れたときの表示について → 「3.2 電源投入時の表示及び初期設定」,参照。
 ・エラーメッセージの詳細について → 「7.1 エラーメッセージ」,参照。



### 2.5.2 キー操作と応答のチェック

主なキー及びトラックボールが正常に動くことを確認します。



画面下の OUTPUT ボタンをトラックボールでクリック(左ボタン)します。

**ZGA5920**本体正面パネル "OUTPUT-OSC"の "ON" ランプ(測定信号出力コネクタの上側)が 点灯することを確認してください。同様に,モニタ画面下の OUTPUT ボタンの再クリックで"ON" ランプが消灯することを確認してください。



測定点数の設定部をクリックします。キーボードより任意の数値を入力して,正常にキー入力 できることを確認してください。

◆設定
接続回路条件
CH1係数 1.0000E+00 CH2係数 1.0000E+00
位相反転 OFF 🖌 外部アンブ利得 10.0
測定信号出力条件 ようよび 語
周波数 27,000.000 Hz AC振幅 5.00 Vpk DC/ドイア 0.00 キー人力確認
スイープ条件
スイープ対象 Frequency 🖌 測定後出力 ON 🔽
開始 27,500.0000 Hz 終了 29,000.0000 Hz
測定点数 300 🖌 測定間隔 Lin 🔽 詳細設定

### 2.5.3 電源遮断時の注意

電源を遮断(オフ)するときは, ZGA5920本体の電源スイッチを押して電源オフを行ってくだ さい。自動でシステムの電源遮断処理を行い,電源スイッチのランプが消灯すれば電源遮断とな ります。

また,電源コードを引き抜いたり,外部のブレーカ等を使用して強制的に ZGA5920 本体に供給 している商用電源を遮断すると,内部データやプログラムが破壊され,次回電源投入時に

ZGA5920 が起動しなくなる恐れがあります。商用電源の強制遮断は,決して行なわないでください。

電源遮断のための処,1分間程度以上経っても電源がオフにならないときは、内部の終了処理 が滞っています。電源スイッチを5秒程度以上押し続けると電源をオフにすることができます。 電源遮断後、再び電源を投入するときは、5秒以上の間隔をあけてください。

# 2.6 校正

ZGA5920は、使用環境や使用頻度にもよりますが、少なくとも1年に1回は「8.5 性能試験」 を実施してください。

また,重要な測定や試験に使用するときは,使用直前に性能試験を行うことをお勧めします。 性能試験は,測定器の使用に慣れ,測定器の一般的な知識を持った方が実施してください。

# 3. パネル面と基本操作の説明

3.	1 パス	ネル各部の名称と動作	3-2
	3.1.1	本体正面パネル	3-2
	3.1.2	本体背面パネル	
3.2	2 電波	原投入時の表示及び初期設定	3-4
	3.2.1	電源投入時の表示	3-4
	3.2.2	初期設定	3-6
	3.2.3	ウォームアップ	3-18
3.3	3 入出	出力端子	3-19
3.4	4 入出	出力端子の絶縁耐電圧	3-22
3.	5 基	本操作	3-24
	3.5.1	画面説明	3-26
	3.5.2	測定アプリケーションの選択	3-35
	3.5.3	測定~解析~シミュレーションまでの操作	3-37
	3.5.4	レポート出力について	3-43
	3.5.5	補正処理	3-45
	3.5.6	測定条件	3-47
	3.5.7	グラフ表示	3-50
	3.5.8	測定信号出力 ON, OFF	3-54
	3.5.9	測定制御	3-54
	3.5.10	) コントロール I/O	3-55
	3.5.11	アナログ信号入力	3-57
	3.5.12	2 自動測定	3-59
	3.5.13	3 過大入力表示	3-61
	3.5.14	↓ 環境設定	3-62
	3.5.15	5 アップデート	3-64
3.0	3 高(	い周波数での測定	3-65
3.	7 プ	リンタについて	3-67

### 3.1 パネル各部の名称と動作

ここでは,**ZGA5920**の本体正面パネル,本体背面パネル,モニタ表示の各部の名称と動作について説明します。

### 3.1.1 本体正面パネル



図 3-1 本体正面パネル

# 3.1.2 本体背面パネル



- \*1 : COA(Microsoft Certificate of Authenticity)
  - 図 3-2 本体背面パネル

### 3.2 電源投入時の表示及び初期設定

### 3.2.1 電源投入時の表示

まず,「2. 使用前の準備」に従って,使用する準備を行います。

電源スイッチをオンにすると, **ZGA5920**本体正面パネルのランプがすべて点灯して, システム が起動します。

1分程度でシステムが起動して,正面パネルのランプのうち,"電源"ランプのみ点灯している 状態になります。



#### 図 3-3 電源投入時の画面

**ZGA5920** を初めて起動したとき及び工場出荷実行後に起動したときは、セットアップ画面が表示されますので、言語とタイムゾーンを設定してください。**OK**ボタンをクリックすると、再起動します。

Language Japanese	
<ul> <li>Timezone</li> <li>(GMT+09:00) Osaka, Sapporo, Tokyo</li> </ul>	
OKすると再起動します	ок

図 3-4 セットアップ画面



起動処理が完了すると「図 3-5 測定画面」になり、操作可能な状態になります。

図 3-5 測定画面

### 3.2.2 初期設定

ZGA5920は、工場出荷時の測定画面の測定条件設定エリアには、工場出荷時として測定条件が 設定されたデフォルト測定条件(測定レシピ)が設定されています。デフォルト測定条件の初期 設定状態及び設定範囲を「表 3-1 初期設定値一覧(測定条件設定エリア)」、「表 3-2 初期設定値一 覧(測定条件設定パレット)」に示します。

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
接続回路				
測定信号入力1係数	1.0000E+00	$0.0000 \sim 1.0000 \text{E}+06$	5桁 1E-11	
測定信号入力2係数	1.0000E+00	$0.0000 \sim 1.0000 \text{E}+06$	5桁 1E-11	
位相反転	OFF	OFF ON		
外部アンプ利得*1	+1.00	$\pm(0.01{\sim}999)$	3桁 0.01	
測定信号出力				
周波数	1,000.0000	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
AC 振幅*1	1.00	0.00~9999	3桁 0.0001	Vpk <sup>*2</sup>
DC バイアス*1	0.0000	$-9990 \sim +9999$	3桁 0.0001	$V^{*2}$
スイープ				
スイープ対象*3	Frequency   Ampli	tude   DC bias   Zero span		
最小值(Frequency)	$10.0000^{*4}$	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
最大値(Frequency)	$1,000,000.0000^{*4}$	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
最小值(Amplitude)	0.00	0.00~9999	3桁 0.0001	Vpk <sup>*2</sup>
最大値(Amplitude)	10.0	0.00~9999	3桁 0.0001	Vpk <sup>*2</sup>
最小値(DC bias)	0.00	-9990~9999	3桁 0.0001	$V^{*2}$
最大値(DC bias)	5.00	-9990~9999	3桁 0.0001	$V^{*2}$
最大値(Zero span)	30.00	0.03~999999.99	0.01	s
測定点数	101*5	4~20000	1	
測定間隔	$Log^{*6}$	Log Lin		
測定後出力	OFF	OFFION		

表 3-1 初期設定値一覧(測定条件設定エリア)

\*1:外部アンプ利得,AC振幅,DCバイアスの設定範囲には、下記の制約があります。 (AC振幅設定値+DCバイアス設定値)  $\leq$  (外部アンプ利得×10)

- \*2:測定アプリケーションが「磁性体測定」又は「コイル測定」のときは、単位が電圧ではな く、電流[Apk], [A]になります。
- \*3:設定できるスイープ対象は、測定アプリケーションにより異なります。「表 3-2 設定できるスイープ対象一覧」をご覧ください。
- \*4: 測定アプリケーションが「**圧電素子測定」**のときは,最小値 10kHz,最大値 100kHz です。 \*5: 測定アプリケーションが「**圧電素子測定」**のときは,11です。
- \*6:測定アプリケーションが「圧電素子測定」,「微分利得微分位相特性測定」又は「飽和特性 測定」のときは,Linです。

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
過大入力検出				
測定信号入力1	250	$0 \sim 250$	1	Vrms
測定信号入力2	250	0~250	1	Vrms
検出時動作	None	None Stop_sweep Output OFF		
積分				
積分指定方法	Cycle	Cycle   Time		
積分周期	1	1~9999	1	Cycle
積分時間	0.01	$0.01 \sim 9999$	4桁 0.01	s
遅延				
遅延パラメタ	Cycle	Cycle   Time		
遅延周期	0	0~9999	1	Cycle
遅延時間	0.00	0.00~9999	4桁 0.01	s
自動高密度スイープ*1				
監視パラメタ	OFF	OFF   LogR   R   Theta   A   B		
監視測定信号入力	CH1	1 2		
変化範囲(LogR)	1.00	0.00~1000	3桁 0.01	dB
変化範囲(R)	1.00	0.00~1.00G	3桁 1μ	Vrms
変化範囲(θ)	1.00	0.00~180	3桁 0.01	deg
変化範囲(A, B)	1.00	0.00~1.00G	3桁 1μ	Vrms
振幅圧縮				
監視測定信号入力	OFF	OFF CH1 CH2		
目標レベル[Vrms]	1	$1m^{250}$	3桁 10μ	Vrms
最大出力電圧[Vpk]	1	$1m \sim 10.0$	3 桁   10 μ	Vpk
測定許容差[%]	10	0~100	1	%
最大繰返し測定回数	10	1~9999	1	
補正電圧計数[%]	100	0~100	1	%

表 3-2 初期設定値一覧(測定条件設定パレット)

\*1:自動高密度スイープは、スイープ対象が Frequency(周波数)のときのみ動作します。

AC 振幅, DC バイアスとも, 設定値は, 外部アンプ出力換算値です。

(ZGA5920の測定信号出力には、外部アンプ利得で除算した値が出力されます) 例)外部アンプ利得=-100, DC バイアス=10.0V の設定の場合, ZGA5920 フロントパネルに は 10.0V÷(-100)=-0.1V が出力されます。

	スイープ対象			
	周波数	AC 振幅	DCバイアス	時間
測定アプリケーション	(Frequency)	(Amplitude)	(DC bias)	(Zero span)
圧電素子測定	0	×	$\times$	0
誘電体測定	0	×	0	0
磁性体測定	0	×	0	0
コイル測定	0	0	0	0
コンデンサ測定	0	0	0	0
抵抗測定	0	0	0	0
トランス				
- リーケージインダクタンス測定	0	×	×	0
- 相互インダクタンス測定	0	×	×	×
- 結合係数測定	0	×	×	×
- 巻線比測定	0	×	$\times$	0
ダイオード測定	0	×	0	0
サーボーループ特性測定	0	×	×	×
サーボー閉ループ特性測定	0	×	×	×
サーボー開ループ特性測定	0	×	×	×
增幅回路-利得·位相特性測定	0	×	×	0
增幅回路-CMRR 特性測定	0	×	×	×
增幅回路-PSRR 特性測定	0	×	×	×
增幅回路-微分利得·微分位相特性測定	×	×	0	×
增幅回路-飽和特性測定	×	0	×	×
フィルタ回路特性測定	0	×	×	×
インピーダンス測定	0	×	×	×
ゲイン・フェーズ測定	0	×	×	×

表 3-3 設定できるスイープ対象一覧

各測定アプリケーション画面で内容が異なる解析設定エリア,シミュレーション設定エリアの 初期設定値を下表に示します。

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
圧電パラメタ表示				
Cd Mode	High Frequency	High Frequency   Gmax		
		Bmax_Bmin		
AL 値	100.0	$0.001 \sim 99999$	4桁 0.001	nH/N <sup>2</sup>
圧電パラメタ				
Cd	10.0000E-12	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	F
C1	100.000E-09	$\pm$ (1E-18 $\sim$ 999.999E+15)	6 桁 1E-18	F
L1	10.0000E-03	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	Η
R1	1.00000E+00	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	Ω
シミュレーション条件	:			
最小値	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
	最小周波数)			
最大値	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
	最大周波数)			
<b>西</b> 卡 占 米/	(測定データの	3~20000	1	
际平示数	測定点数)			
<b>西</b> 木 問 [ ] [ ]	(測定データの	Log Lin		
际/半间/隔	測定間隔)Lin			

衣 3-4 圧電系士測正の初期設正値一員
----------------------

#### 表 3-5 誘電体測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
誘電率				
電極面積 S	1	$0.001 \sim 99990$	4桁 0.001	$mm^2$
電極間距離 t	1	0.001~9999	4桁 0.001	mm
シミュレーション				
なし				

#### 表 3-6 磁性体測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
透磁率				
コア実効断面積 S	1	$0.001 \sim 99990$	4桁 0.001	$mm^2$
コア実効磁路長し	1	$0.001 \sim 9999$	4桁 0.001	mm
コイル巻数 N	1	1~9999	1	
卷線径 d	0.080	$0.001 \sim 9999$	4桁 0.001	mm
巻線1周の長さlen	1	$0.001 \sim 9999$	4桁 0.001	mm
卷線抵抗率 $\rho$	16.80n	1.0E-11~1.000	4桁 10p	$\Omega  m$
シミュレーション条件				
なし				

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
解析				-
等価回路タイプ	A(高コア損失	A(高コア損失コイル)		
	コイル)	B(コイル及び抵抗)		
		C(高抵抗)   D(コンデンサ)		
		E(共振子)		
等価回路シミュレーシ	ゴン			
等価回路タイプ	A(高コア損失	A(高コア損失コイル)		
	コイル)	B(コイル及び抵抗)		
		C(高抵抗)   D(コンデンサ)		
		E(共振子)		
CO	0.00000E-12	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	F
C1	1.00000E-09	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	F
L1	10.0000E-03	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	Η
R1	1.00000E+00	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	Ω
シミュレーション				
昌山庙	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取小胆	最小周波数)			
具十位	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取八胆	最大周波数)			
────────────────────────────────────	(測定データの	3~20000	1	
惊华尽致	測定点数)			
₩ ★ 目 (可	(測定データの	Log Lin		
综个间腔	測定間隔)			

表 3-7 コイル測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
解析				
等価回路タイプ	D(コンデンサ)	A(高コア損失コイル)		
		B(コイル及び抵抗)		
		C(高抵抗)   D(コンデンサ)		
		E(共振子)		
等価回路シミュレーシ	́зン			
等価回路タイプ	D(コンデンサ)	A(高コア損失コイル)		
		B(コイル及び抵抗)		
		C(高抵抗)   D(コンデンサ)		
		E(共振子)		
CO	0.00000E-12	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	F
C1	1.00000E-07	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	F
L1	1.00000E-02	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	Η
R1	1.00000E+00	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	Ω
シミュレーション				
是小庙	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取小胆	最小周波数)			
	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取八胆	最大周波数)			
<b>插</b> 木占粉	(測定データの	$3\sim 20000$	1	
际平示致	測定点数)			
<b>挿木</b> 問[]]	(測定データの	Log Lin		
1示/平旧川府	測定間隔)			

表 3-8 コンデンサ測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
解析				
等価回路タイプ	B(コイル及び	A(高コア損失コイル)		
	抵抗)	B(コイル及び抵抗)		
		C(高抵抗)   D(コンデンサ)		
		E(共振子)		
等価回路シミュレーシ	(ヨン)			
等価回路タイプ	B(コイル及び	A(高コア損失コイル)		
	抵抗)	B(コイル及び抵抗)		
		C(高抵抗)   D(コンデンサ)		
		E(共振子)		
CO	0.00000E-12	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	F
C1	1.00000E-07	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	F
L1	1.00000E-02	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	Η
R1	1.00000E+00	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	Ω
シミュレーション				
是小店	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取小胆	最小周波数)			
	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取入胆	最大周波数)			
<b>西</b> 木 占粉	(測定データの	$3\sim 20000$	1	
际个品级	測定点数)			
<b>迺</b> 木問[[]]	(測定データの	Log Lin		
1示/平旧川府	測定間隔)			

表 3-9 抵抗測定の初期設定値一覧

表 3-10 トランス リーケージインダクタンス測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
解析				
なし				
シミュレーション				
なし				

#### 表 3-11 トランス 相互インダクタンス測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
解析				
なし				
シミュレーション				
なし				

 設定項目
 初期化値
 設定範囲
 設定分解能
 単位

 解析
 なし
 ジミュレーション
 レージョン
 レージョン
 レージョン

表 3-12 トランス 結合係数測定の初期設定値一覧

#### 表 3-13 トランス 巻線比測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
解析				
なし				
シミュレーション				
なし				

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
解析				
なし				
同調特性シミュレーシ	ョン			
CO	1.00000E-12	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	F
C1	1.00000E-09	$\pm$ (1E-18 $\sim$ 999.999E+15)	6 桁 1E-18	F
L1	1.00000E-03	$\pm$ (1E-18~999.999E+15)	6 桁 1E-18	Η
シミュレーション				
なし				

#### 表 3-14 ダイオード測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
回路モデル生成				
生成アルゴリズム	А	A B		
最小値	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
	最小周波数)			
是大值	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取八世	最大周波数)			
次数	5	$5 \sim 20$	1	
シミュレーション				
最小値	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
	最小周波数)			
具十位	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取八胆	最大周波数)			
────────────────────────────────────	(測定データの	$3 \sim 20000$	1	
际平尽数	測定点数)			
<b>西</b> 木 即回	(測定データの	Log Lin		
际/半间 隔	測定間隔)			

表 3-15 サーボ ループ特性測定の初期設定値一覧

表 3-16 サーボ 閉ループ特性測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
帰還伝達関数				
計算モード	測定データ	測定データ 定数		
回路モデル生成				
生成アルゴリズム	А	A B		
最小値	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
	最小周波数)			
最大值	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
	最大周波数)			
次数 (11)	5	$5 \sim 20$	1	
シミュレーション				
是小庙	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取小胆	最小周波数)			
具十位	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取八個	最大周波数)			
<b>插</b> 木 占粉	(測定データの	3~20000	1	
际平示数	測定点数)			
₩ ₩ ₩	(測定データの	Log Lin		
际平间牌	測定間隔)			

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
帰還伝達関数				
計算モード	測定データ	測定データ 定数		
回路モデル生成				
生成アルゴリズム	А	AB		
是小庙	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取小胆	最小周波数)			
是十個	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取入胆	最大周波数)			
次数	5	$5 \sim 20$	1	
シミュレーション				
是小店	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取小胆	最小周波数)			
具十估	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取八胆	最大周波数)			
<b>博</b> 士 占粉	(測定データの	3~20000	1	
际平示奴	測定点数)			
<b>一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一</b>	(測定データの	Log Lin		
际个时隔	測定間隔)			

表 3-17 サーボ 開ループ特性測定の初期設定値一覧

#### 表 3-18 増幅回路 利得・位相特性測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
位相表示				
位相表示	$\pm 180 \deg$	-180~+180deg -360~0deg		
		$0\sim$ +360deg UNWRAP		
群遅延				
アパーチャ	(データ数×0.05)	2~(データ数-1)	1	
伝達関数生成				
生成アルゴリズム	А	AB		
最小値	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
	最小周波数)			
最大値	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
	最大周波数)			
次数	5	$5 \sim 20$	1	
シミュレーション				
是小庙	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取小胆	最小周波数)			
	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz
取八胆	最大周波数)			
<b>博</b> 士 占粉	(測定データの	3~20000	1	
际平示致	測定点数)			
<b>栖</b> 木 問[[]	(測定データの	Log Lin		
际个时隔	測定間隔)			

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
差動利得				
差動利得選択	測定データ	測定データ 定数		
定数	0.000	$-99.999 \sim +99.999$	0.001	dB
シミュレーション				
なし				

表 3-19 増幅回路 CMRR 特性測定の初期設定値一覧

#### 表 3-20 増幅回路 PSRR 特性測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
解析				
なし				
シミュレーション				
なし				

#### 表 3-21 増幅回路 微分利得微分位相特性測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
解析				
なし				
シミュレーション				
なし				

#### 表 3-22 増幅回路 飽和特性測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
解析				
なし				
シミュレーション				
なし				

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位		
位相表示						
位相表示	$\pm 180 \deg$	-180~+180deg -360~0deg				
		$0\sim$ +360deg UNWRAP				
アパーチャ	(データ数×0.05)	2~(データ数-1)	1			
フィルタタイプ						
フィルタタイプ	LPF	LPF   HPF   BPF   BEF				
遮断周波数検索方法	-3dB	-3dB 通過域リップル超え				
伝達関数生成						
生成アルゴリズム	А	AB				
	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz		
取小胆	最小周波数)					
目上は	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz		
取八胆	最大周波数)					
次数	5	$5 \sim 20$	1			
シミュレーション						
最小値	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz		
	最小周波数)					
	(測定データの	$0.0001 \sim 15,000,000.0000$	0.0001	Hz		
取八胆	最大周波数)					
╆ ま ま を	(測定データの	$3\sim 20000$	1			
惊 <b>平</b> 品 剱	測定点数)					
<b>一一一</b> 一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一	(測定データの	Log Lin				
1示/平旧川府	測定間隔)					

表 3-23 フィルタ回路特性測定の初期設定値一覧

#### 表 3-24 インピーダンス測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
解析				
なし				
シミュレーション				
なし				

#### 表 3-25 ゲイン・フェーズ測定の初期設定値一覧

設定項目	初期化值	設定範囲	設定分解能	単位
解析				
なし				
シミュレーション				
なし				

# 3.2.3 ウォームアップ

ZGA5920は、電源投入後、内部温度が一定になるまでに 30 分以上かかります。

+分なウォームアップをした後キャリブレーションを実行し、その直後に測定を行ってください。測定確度などの仕様は、キャリブレーション直後の状態で規定しています。

また、周囲温度が変化したときは、再度キャリブレーションを実行してください。

### 3.3 入出力端子

■測定信号入力1(INPUT-CH1),測定信号入力2(INPUT-CH2)



ZGA5920の測定信号入力は、筐体、測定信号出力及びもう一方の測定信号入力と電気的に絶縁 しています。耐電圧は、付属の絶縁型同軸ケーブルを使用したときに各入出力と筐体間、測定信 号入力1と測定信号出力間、測定信号入力2と測定信号出力間、測定信号入力1と測定信号入力 2間とも、250 Vrmsです。付属以外のケーブルを使用した時は、30 Vrmsに制限されます。耐電 圧を超えた電圧を印加すると絶縁破壊などが起こり、感電事故が発生することがあります。筐体、 測定信号入力1、測定信号入力2、測定信号出力の間に高い電圧が掛かる測定を行うときは、必ず、 「3.4 入出力端子の絶縁耐電圧」をご覧ください。

# ▲警告

- 主電源回路の測定に使用しないでください。
- 過渡過電圧 1,500 Vrms を超える測定対象に接続しないでください。
- 250 Vrms を超える測定対象に接続しないでください。
   絶縁破壊が起こり、感電することがあります。
- 高電圧回路の信号を測定するときは、感電のおそれがあります。必ず付属の 絶縁型同軸ケーブルを使用して、測定信号入力 BNC 接栓の金属部に直接触る ことができないようにしてください。

測定信号入力端子の入力インピーダンスは、1 M $\Omega$ (並列容量 25 pF±5 pF),許容最大入力は AC+DC で±350 V です。許容入力を超えますと、内部が損傷しますので、絶対に避けてくださ い。

ZGA5920は15 MHz までの電圧と位相を測定できますが,高い周波数での位相を精度良く測定 するときは、各測定信号入力に接続する信号ケーブルを同一種・同一長さにしてください。 電源オフ時は、入力コネクタと内部回路は切り離されます。

#### ■測定信号出力端子(OUTPUT-OSC)

測定信号出力は, 筐体及び測定信号入力との 間を電気的に絶縁しています。耐電圧は付属の 絶縁型同軸ケーブルを使用したときに筐体間 及び測定信号入力間ともに 250 Vrms です。付 属以外のケーブルを使用した時は 30 Vrms に 制限されます。耐電圧を超えた電圧を印加する と絶縁破壊などが起こり, 感電事故が発生する ことがあります。



111

筐体,測定信号入力1,測定信号入力2,測定信号出力の間に高い電圧が掛かる測定を行うときは,必ず「3.4 入出力端子の絶縁耐電圧」をご覧ください。

### ≜ 査

- 主電源回路の測定に使用しないでください。
- 過渡過電圧 1,500 Vrms を超える測定対象に接続しないでください。
- 250 Vrms を超える測定対象に接続しないでください。 絶縁破壊が起こり、感電することがあります。
- 高電圧回路の信号を測定するときは、感電のおそれがあります。必ず付属の 絶縁型同軸ケーブルを使用して、測定信号出力 BNC 接栓の金属部に直接触る ことができないようにしてください。

出力インピーダンスは、出力オン/オフに関わらず 50 Ωです。

最大出力電圧はAC+DCで±10V(無負荷時),最大出力電流は±100mAです。

最大出力時に接続できる負荷抵抗は50Ω以上です。

50  $\Omega$ 負荷接続時の最大出力電圧設定値は, AC+DC で±10 V(ピーク値)で, 50  $\Omega$ 負荷には±5 V 印加されます。

出力電圧は、無負荷時の値で設定します。

#### ▲ 注 意 出力端子に外部から信号を加えると、内部回路が破損します。絶対に信号を加 えないでください。

#### [参考]

- 50 Ω系の同軸ケーブル付属の BNC ケーブル, (RG-58A/u, 3D-2V など)上の信号は、1 m
   当たり約 5 ns 遅延します。位相に換算すると 1MHz で 1.8 deg となります。
- 50 Ω系の同軸ケーブルは、1 m 当たり約 100 pF の静電容量があります。信号源抵抗 50 Ωで 駆動すると、1MHz のとき利得で約-0.0043 dB、位相で-1.8 deg 変化します。
- コネクタの接点の汚れにご注意ください。条件にもよりますが、0.03 dB 程度の誤差を発生 することがあります。

#### ■±24V 電源出力(AUX)

サーボ測定時に使用する,シグナルインジェクタプローブ 5055(別売り)に供給する電源を出力 しています。シグナルインジェクタプローブ 5055 に付属のケーブルで接続してください。 5055 との接続例を下記に示します。

#### 5055 の使用方法について → 5055 取扱説明書,参照。



### 3.4 入出力端子の絶縁耐電圧

測定信号出力及び測定信号入力 1, 測定信号入力 2 は, 各々筐体から電気的に絶縁しています。 筐体との間の耐電圧は付属の BNC ケーブル使用時は 250 Vrms, それ以外のケーブル使用時は 30 Vrms です。測定信号出力, 測定信号入力 1, 測定信号入力 2 とも, グラウンドと信号端子の いずれも筐体との間に過大な電圧を加えないようにご注意ください。



図 3-7 対筐体アイソレーション耐電圧仕様(付属の BNC ケーブル使用時)



図 3-8 対筐体アイソレーション耐電圧仕様(付属以外のケーブル使用時)

測定信号出力,測定信号入力 1,測定信号入力 2 の間は,各々電気的に絶縁しています。耐電 圧は,測定信号出力,測定信号入力 1,測定信号入力 2 各々すべてのグラウンド及び信号端子相 互間で,付属の BNC ケーブル使用時は 250 Vrms,それ以外のケーブル使用時は 30 Vrms です。



図 3-9 入出力間のアイソレーション耐電圧仕様(付属の BNC ケーブル使用時)



図 3-10 入出力間のアイソレーション耐電圧仕様(付属以外のケーブル使用時)

# ≜警告

- 絶縁している信号端子間に過大な電圧を印加しないでください。過大な電圧を 印加すると絶縁破壊が起こり、感電することがあります。
- 高電圧回路の信号を測定するときは、感電のおそれがあります。必ず付属の絶縁同軸ケーブルを使用して、各入出力 BNC 接栓の金属部に直接触ることがでいようにしてください。

### 3.5 基本操作

**ZGA5920**の操作は,ポインティングデバイス(トラックボール)とキーボードを使用して,モニ タ上のボタンのクリックや数値入力により行います。

以下,ZGA5920の操作で特徴的な操作について説明します。

■ボタン操作とパレット画面表示

ZGA5920 では、画面を呼び出すようなボタン操作は、クリックして表示、再クリックして消去 するトグル操作が基本になります。

一部処理上の制約がある処理では異なる場合もあります。



図 3-11 ボタン操作の動作

■一覧の絞り込み操作

絞り込み操作は、キーワードを指定して、一覧の特定の内容だけを表示させる機能です。

この機能は,アプリケーションパレットの測定アプリケーション,測定レシピ,測定結果デー タのそれぞれで行うことができます。

キーワードは,登録されている内容がボタン上に表示されていて,キーワードのボタンを選択 すると,そのキーワードに該当するデータを一覧に表示させます。

また、複数のキーワードを同時に選択することができます。

なお、すべてをクリックすると絞り込みの解除になります。



図 3-12 キーワードの複数選択による絞り込み

キーワードは,登録することもでき,「図 3-12 絞り込み設定のボタン」をクリックして, 絞り込み設定で,キーワードの文字列を入力して,登録を行ってください。 一覧の名称の文字列から部分一致するものを選択することができます。




# 3.5.1 画面説明

ZGA5920の基本画面構成を説明します。

画面構成は、4つのエリアに分けられ、下図のように構成されています。

₩6A5920 ₩17917-932	IMPEDANCE/GAIN-PHASE ANALYZER	Real-Driven Measurement System CALIDIRATION 4 - 7 - 2001 Team 5 - 1 - 1 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2
Image: A construction         Image: A construction           Image: A construction         Image: A construction <tr< th=""><th>第231-2023       第231-2023       第231-2023       第300-1       100-1</th><th></th></tr<>	第231-2023       第231-2023       第231-2023       第300-1       100-1	
Alife         Alife         Control (1/2,2,2,-2)           Geodelice         Control (1/2,2,2,-2)         Control (1/2,2,2,-2)	2	Li 10000HNA Li 00000HNA Li 00000HNA Li 00000HNA Li 00000HOOD HNA E 100000HOOD HNA Li 00000HOOD HNA E 10000HOOD HNA Li 100000HOOD HNA HNA 10000HOOD HNA Li 10000HOOD HNA HNA 1000HOOD HNA Li 00000HOOD HNA HNA HNA HNA HNA HNA HNA HNA HNA HNA

図 3-14 基本画面構成

■インフォメーションエリア

ZGA5920の動作状態や操作上のガイダンスが表示されます。 測定中は、測定経過を示す測定完了までの目安時間を表示したりします。

インフォメーションエリアには、下図のような内容が表示されます。



図 3-15 インフォメーションエリアの構成

下図は、測定中の状態の一例のです。



■ツールパレット

ZGA5920の環境設定や、どの測定アプリケーションでも共通で使う機能ボタンが配置されています。ツールパレット上のボタンをクリックすると対応した機能のパレット画面が表示され、機能の設定や操作を行うことができます。



#### 図 3-17 ツールパレットのボタン

表示されているパレットを消すには、パレットを呼び出したボタンを再クリックします。



■測定アプリケーションエリア

測定アプリケーション毎に異なる,測定条件設定や,解析,シミュレーションの設定操作,グ ラフ表示が行われます。

また,測定条件や補正データ,自動繰返し測定の設定などを測定テンプレートとして扱うこと のできる測定レシピの選択や表示,測定結果データの操作を行うエリアになります。



図 3-18 測定アプリケーションエリア

#### (測定レシピ操作エリア)

測定条件や補正データなどを一つの測定レシピとして扱い,試料に合わせた測定レシピー覧を 作成することができます。

測定レシピをリストから選択とすると、測定条件や解析,シミュレーション条件,補正データ なども即座に設定が反映されます。

エリア内の各アイコンをクリックすると,測定レシピの新規作成,保存,編集,インポート, エクスポート,削除又は絞り込み条件の設定ができます。



図 3-19 操作アイコン

新規作成	デフォルト測定条件のレシピを新規に作成します。
	レシピが1つ追加されます。
保存	操作した設定など(現在の設定状態)をレシピに保存します。
	レシピが1つ追加されます。
編集	既存のレシピの内容を変更したり、レシピ名を変更すること
	ができます。
インポート/エクスポート	USB メモリのルートディレクトリを介して, レシピを追加し
	たり, 取り出したりできます。 取り出したレシピは, 「6.2 測
	定レシピ及び測定結果データファイルフォーマット」に従い
	PC 上で編集することができます。
削除	レシピを削除します。
	クリックすると削除パレットが表示されます。
	削除パレットで削除したいレシピを選択し, 削除ボタンをク
	リックしてください。
絞り込み条件編集	「3.5 基本操作 ■一覧の絞り込み操作」にある絞り込み条件
	を設定することができます。

新規作成又は保存アイコンをクリックして作成されたレシピは、レシピ名が自動的に割り振ら れます。レシピ名を変更したい場合は、編集したいレシピが選択された状態で編集アイコンをク リックしてください。

(測定結果データ操作エリア)

測定操作を行うと、自動的に測定結果が記録されます。

解析やシミュレーションといった測定以外のデータも記録されます。

測定結果と解析,シミュレーション等各データは,データ種類の箇所をクリックして一覧を表示させるようにしてください。

測定結果の一覧から,測定結果データをクリックすると,測定結果データのグラフや測定条件 などを表示することができます。

また,一覧上左のチェックを入れていくと,グラフの重ね描きを行い,試料や測定条件の違い を測定しながらでなくても確認することができます。

測定結果データ操作エリアには、測定レシピ操作エリアと同様に、インポート/エクスポート /削除/絞り込み条件設定のアイコンがあります。

測定レシピと同様に,測定データ/解析結果/伝達関数/シミュレーション結果/アナログ入 カのタブごとに操作することができます。

測定結果,解析結果,シミュレーション結果などは下記の図のようにリスト表示されます。 リスト中のデータをクリックすると,そのデータを読み込みグラフ表示します。



#### 図 3-20 重ね描き指定

あるデータを読み込んだ状態で、別のデータをクリックすると、表示していたデータが消えて 新たに指定したデータを読み込みます。

重ね描きをしたい場合は、データを読み込ませた後に、左側のチェックをオンにします。

測定した結果は、デフォルトで「data」というデータ名がつきます。別のデータ名に変更した い場合は、変更したいデータをクリックし、 F2 キーを押してください。データ名を変更する フィールドが表示されます。



図 3-21 データ名の変更

(測定条件設定エリア)

ZGA5920の測定に関する条件を設定します。

測定条件で数値を設定する場合は、補助単位を併用して設定できます。

トラックボール,又はキーボードの TAB キー操作で設定項目を選択し,左クリック,又は Enter キーを押すと数値入力状態になります。

数値を入力し、トラックボールで補助単位アイコンをクリックするか、←、→カーソルキーを 押すと補助単位を変更できます。

数値入力せずに,先に補助単位を変更した場合は,補助単位が変更され数値は0の状態になり ます。この場合は,必ず数値を適切に入力してください。

周波数の設定パラメタを 10Hz から1kHz に変更する例を示します。



図 3-22 数值入力例

数値入力と補助単位の組み合わせからなる値がその設定パラメタの範囲外の場合は、元の数値 設定に戻ります。

指定した補助単位は、設定項目ごとにレシピに保存することができます。

一部の数値入力パラメタでは、設定範囲の制限から補助単位を使用できないものがあります。

### (解析条件設定エリア)

各測定アプリケーションの解析条件の設定を行います。

### (シミュレーション条件設定エリア)

各測定アプリケーションのシミュレーション条件の設定を行います。

### ■測定操作エリア

測定時の操作を行うエリアです。

測定条件が決まると、基本的な測定操作は、このエリアにあるボタンで操作します。



図 3-23 測定操作エリア

# 3.5.2 測定アプリケーションの選択

測定アプリケーションの選択は、アプリケーションパレットから行います。

一覧表示されている各測定アプリケーションのボタンをクリックしてください。

測定操作へ移る場合は、ツールパレットのアプリケーションパレットを再クリックしてください。

アプリケーションパレットが画面上から消去され、測定画面で操作が可能となります。

A アブリケーション	バレット		
圧電素子	誘電体	磁性体	⊒⊀ル
コンデンサ	抵抗	トランス	ダイオード
サーボ	增幅回路	フィルケ国路	
<u>.</u>		測定アプリク	「ーションを
		話電体 誘電体測定	
NIS 磁性体 磁性体測定		ーイル コイル測定	
コンデンサ コンデンサ測算	2	抵抗 抵抗測定	
ドランス リーケージイン	ダクタンス測定	ドランス 相互インダクタン:	ス測定
ドランス 結合係数測定		トランス 巻線比測定	
ダイオード ダイオード測定	2	サーボ ループ特性測定	
サーボ 閉ループ特性	則定	サーボ 開ループ特性測分	
▶ <sup>增幅回路</sup> 利得·位相特性	±測定	增幅回路 CMRR特性測定	
增幅回路 PSRR特性測	定	增幅回路 微分利得微分位相	目特性測定
增幅回路 飽和特性測定		フィルタ回路特性 フィルタ回路特性 フィルタ回路特性	測定
インビーダンス インビーダンス	測定	ゲイン・フェーズ ゲイン・フェーズ	定

図 3-24 アプリケーションパレット

なお、サポートパレットの測定支援情報タブには、アプリケーションパレットで選択されているアプリケーションでの試料とZGA5920の接続例などが表示されます。

1 サポート/	rlyf		/	
測定支	援情報	お知らせ	お問合われ	±
<b>庄電素子</b> 過	则定			
ビュスはよう (パラスタなど) 実測データと <b>試料との扱</b>	(A) (1) (2) (3) (4) (4) (5) (5) (5) (5) (5) (5) (5) (5) (5) (5	(パー・3シン・クタンション」 電がテラメータをシミュレ などの差異がわかります。 (必要に応じて) カ) カ2 (後要に応じて) (後要に応じて) (できます。シャント抵抗は できます。	* 単立 * 単立 * 単立 * 単立 * 単立 * 単立 * 単立 * 単立	2.1 mg より, 19弊社 別売り

図 3-25 サポートパレット

## 3.5.3 測定~解析~シミュレーションまでの操作

「圧電素子測定」を例に、測定の開始から、解析、シミュレーションまでの一連の操作手順を 示します。なお、測定アプリケーションによっては、解析又はシミュレーションができないもの があります。

試料との接続方法は、ツールパレットのサポートパレットをクリックし、"サポートパレット" の"測定支援情報"でご確認いただくか、「5. 測定操作(各試料)」を参照してください。 サポートパレットを閉じるには、サポートパレットをクリックしてください。

■圧電素子測定アプリケーションの起動

圧電素子測定画面を表示します。以下,(1)~(9)までの操作を順に説明します。



図 3-26 圧電素子測定画面

■測定条件の設定

測定条件設定エリアで、必要な測定条件を設定します。

必要に応じて詳細設定をクリックし、"測定条件詳細設定パレット"で、詳細な測定条件を設定 します。

📃 測定条件詳	細設定パレット	
過大入力検出		自動高密度スイープ
測定信号入力1	250 Vrms	監視対象 OFF ✔
測定信号入力2	250 Vrms	監視測定信号入力 1
検出時動作	None 💌	
積分		振幅圧縮
積分指定方法	Cycle 🖌	監視測定信号入力 OFF 🖌 🖌
積分周期	1	目標レベル 1.00 Vrms
遅延		最大出力電圧 1.00 Vpk
遅延指定方法	Cycle 🔽	測定値許容差 10 %
遅延周期	0	最大繰返測定回数 10
		補正電圧係数 100 %

図 3-27 測定条件詳細設定パレット

圧電素子のように、特定の周波数付近で急峻な変化をするようなものを測定する場合は、"自動 高密度スイープ"を使用すると精度よく測定できます。詳細は、「4.3.3 自動高密度スイープ」を 参照してください。

設定を終えたら,詳細設定をクリックし、"測定条件詳細設定パレット"を閉じます。

■補正

次に測定系の誤差(ケーブルなど)を軽減するために、オープン補正、ショート補正を行います。 測定操作エリアの補正をクリックし、"補正パレット"を表示します。

補正パレット		
	#劾 诽ヨート補正 测定条件コピー オーカン補正コピー」 🗖 #	
		接続回路条件 CHY係数 1 CH2係数 1 (は相版転 0FF ♥ 外部アンオIII号 1 測定信号出力条件 風波数 1 k Hz AC描幅 1 Vpk DCI5(72 0 V スイープ条件 間結 001k Hz 終7 100k Hz
	※122.6.53 100 ※122.6.67 11 ● 詳細設定	ANALANIX 100 ANALISMS LIT Y
Frequency - [2]         Same           10	Frequency-22	Frequency-Gain
0- 0 2 4 5 8 10 Frequency fitz] Frequency fitz	0-1 2 4 6 8 10 Frequency(Hz)	0 2 4 6 8 10 Frequency[hz]
Frequency(Hz) 「「 「実行」」	Fiequeng(Hz] * 10	Fiequency[Hz] * 10 実行

図 3-28 補正パレット

補正パレットのオープン補正の実行をクリックし、オープン補正を行います。

終了したら引き続きショート補正の実行をクリックし、ショート補正を実行します。

これらの補正結果により測定を行うため、オープン補正、ショート補正の"有効"をチェック します。

設定を終えたら補正をクリックし、"補正パレット"を閉じます。

オープン補正、ショート補正の詳細は、「4.1.3 オープン補正・ショート補正」を参照ください。

■測定の開始

測定の前準備が終わったので、測定を実行します。測定を開始するには、測定操作エリアにある OUTPUT をクリックし、出力をオンします。

インフォメーションエリアの"OUTPUT"で出力状態を確認してから, 測定をクリックし, 測定を開始します。

測定中は、インフォメーションエリアに進行状態が表示されます。

測定が終了すると, グラフ表示エリアに測定結果のグラフが表示されるとともに, 測定結果デー タ操作エリアの測定タブに, 測定結果が表示されます。



図 3-29 測定中



図 3-30 測定結果

■解析の実行

測定が終了したので,次に解析を行います。

解析条件設定エリアの条件設定を行い、測定操作エリアの解析をクリックします。

解析が終了すると,解析条件設定エリアに解析結果が表示されとともに,測定結果データ操作 エリアの解析タブに解析結果が表示されます。



図 3-31 解析結果

///

■シミュレーションの実行

シミュレーション条件設定エリアの条件設定を行い,測定操作エリアのシミュレーションをク リックします。

シミュレーションが終了すると、グラフ表示エリアに結果が表示されとともに、測定結果デー タ操作エリアの"シミュレーション"タブに結果が表示されます。



図 3-32 シミュレーション結果

測定結果やシミュレーション結果を表示しているグラフは,変化が急峻な場所などを拡大したりできます。詳細な操作方法は,「**3.5.7 グラフ表示**」を参照ください。



図 3-33 グラフの拡大表示

■詳細なグラフの表示

ツールパレットのグラフ詳細をクリックすると、グラフ詳細パレットが表示されます。グラフ 詳細パレットには、グラフ表示エリアでは表示されないグラフも表示することができます。



図 3-34 詳細グラフの表示

# 3.5.4 レポート出力について

ZGA5920の測定条件や,画面キャプチャ画像をレポート出力として PDF ファイルを作成する ことができます。

レポートパレット			
テンプレート			1
Meas1AdDef-en Meas1AdDef-jp Meas1Def-en Meas1Def-jp	レポート出力に使用する PDF テンプレートが収められ	<i>,</i> ます。	出カレポートのプレビューです。
PiezoAna-en PiezoAna-in		A	
PiezoAna-ip PiezoSim-en PiezoSim-ip	テンプレートのリストから選 使ってレポート出力します(P	沢したテンプレ DF 出力)。	
レポート 20111004143935 20111004143935	2#-h		
201110041433015 20111011151050 20111117162640	レポート出力レポートが格納	されます。 ざっーを表示し、	
	JXI-2-02		
		技統回路条件	0月後数:1 0000日00, 026保数:1_0000日00 位相反転:0FF, 外部アンブ利等:10:0
		規定信号出力条件	周波数:1.000.0000Hz. AC振幅:1.00Vpk, DCJでイアス:0.00V
		スイーブ動作	スイーブ対象 Freenew 測定使出力 GN 開始農業数数 36,000,000 比 核丁激波数:30,000 0000 Hz 測定点数:3000,測定開発:U n
画像 20111011151103	ー 画面キャプチャが格納されま リストからクリックするとプレヒ	す。 ごューを表示し	
		道大入力终出	プレビューの表示内容を ZGA5920 に USB 接続 しているプリンタへ出力します。
	ZGA5920 の画面キャプチャ	をとります。	
	キャプチャ		百四同

図 3-35 レポートパレット

Adobe 社製 Acrobat などで、レポート出力のレイアウトや内容を変更した PDF テンプレート ファイルを用意し、ZGA5920 にインポートすることで、出力レイアウトの変更を行うことができ ます。

オプションのプリンタが ZGA5920 本体に接続されている場合は, そのまま印刷することがで きます。

プリンタの使用方法については,「3.7 **プリンタについて」**をご覧ください。

レポートファイル,画像ファイルは作成時に自動的にファイル名が決まります。ファイル名を 変更するときは、変更したいファイルを選択した状態で、F2キーを押してください。ファイル名 を変更するフィールドが表示されます。

### 3.5.5 補正処理

●キャリブレーション(自己校正)

**ZGA5920**内部の基準信号源を使用して行なう自己校正です。校正結果は内部メモリにストアし、 測定時の補正データとして使用されます。

ZGA5920は、電源投入時にキャリブレーションを行いません。

キャリブレーションする場合は、キャリブレーションパレットの実行をクリックしてください。

======================================	
最終キャリブレーション日時 2011/06/01 22:38:05	キャリブレーションが実施された日時
Calibrating	

図 3-36 キャリブレーションパレット

キャリブレーション時には、測定信号出力、測定信号入力 1,2 ともに機器内のリレーをオフに して、フロントパネルの BNC コネクタが内部回路と切り離されます。信号ケーブルを接続した ままでもキャリブレーションを行うことができますが、外乱ノイズの影響を受けやすいため、で きる限り、信号ケーブル(フロントパネルの BNC ケーブル)を外してキャリブレーションを行なっ てください。

測定信号出力が ON の状態では、キャリブレーションは行なえません。測定信号出力を OFF にしてください。

ZGA5920の測定確度などの仕様は、キャリブレーションを行なった直後の状態で規定していま す。電源投入後十分なヒートラン時間(概ね 30 分)が経過したとき、重要な測定の直前、周囲温度 湿度が変動したときなどは、キャリブレーションを実施することをお勧めします。

●オープン補正,ショート補正,イコライズ

オープン補正とショート補正はインピーダンス測定時に, イコライズはゲイン・フェーズ測定時 に有効な(意味のある)補正機能です。

ZGA5920に接続したケーブルやプローブなど測定系を含めた補正機能です。

それぞれ補正の有効/無効	を設定します。	
補正パレット		
オープン補正 測定条件コピー ショート補正コピー ロッ		
接続回路条件	接続回路条件	接続回路条件
CH1係数 1 CH2係数 1	CH1係数 1 CH2系数 1	CH1係数 1 CH2係数 1
位相反転 OFF ▼ 外部アンブ利得 1	位相反転 OFF Y 外部アンブ利得 1	位相反転 OFF · 外部アンプ利得 1
測定信号出刀条件	測定信号出力条件	測定信号出刀条件
AC扱幅 1 Vpk DC/ドイアス 0 V	AC振幅 1 Vpk DCパイアス 0 V	ACI振幅 1 Vpk DCパイアス 0 V
スイープ条件	スイープ条件	スイープ条件
開始 0.01 k Hz 終了 100 k Hz	開始 0.01 k Hz 終了 100 k Hz	開始 0.01 k Hz 終了 100 k Hz
測定点数 100 測定間隔 Lin 🗸	測定点数 100 測定間隔 Lin 🗸	測定点数 100 測定間隔 Lin 🖌
詳細設定	詳細設定	詳細設定
Frequency - [2]	Frequency - 🛙 🚳	Frequency - Gain
10	10	10
뎔 5	⊑ 5- <b>~ ネ</b>	証用データを取得した際のグラフが
0 2 4 6 8 10		(小でれ)より。
Frequency(Hz)	Frequency(Hz)	Frequency[Hz]
Frequency · 82	Frequency - 8z	Frequency - 0
-		
0-	0-	0-
0 2 4 6 8 10 Frequency(Hz)	0 2 4 6 8 10 Frequency(Hz)	0 2 4 6 8 10 Frequency[Hz]
東行	実行	定行
L		れぞれ補正を実行した場合 一日 他の
	禰	止を無効にします。目虭で元の補止状
	態	に戻します。

図 3-37 補正パレット

オープン補正は高いインピーダンス(概ね 10kΩ以上)測定に、ショート補正は低いインピー ダンス(概ね 10Ω以下)測定に効果があります。

イコライズを含めたこれらの補正機能は、測定を開始する前に予め補正データを作成する必要 があります。適用する補正機能に対してそれぞれの実行をクリックし、補正データが取得できる まで待ちます。

取得後,"有効"チェックボックスをオンに設定したものが有効になります。有効に設定された 補正機能は,インフォメーションエリアの補正状態の表示部分に反映されます(「図 3-16 測定中 の状態表示例」を参照)。

詳細な使用方法については、「4. 測定操作(基本)」をご覧ください。

# 3.5.6 測定条件

●測定条件の設定

◆設定		
接続回路条件	測定信号出力。	条件
CH1係数 1	周波数 📃	1 k Hz
CH2係数 1	AC振幅	1 Vpk
位相反転 OFF 🖌	DC/ኘイアス	0 V
外部アンプ利得	[	
スイープ条件		
スイーブ対象 Frequency	▶ 測定後出力 (	DN 🔽
開始	10 Hz 終了	100 k Hz
測定点数 100 測	定間隔 Lin 🔽	詳細設定

図 3-38 測定条件の設定

(接続回路条件)

■CH1 係数, CH2 係数	測定信号入力の重み付け係数です。ここで設定した数値(スカラ)を掛けた値が入力
	されたものとして測定処理を行ないます。
■位相反転	PA-001-0368 インピーダンス測定アダプタ(別売り)の使用時など、電圧あるいは
	電流検出の位相が反転する測定回路の場合に ON にします。
	通常は OFF のままとしてください。
■外部アンプ利得	測定信号出力の信号を増幅するアンプの利得を入力します。アンプを使用しない
	ときは, 1.0 にしておいてください。
(測定信号出力条件)	
■周波数	出力周波数を設定します。周波数スイープでの測定後は、スイープした最後の周
	波数が出力されています。
■AC 振幅	測定信号の振幅(外部アンプ出力換算)を設定します。
	振幅スイープでの測定後は、スイープした最後の振幅が出力されています。
■DC バイアス	DC バイアス(外部アンプ出力換算)を設定します。
	DC バイアススイープでの測定後は,スイープした最後の DC バイアスが
	出力されています。
(スイープ条件)	
■スイープ対象	Frequency(周波数), Amplitude(AC 振幅), DC bias(DC バイアス),
	Zero span(時間)から選択します。
■スイープ開始,スイープ終了	了(ゼロスパン最大値)
	スイープ範囲の設定です。ゼロスパン掃引時は、最小値設定はありません。
	スイープ測定方向は, スイープ開始値, スイープ終了値の値により決定されます。
■測定点数	スイープ開始値~終了値の間で取得する測定点数です。
■測定間隔	Lin(直線等間隔), Log(対数等間隔) より選択。
■測定後出力	測定が終了した測定信号出力 ON/OFF 状態を設定します。

AC 振幅と DC バイアスは、設定を変更しても、フロントパネル BNC コネクタ(測定信号出力)から 出力される信号は、OUTPUT ボタンのクリック又は設定更新ボタンをクリックするまで変化しません。

⚠注 意 出力電圧を設定変更しても, OUTPUT OFF にして OUTPUT ボタンをクリッ クしないと出力電圧は変化しません。

#### (詳細設定)

詳細設定をクリックすると、より細かな測定時の設定を行うことができます。

				••	
			- <u>(</u>		クリック
4	測定点数 100	測定間隔 Lin 🔽	徐羊言	職定 🦷	
测定条件詳細	設定パレット		·**		
過大入力検出		自動高密度スイーン	9		
測定信号入力1	250 Vrms	監視対象	OFF 🗸 🗸		
測定信号入力2	250 Vrms	監視測定信号入力	1 💌		
検出時動作	None 💌				
積分		振幅圧縮			
積分指定方法	Cycle 🔽	監視測定信号入力	OFF 🔽		
積分周期	1	目標レベル	1.00	Vrms	
遅延		最大出力電圧	1.00	Vpk	
遅延指定方法	Cycle 🔽	測定値許容差	10	%	
遅延周期	0	最大繰返測定回数	10		
		補正帶圧逐漸	100	%	

#### 図 3-39 測定条件の詳細設定

(過大入力検出)	
■測定信号入力1	測定信号入力1の,入力で過大入力検出させる電圧を設定します。
■測定信号入力 2	測定信号入力2の,入力で過大入力検出させる電圧を設定します。
■検出時動作	過大入力を検出したときの動作(継続,スイープの停止,測定信号出力の停止)を設
	定します。

(積分)

■積分指定方法	積分(平均化)の設定単位の選択。Cycle(周期),Time(時間) より選択。
■積分周期/積分時間	積分の設定。積分時間の設定に関わらず,測定周波数の1周期分の積分は必ず行
	なわれます。

(遅延)

■遅延指定方法	遅延の設定単位の選択。	Cycle(周期),	Time(時間)	より選択。
■遅延周期/遅延時間	遅延の設定。			

(自動高密度スイープ)

スイープ対象が Frequency(周波数)のときのみ有効です。

 ■監視対象
 急変を監視するパラメタの選択。OFF(機能オフ), LogR(比率 dB 単位), R(比率), Theta(位相), A(実部), B(虚部)より選択。
 ■監視測定信号入力
 急変を監視する入力の選択。 CH1(測定信号入力 1), CH2(測定信号入力 2) より選択。

(振幅圧縮<疑似定電流測定>)

■監視測定信号入力	測定信号入力1,測定信号入力	12又は監視なし
■目標レベル	目標電圧のレベル検出範囲	1m $\sim$ 250Vrms
■最大出力電圧	出力電圧の制限範囲	$1 mV  \sim  10  Vpk$
■測定値許容差	目標レベル許容差範囲	$0 \sim 100\%$
■最大繰返測定回数	最大レベル制御回数	$1\sim9{,}999$
■補正電圧係数	レベル補正制御率	$0 \sim 100\%$

試料に対し定電流での測定を実現します。

試料の印加電流をシャント抵抗で変換、電圧として監視測定信号入力で検出し、 測定信号出力のレベルを制御することにより、定電流での測定を可能にしていま す。試料の特性を考慮し、目標電流値に対する、監視測定信号入力の電圧検出が 適切となるシャント抵抗や増幅器の選定や設定が必要です。

○ゼロスパン掃引について

スイープ対象を ZeroSpan(ゼロスパン)に設定すると、測定信号出力周波数, AC 振幅, DC バ イアスを一定にした状態で繰り返し測定を行ない, X 軸が時間のデータが得られます。測定対象 のゲインやインピーダンス等パラメタの時間変動を観測する機能です。

ゼロスパン掃引測定は、測定ポイント毎におよそ2秒を要します。測定値入力タブで設定する (「測定点数」×2秒)の時間が「ゼロスパン最大値」設定を越える場合には、ゼロスパンスイープ に要する時間は(「測定点数」×2秒)で計算される時間となります。

## 3.5.7 グラフ表示

測定アプリケーションにより、グラフの形式(X 軸, Y 軸の組合せ)が複数存在するものがありま す。希望のグラフ形式をクリックすれば、グラフは選択した形式で表示されます。グラフ形式は、 選択されている測定アプリケーションにより異なります。



図 3-40 グラフ表示エリア

詳細は「4. 測定操作(基本)」及び「5. 測定操作(各試料)」をご覧ください。

■マーカについて

測定データやシミュレーションデータは、マーカによりグラフ上のデータを数値表示できます。 読み取った数値が表示されます。

スイープ測定直後には、マーカは、グラフの左端あるいは右端にあります。トラックボールで ポインタがマーカの上に来ると、ポインタが変化します。また、データとマーカの交点には〇印 が付きます。



マーカは、スイープパラメタを基準に数値表示します。測定データとシミュレーションデータのように 2 つのデータが表示されているときは、同じ周波数での値が表示されます。ナイキスト線図のように、X 軸がスイープパラメタではないグラフでも、マーカの移動はスイープパラメタ に沿って行なわれます。

マーカの移動は,ポインタのドラッグ(トラックボールの左ボタンを押したまま移動)でも行なえ ますが,キーボードのカーソルキーからでも操作できます。



■グラフの操作について

SHIFT + 左ボタンクリック	: ズーム(拡大)
SHIFT + 右ボタンクリック	: ズーム(縮小)
SHIFT + ドラッグ	: 選択範囲をズーム(拡大)
SHIFT + ALT + ドラッグ	: 縦横比一定でズーム(拡大)
CTRL + ドラッグ	:パン(移動)
SHIFT + BackSpace	: パン,ズームの解除(オートスケール状態に戻る)
CTRL + BackSpace	: "

\* "**ドラッグ**"は、トラックボールの左ボタンを押した状態のまま、ボールを回転させてポイン タを移動させる操作です。



グラフのX軸,Y軸の表示範囲や、軸のタイトル文字列を設定できます。

図 3-42 グラフスケール設定

オートスケールは、"有効"と"無効"が選択できます。

有効(True): データが全てグラフに納まるように軸範囲を自動設定します。

無効(False): 手動設定された値に軸を強制的に設定します。

なお、オートスケールが**有効**の状態でグラフ設定画面を開いたときは、X 軸, Y 軸の Max, Min は、現在表示されているグラフの状態が入力されています。

X軸, Y軸の"スケール"は、軸目盛りの間隔の設定です。

- Lin : 等間隔の軸
- -Lin :上下(X 軸)あるいは左右(Y 軸)の増加方向が逆になった等間隔の軸
- Log : 対数間隔の軸
- -Log :マイナスのデータに対する対数間隔の軸

Log 軸でゼロ以下のデータ, -Log 軸でゼロ以上のデータが含まれていると, グラフ表示は正常 に行なえません。マイナス~プラスの範囲が含まれるデータに対しては, 軸スケールは Lin に設 定してください。

## 3.5.8 測定信号出力 ON, OFF

ON 状態で,測定信号出力コネクタの"出力中"ランプが点灯し,信号が出力されます。

測定が終了したときの駆動出力の ON,OFF 状態は, 測定条件設定の測定後出力設定で異なります。

・測定後出力が ON のとき:測定が終了しても ON 状態を保ちます。 測定信号出力は,(周波数, AC 振幅, DC バイアスとも)スイープした最後の状態です。

・測定後出力が OFF のとき:測定が終了すると OFF になります。 次に駆動信号出力を ON にすると,測定信号出力条件で設定している周波数, AC 振幅, DC バイアスが出力されます。

### 3.5.9 測定制御

測定開始ボタンでスイープ測定を開始します。測定信号出力が OFF 状態では、測定開始できません。

中止ボタンで測定を中断できます。中断すると、それまでに測定したデータがグラフ表示されます。中断したときは、スイープ最小値、最大値で設定した範囲のデータにはなりませんので、ご注意ください。

### 3.5.10 コントロール I/O

コントロール I/O により,外部の機器の制御,連動動作を行うことができます。 コントロール I/O の設定は,測定操作エリアの コントロール I/O をクリックし,コントロー ル I/O 条件設定パレットで行います。

コントロール I/O の入力により ZGA5920 を制御するときには、"有効"をチェックします。 測定の開始、中断、出力の ON、OFF を制御できます。

コントロール I/O の出力は、測定の開始、完了のパルス出力、出力、測定の状態出力の他、測 定開始からの経過時間のパルス出力(0~999 秒を設定)があります。

コントロール1/0条件設定パレット	
入力 日 有効 測定開始 2ピン 測定中断 3ピン 出力ON 4ピン 出力OFF 5ピン	出力 測定開始 11ピン 測定完了 12ピン 測定開始からの指定時間経過 13ピン 出力状態 ON/OFF 14ピン 測定状態 測定中/待機中 15ピン

図 3-43 コントロール I/O 画面



ピン番号	信号名	区分	説明
1	予約	入力	Reserved
2	測定開始	入力	負論理のパルスを入力すると測定を開始します。
3	測定中断	入力	負論理のパルスを入力すると測定を中断します。
4	出力 ON	入力	負論理のパルスを入力すると出力をオンします。
5	出力 OFF	入力	負論理のパルスを入力すると出力をオフします。
6	予約	入力	Reserved
7	予約	入力	Reserved
8	予約	入力	Reserved
9	予約		Reserved
10	予約		Reserved
11	測定開始	出力	測定を開始すると正のパルスを出力します。
12	測定完了	出力	測定を終了すると正のパルスを出力します。
13	経過時間	出力	測定開始からの経過時間の設定に従い出力が変化
			します。
14	出力状態	出力	1:出力 ON 0:出力 OFF
15	測定状態	出力	1:測定中 0:待機中
16	予約	出力	Reserved
17	予約	出力	Reserved
18	予約		Reserved
19	予約		Reserved
20	GND	GND	
:	:	:	
37	GND	GND	

表 3-26 コントロール I/O コネクタ

## 3.5.11 アナログ信号入力

入力レンジ±10V のアナログ信号入力を装備しています。

測定にあわせて,温度や湿度などのデータをロギングすることができます。測定開始/終了, 出力オン/オフでデータ記録を開始。遅延時間の設定も可能です。

アナログ信号入力の設定は、測定操作エリアの<u>アナログ信号入力</u>をクリックし、アナログ信 号条件設定パレットで行います。

"有効"をチェックしたとき、記録開始/終了の条件設定に従い、ロギングを行います。 サンプリングレート 1~25000S/s

記録開始 測定開始時/出力 ON 時 遅延時間 0~999 秒間で設定可能です

記録停止 測定完了時/測定中断時/出力 OFF 時/記録時間
 記録時間は、0~28800 秒(8 時間)間で設定可能です

アナログ信号条件設定パレット	
サンプリングレート 25,000 S/s 🗌	有効
記録開始	記録終了
測定開始時	測定完了時
遅延時間 0 s	記錄時間

図 3-45 アナログ信号入力画面

ツールパレットの アナログ信号入力モニタ をクリックすると、アナログ信号モニタを表示し、 ロギング中の入力信号を確認できます。



図 3-46 アナログ信号モニタ表示

ロギングしたデータは、USBメモリにエクスポートすることも可能です。 測定結果データ操作エリアのデータリスト表示部の"アナログ信号入力"タブでロギングデー タを選択し、エクスポートの操作を行ってください。

# 3.5.12 自動測定

繰返し測定の自動化を行うことができます。

自動測定条件設定パレット		
開始設定 測定信号出力 □ ONする 周波数 1.000 Hz AC振幅 1 Vpk DC/Ÿイアス 0 V	<b>繰返設定 繰返回数 ステップ</b> 周波数   0 回   周波数   0 Hz    AC振幅    0 V    0 V    757重益き   ダ 有効	終了設定 測定信号出力 ○ OFFする 周波数 1,000 Hz AC振幅 1 Vpk DC/Ÿイアス 0 V

図 3-47 自動測定条件設定パレット

(開始設定)

■測定信号出力	"ON する"をチェックすると、測定信号出力が OFF の状態で測定がされても自
	動的に測定信号出力を ON にして,測定を開始します。
	この設定は、繰返回数が1回以上のときに有効です。
■周波数	自動測定でスイープを開始する前の出力周波数を設定します。
	この設定は、繰返回数が1回以上のときに有効です。
■AC 振幅	自動測定でスイープを開始する前の振幅(外部アンプ出力換算)を設定します。
	この設定は、繰返回数が1回以上のときに有効です。
■DC バイアス	自動測定でスイープを開始する前の DC バイアス(外部アンプ出力換算)を設定し
	ます。この設定は、繰返回数が1回以上のときに有効です。

(繰返設定)	
■繰返回数	測定を繰り返す回数を設定します。測定回数は、繰返回数+1 回が測定回数にな
	ります。0を設定すると、1回測定をします。
■ステップ(周波数, AC 振幅,	DC バイアス)
	スイープ測定ごとの測定信号出力の増減値を設定します。
■グラフ重ね描き	"有効"をチェックと繰り返し測定した結果のグラフを重ね描きします。最大で
	16 データまで重ね描きします。16 回以上繰返した場合は、新しい方から 16 デー
	タを重ね描きします。
(終了設定)	
■測定信号出力	"OFF する"をチェックすると、全ての測定が終了したときに測定信号出力を
	OFF します。
	この設定は、繰返回数が1回以上のときに有効です。
■周波数	自動測定が終了したときの出力周波数を設定します。
	この設定は、繰返回数が1回以上のときに有効です。
■AC 振幅	自動測定が終了したときの振幅(外部アンプ出力換算)を設定します。
	この設定は、繰返回数が1回以上のときに有効です。
■DC バイアス	自動測定が終了したときの DC バイアス(外部アンプ出力換算)を設定します。
	この設定は、繰返回数が1回以上のときに有効です。

### 3.5.13 過大入力表示

ZGA5920の最大測定電圧は 250Vrms です。250Vrms を超える信号が測定信号入力端子に入力 されると、本体フロントパネルの"過大入力"ランプ及びモニタ画面右上の過大入力表示が点灯 します。これらのランプが点灯したら、測定信号出力を OFF にするか、信号ケーブルを外すなど して、ZGA5920 に過大な入力が加わらないようにしてください。



入力コネクタの仕様や注意事項については,「3.3 入出力端子」及び「3.4 入出力端子の絶縁耐

ことができないようにしてください。

電圧」もご覧ください。
### 3.5.14 環境設定

ツールパレットの 環境設定 ボタンのクリックにより,環境設定パレットが表示されます。

環境設定パレット	
LAN IPアドレス設定 192 . 168 . 210 . 170 DHCPから取得する サブネットマスク 255 . 255 . 0 デュットレート (	日付と時刻 2011 / 12 / 08 10:57:25 🕃 登録
デフォルドリード 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	● IFF 登録すると再起動します (GMT+03:00) Osaka, Sapporo, Tokyo ● 「 日本語 ● ● 登録
ベンダID     USB-TMC       0x0D4A     USB0::0x0D4A::0x001D::0000004       プロダクトID     USB0::0x0D4A::0x001D::0000004       0x001D     FRA互換外部制御中は、 本体操作及びLAN接続での 測定操作はできません       0000004     実行	工場出荷 工場出荷時の状態に戻し、電源を遮断します 初期化 補正 □ 補正データを続けて使う

図 3-48 環境設定パレット

#### LAN

ZGA5920をLAN 接続し、PCから測定制御を行うためのIPアドレス設定です。

開始ポート番号は、デフォルト値8001ですが、変更することが可能です。

付属 CD の LAN 接続用の「ソフトウェア開発者向けキット」の NFRemote コンポーネントや 「ZGA5920 ユーティリティソフトウェア」をお使い頂く際は、ポート番号を合わせて頂く必要が あります。付属 CD に収録されている説明書も併せてご覧ください。

ユーティリティソフトウェアを使用すると簡単 LAN 接続を介して測定レシピや測定結果デー タの取得が行えます。

■FRA 互換外部制御

ZGA5920を外部の PC 等のコントローラから当社製 FRA5097 と互換のある USB 接続を行う 場合に、切換操作を行います。実行をクリックして FRA 互換外部制御の有効、無効を切換えま す。外部制御を行なうときは、ZGA5920本体背面の USB-B コネクタと PC とを市販の USB ケー ブルで接続します。外部制御のコマンド等詳細は、「ZGA5920 FRA 互換外部制御取扱説明書」を ご覧ください。

表示されている数値は、PCからZGA5920を識別するための番号です。上段から、

0x0D4A	: (株)エヌエフ回	路設計ブロックの	つ USB Vendor ID です。
0x001D	: Product ID	型番 ZGA5920	を表す番号です。
XXXXXXX	:7桁の製造番号	(シリアル番号)	全製品で異なります。

なお,外部制御中は,ZGA5920で測定操作を行うことはできません。

■日付と時刻

ZGA5920の内蔵カレンダー及び時計を設定します。

■言語とタイムゾーン

タイムゾーンと日本語/英語表示を切換えます。 登録ボタンをクリックすると、システムは再起動します。

■工場出荷

ZGA5920 を工場出荷時の状態にします。 保存されているデータも消去されます。

■補正

補正データを続けて使うにチェックを付けると、レシピやアプリケーションを変更しても引き 続き同じ補正データで測定をすることができます。

チェックが付いた状態でデータを読み込むと、測定したときの補正データは読み込まれません のでご注意ください。

# 3.5.15 アップデート

**ZGA5920**のソフトウェアをバージョンアップするときに使用します。具体的な操作方法は,当 社より提供するアップデート情報をご覧ください。

🔲 アップデートバレット	
ソフトウェアのアップデートをしますか?	
実行すると再起動します	
	実行

図 3-49 アップデートパレット

### 3.6 高い周波数での測定

100kHz 程度を超える高い周波数では、周波数が高くなるほど測定誤差が大きくなりがちです。 ここでは、高い周波数で測定するときの主な注意点を説明します。

#### a)アイソレーションの影響

測定信号出力には 250pF, 測定信号入力 1,2 には各々200pF の対筐体静電容量(アイソレー ション容量)があります。100kHz での静電容量 250pF のリアクタンス(インピーダンス)は約 6.4k Ω, 1MHz では約 640Ωに低下します。アイソレーションしていることを利用した測定回路では, アイソレーションのインピーダンスが有限であること,及び周波数に比例して低下することを考 慮する必要があります。

高い周波数で測定するときは、3つの測定端子(測定信号出力、測定信号入力 1,2)のシールド側 を筐体接地した測定回路の方が、一般的に良好な結果が得られます。

#### b)オートレンジング

ZGA5920 は信号の大きさに応じて,内部の測定レンジが自動的に切り換わります。周波数が高くなると,キャリブレーションの誤差が大きくなるため,レンジ切り換えの前後で,測定グラフに小さな段差が付くことがあります。

#### c) プローブの使用

高い周波数では、ケーブルの線間静電容量が被測定システムの負荷となって、測定結果や被測 定システムの動作に大きな影響を与えることがあります。また、ケーブル長が長くなると(概ね測 定信号の波長の数%程度以上)、インピーダンスの不整合による信号の反射で、測定誤差が大きく なりがちです。このようなときは、適切なプローブを使用して、測定誤差を低減することをお勧 めします。

たとえば、オシロスコープ用の 10:1 受動プローブを利用できます。オシロスコープ側の適合 インピーダンスが 1MΩ/20~30pF以上の容量調整可能範囲のプローブを選び、測定の前に周波 数特性が平坦になるようにプローブのトリマを調整してください。具体的には、測定信号出力の 信号をプローブで測定しながら、100kHz におけるゲインが 10Hz におけるゲインに等しくなる ようにプローブの調整トリマを回します。なお、プローブの種類やトリマの初期設定によっては、 基準とする低い周波数は、より低い方が望ましいことがあります。

10:1 プローブを使用すると,信号が 1/10 に減衰しますが,測定条件設定エリアの CH1 あるいは CH2 係数を 10 にすることでおよその補正ができます。

#### CH1,CH2 係数 → 「4.3 測定処理の概要」,参照。

ZGA5920のイコライズ機能を用いると、プローブによる誤差を正確に補正できます。

#### イコライズ機能 → 「4.2.3 イコライズ」,参照。

ZGA5920 の測定信号入力端子にフィードスルータイプの 50Ωターミネータを取り付ければ, 入力インピーダンス 500Ωの高周波用 10:1 受動プローブも利用できます。

#### d)接続ケーブルの長さと引き回し

ZGA5920 では信号系が筐体とアイソレーションされています。しかし,周波数が高くなると, 浮遊容量を通してケーブルの外部導体(シールド)と接地間に電流が流れやすくなります。

接続ケーブルが長いと、ケーブルのインダクタンスとアイソレーション容量などの共振により、 周波数特性が乱れたり、測定できなくなることがあります。このようなときは、接続ケーブルを 短くしたり、ケーブルにコモンモードチョークを挿入すると改善されることがあります。たとえ ば、雑音対策用のクランプ型のフェライトコアをケーブルに取り付けます。

また,ケーブルの引き回しにより,ケーブル間の結合や,対地インピーダンスが変化するため, 特性が変化して見えることがあります。このようなときは,ケーブルを結合の少ない配置に固定 すると,測定の再現性が向上します。

# 3.7 プリンタについて

レポートパレットからプリンタに印刷するときには、「図 3-50 印刷画面」が表示されます。

Printer			
Name:	HE DIE E GIN WEEKS D	Y	Properties
Status:	is designed with the second states		
Туре:	l herden sig herdene.		
Where:	的 E E E E E E E E E E E E E E E E E E E		
Comment:	Herach Farm Saterica and Posteria (1996) Herach Farm Saterica and Posteria (1996)		Print to file
Print range		Copies	
💽 All		Number of co	pies: 1 📚
	hom		-51
C. State		123 1	]2]3
		OK	Canad

図 3-50 印刷画面

ZGA5920 で対応しているプリンタの一覧が "プリンタの選択"の中に表示されます。使用可能 なプリンタは、プリンタ名が濃く表示されます。また、プリンタ名の最後に、"(コピー1)"の文 字が追加されています。同じ型名のプリンタでも、薄い文字で表示されているプリンタは、選択 できません。

プロパティ(P) ボタンクリックにより、印刷に関する設定が行なえます。下記の設定が標準です。

用紙サイズ	: A4
両面印刷	: 片面(両面印刷オフ)
印刷の向き	: 縦
カラー印刷	

**OK** ボタンクリックにより印刷を開始します。給紙方法,インク交換方法,インク交換後のプリンタヘッド位置調整やプリンタヘッドクリーニングなど,プリンタに付属の取扱説明書をご覧ください。

プリンタの修理や使用方法についてのお問い合わせは、プリンタのメーカではなく、当社又は 当社代理店へご連絡ください。

# 4. 測定操作(基本)

4.1 イン	,ピーダンス測定	
4.1.1	試料との接続	
4.1.2	インピーダンス測定の設定	4-7
4.1.3	オープン補正・ショート補正	4-9
4.1.4	試料のインピーダンス測定	4-13
4.2 ゲイ	、ン・フェーズ測定	4-16
4.2.1	被測定回路との接続	4-18
4.2.2	ゲイン・フェーズ測定の設定	4-19
4.2.3	イコライズ	4-21
4.2.4	被測定回路のゲイン・フェーズ特性測定	
4.3 測定	2処理の概要	
4.3.1	積分	
4.3.2	遅延	4-30
4.3.3	自動高密度スイープ	4-31

# 4.1 インピーダンス測定

「インピーダンス測定」は、特定の測定用途に限定されない、汎用的なインピーダンス測定機 能です。アプリケーションパレットからインピーダンス測定を選択して測定画面を呼び出します。



図 4-1 インピーダンス測定画面

ZGA5920のインピーダンス測定は、下記の計算で行ないます。

|Z| = (測定信号入力1の電圧振幅) / (測定信号入力2の電圧振幅)

θ = (測定信号入力1の位相) - (測定信号入力2の位相)

試料に測定信号出力の信号を加え,試料両端の電圧を測定信号入力1に,試料を流れる電流を 電圧に変換して測定信号入力2に入力することにより,試料のインピーダンスを測定することが できます。



図 4-2 インピーダンス測定の原理

### 4.1.1 試料との接続

ZGA5920は、被測定試料のインピーダンスの大きさや測定条件に応じて多彩な測定接続が可能です。「図 4-3 測定接続選択手順」を参考に、適切な測定回路(接続)を選択してください。なお、 選択の範囲としている周波数やインピーダンスの大きさなどはあくまで目安です。



図 4-3 測定接続選択手順

測定接続(x)について,次頁以降で説明します。

図中で、 <sup>○</sup>は測定信号出力、①は測定信号入力 1、②は測定信号入力 2、Rsh は電流→電圧変換のためのシャント抵抗を示します。シャント抵抗は、当社 PA-001-0370(1V/A、1Arms 定格 別売り)などが使用できます。用途に応じて電流値や電流電圧変換比の適切なシャント抵抗をご使用ください。

#### ○測定接続(1)

Low-Z, Low-f, 片線接地試料の測定



測定ケーブルの接触抵抗の影響を受け難い4端子接続で,低イン ピーダンス試料の測定向きです。シャント抵抗Rshは1Ω以下程度 が適当です。

試料のインピーダンスが大きくなると,ZGA5920の測定信号入 カ1の入力インピーダンス及びケーブル容量が誤差要因となります。 周波数が高くなると,測定信号入力2のフローティング容量が悪影 響し,測定精度が低下します。

Rsh(測定信号入力 2)と DUT(測定信号入力 1)は, インピーダンスの低い方(電圧降下の小さい方)をアース側に配置してください(接続(5)も参照)。

○測定接続(2) High-Z, Low-f, 片線接地試料の測定

電子回路の入力インピーダンス,高インピーダンス試料 等



試料インピーダンスが高く,ZGA5920の測定信号入力1入力 インピーダンス(1MΩ)が無視できないときに有効です。高周波では 測定信号入力2のフローティング容量が影響するので測定精度は 低下します。

Rsh を数 10 $\Omega$ ~100 $\Omega$ 程度まで大きくすると, 高インピーダンス 計測時の SN 比が改善されます。

○測定接続(3)



Low-Z, High-f, 片線接地試料の測定

ZGA5920の測定信号入力1,2のフローティング容量の影響を受け難く,高周波まで安定して測定できますが,試料のインピーダンスが大きいと測定誤差が増えます。Rsh は1Ω以下程度が適当です。

○測定接続(4)

High-Z, High-f, 片線接地試料の測定



**CT**(カレントトランス), カレントプローブの帯域 が広ければ高周波での測定に適しますが, SN 比は 不利です(特に DC-CT の場合, ノイズが大きい傾向 にあるため)。

○測定接続(5)
 Low-Z, Low-f, 両端フローティング試料の測定
 電気二重層コンデンサ(EDLC) 等



測定ケーブルの接触抵抗の影響を受け難い4端子接続です。 Rshは1Ω以下程度が適当です。 Rsh と試料は、インピーダンスの低い方を(電圧降下の小さい方)

をアース側に配置してください。測定接続(1)もご参照ください。

○測定接続(6)



High-Z, High-f, 両端フローティング試料の測定

ZGA5920の測定信号入力1,2のフローティング容量の影響を受け難く,高周波まで安定して測定できます。

Rsh を数 10Ω~100Ω程度まで大きくすると,高インピーダン ス試料を測定するときの SN 比が改善されます。

○測定接続(7) Low-Z, Low-f, 片線接地試料の測定電子回路(アンプ, 電源等)の出力インピーダンス 等



R1(保護抵抗)は, 試料(アンプ, 電源回路) の出力電圧により, 測定信号出力へ逆注入 される電流を制限します。数 10mA 程度以 下になるように抵抗値を決定してください。 高い周波数では, 測定信号入力 2 のフ ローティング容量が影響するので, 測定精 度は低下します。

○測定接続(8) Low-Z, High-f, 片線接地試料の接続 電子回路(アンプ, 電源回路等)の出力インピーダンス 等



R1(保護抵抗)は,試料(アンプ,電源回路) の出力電圧により,測定信号出力へ逆注入さ れる電流を制限します。数 10mA 程度以下に なるように抵抗値を決定してください。

電流検出を CT(カレントトランス)あるいは カレントプローブで行うことにより, ZGA5920 のフローティング容量の影響を受 けにくくなり,高い周波数での測定が安定し

ます。

ZGA5920の測定信号出力は最大±10Vですが,電力増幅器を接続すればさらに大信号で測定す ることができます。当社製 高速バイポーラ電源 HSA/BA シリーズ, BP シリーズ, 4500 シリー ズなど,必要な電圧・電流・帯域に応じた多種の電力増幅器がございます。これら電力増幅器を併 用して測定することにより,試料が実際に使用される信号レベルでの測定が行えます。

ZGA5920の測定信号入力端子の最大入力電圧は250Vrmsですが、外部にアッテネータ、高圧 プローブ,差動プローブ等を接続して測定電圧範囲を拡大することも可能です。

### 4.1.2 インピーダンス測定の設定

試料との接続回路により、下記の設定を行ないます。 (接続回路条件)

- ・CH1 係数
- ・CH2 係数
- ・位相反転
- ・外部アンプ利得

測定信号入力1に接続されたプローブやプリアンプ,測定信号入力2に接続されたシャント抵抗やCT(電流・電圧変換)などの利得の逆数をCH1係数,CH2係数に設定します。これらの係数設定により,ZGA5920の入力端子ではなく,試料端での値として測定することができます。外部アンプ利得,CH1係数,CH2係数の設定例を,「図4-4 インピーダンス測定接続,設定例」に示します。



図 4-4 インピーダンス測定接続, 設定例

"位相反転"を ON にすると、位相を反転(+180°)して測定できます。インピーダンス測定時に、電圧と電流を逆位相で接続した場合などに有効です。インピーダンス測定アダプタ PA-001-0368(別売り)を使用するときには、位相反転を ON に設定します。



図 4-5 位相反転機能

その他の項目については、測定に応じて設定します。

- (測定信号出力条件)
  - ・周波数

     : 設定直後はスイープ開始,終了とは無関係に,現在の測定信号出力から実際に出力される信号の周波数です。周波数スイープが終了したときは、ここでの設定とは無関係に、スイープで最後に測定した周波数が出力されています。
  - AC 振幅, DC バイアス: ZGA5920 本体の測定信号出力コネクタから実際に出力される信号は, (ここでの設定値)÷(外部アンプ利得)です。
- (スイープ条件)
  - ・スイープ対象 :インピーダンス測定では周波数(Frequency)固定です。
  - ・測定後出力 : スイープ測定終了後に測定信号出力をオフにする(OFF)か、オン状態を保つ(ON)か、を選択します。
  - ・スイープ開始,終了 : スイープ測定範囲です。
  - ・測定点数 :スイープ開始~終了の間の測定点数です。
  - ・測定間隔 : 測定周波数スイープの Lin(リニア)/Log(ログ)で、グラフ表示のリ ニア/ログとは独立しています。

#### (積分) :ノイズが大きいときに設定します。「4.3.1 積分」,参照。

- (遅延) : 鋭い共振特性を示す試料を測定するときに設定が必要です。「4.3.2
   遅延」、参照。
- (自動高密度スイープ) :特性が大きく変化する部分のスイープ密度を自動的に高める機能で す。「4.3.3 自動高密度スイープ」,参照。

CH1 係数, CH2 係数で設定するシャント抵抗やプローブ等の利得(減衰量)は,周波数によらず 一定の値です。また,位相シフトの影響は補正できません。ケーブル等の残留インピーダンス及 び残留アドミタンスを測定周波数毎に補正してより高精度な測定を行なうためには,オープン補 正,ショート補正(「4.1.3 オープン補正・ショート補正」,参照)を行ないます。

### 4.1.3 オープン補正・ショート補正

試料との接続により生じる測定系誤差分(残留インピーダンス,残留アドミタンス)を予め測定し て ZGA5920 本体に記憶させ,インピーダンス測定結果を補正して測定系誤差分の影響を軽減す る機能です。オープン補正は高いインピーダンス(概ね 10kΩ以上)の測定に,ショート補正は低い インピーダンス(概ね 10Ω以下)の測定に有効です。当然,オープン補正,ショート補正を両方行 なっても効果があります。

補正は、下記手順で行ないます。

- 1) スイープ対象を Frequency(周波数)に設定します。スイープ最小値,最大値,AC 振幅など, その他の必要な設定を行ないます。「4.1.2 インピーダンス測定の設定」,参照。
- 2) 補正パレットを表示させます。「図 4-6 補正パレット」,参照。

補正パレット		
オープン補正 測定条件コピー ショート補正コピー 🗆		
	接続回路条件 CH1係数 1 CH2係数 1 位相反転 OFF ▼ 外部アンプ利得 1	接続回路条件         1         CH2係数         1           位相反較         OFF         外部アン方印牌         1
測定信号出力条件 周波数 1k Hz ACTEAT 1k H2	測定信号出力条件	測定信号出力条件
AUGRINA UCATINA UCAT	Acimina vpk bc/yipス 0 V	AUtriting 1 Vpk UU 11 PX 0 V
開始 0.01 k Hz 終了 100 k Hz	開始 0.01 k Hz 終了 100 k Hz	開始 0.01 k Hz 終了 100 k Hz
測定点数 100 測定間隔 Lin 🖌	測定点數 100 測定間隔 Lin 💌	測定点数 100 測定間隔 Lin 🖌
詳細設定	詳細設定	詳細設定
Frequency - [2]	Frequency - [2]	Frequency - Gain
전 5		
0 2 4 6 8 10 Frequency[Hz]	0 2 4 6 8 10 Frequency[Hz]	0 2 4 6 8 10 Frequency(Hz)
Frequency - 8z	Frequency - 8z	Frequency - 8
10- 5 - 0 - 2 4 6 8 10 Frequency(Hz)	10 5 0 0 2 4 6 8 10 Frequency(Hz)	10- 5- 0- 0 2 4 6 8 10 Frequency[Hz]
実行	実行	実行

図 4-6 補正パレット

#### (オープン補正を行なう場合)

3-1) 測定端子を開放します(∞Ωの試料を接続している状態にします)。定電流パワーアンプを使 用して測定信号出力の信号を増幅しているときは、パワーアンプ出力にブリーダ抵抗を挿入す るなどして、過大電圧が発生しないようにご注意ください。

また,測定端子間の距離は,試料測定時とほぼ同じ間隔になるようにしてください。端子間の 静電容量を試料接続時と同等にするためです。

- 3-2) オープン補正の測定条件を設定します。測定条件コピーボタンをクリックすると測定条件の パラメタを, ショート補正コピーボタンをクリックするとショート補正測定条件のパラメタを コピーすることができます。
- 3-3) 補正パレットの実行 ボタンをクリックし,スイープ測定が終了するまで待ちます。
- 3-4) 補正用のデータ取得が終了すると、補正パレットにグラフが表示されます。

そのまま、何度でも補正用データを取得できます。

#### (ショート補正を行なう場合)

- 4-1)金属板など十分インピーダンスの低いものを使用して、測定端子を短絡します(0Ωの試料を 接続している状態にします)。パワーアンプを使用して測定信号出力信号を増幅しているときは、 測定信号出力レベルを一時的に小さくするなどして、過大電流でシャント抵抗を焼損しないよ うにご注意ください。
- 4-2) ショート補正の測定条件を設定します。測定条件コピーボタンをクリックすると測定条件の パラメタを, オープン補正コピーボタンをクリックするとオープン補正測定条件のパラメタを コピーすることができます。補正パレットの実行 ボタンをクリックし,スイープ測定が終了 するまで待ちます。
- 4-3) 補正用のデータ取得が終了すると、補正パレットにグラフが表示されます。 そのまま、何度でも補正用データを取得できます。
- 5)オープン補正測定を行った場合にはオープン補正の"有効"チェックボックスを、ショート 補正測定を行った場合はショート補正の"有効"チェックボックスをオンにします。両方行なっ た場合は、オープン補正・ショート補正の両方の"有効"チェックボックスをオンにします。
- 6)補正データは、実際の測定操作を行うと測定結果データに記録されます。 また、測定レシピの編集状態で補正データを取得すると、測定レシピにすることもできます。

#### ▲ 注 意 測定端子を短絡あるいは開放すると、接続によっては過大電流や過大電圧が 発生して、シャント抵抗焼損等の可能性があります。測定信号出力レベルを一時 的に小さくするなど、過大電流(過大電圧)が発生しないようご注意ください。

"**有効**" チェックを外しても各補正データは **ZGA5920** 内部に保存されています。再度"**有効**" にチェックを入れれば,再び補正が有効になります。

オープン補正データ,ショート補正データは、補正を有効にして測定した場合は、測定結果デー タに、測定レシピの編集で補正データと取得した場合は測定レシピに記録されます。

測定接続変更時、精密な測定を要する前には、再度補正測定を行ってください。

#### (説明)

オープン補正及びショート補正は、下記のモデルで補正計算を行ないます。



図 4-7 測定系誤差のモデル

試料 Zx を開放して測定することにより(オープン補正測定), Zp が得られます。Zs は Zp と比べて遥かに小さいので無視できます。



図 4-8 オープン補正測定

試料 Zx を短絡して測定することにより(ショート補正測定), Zs が得られます。



オープン補正,ショート補正は各々単独で有効,無効を設定できます。有効・無効の組み合わせ により,下表の補正計算を行ない,試料のインピーダンスZxを求めます。

表 4-1 オープン補正・ショート補正計算式

オープン補正	ショート補正	補正計算式
無効	有効	Zx=Z-Zs
有効	無効	$Z_x = Z_p \times Z / (Z_p - Z)$
有効	有効	$Z_x=Z_p\times(Z-Z_s)/(Z_p-(Z-Z_s))$

下記の変更時は、オープン補正測定、ショート補正測定を再度行ってください。

#### ・電源投入時

電源オフにより,オープン補正データ及びショート補正データは消失します。 ただし,補正データが記録されている測定レシピや測定結果データから記録されている 補正データを再設定します。

#### ・測定接続を変更したとき

残留インピーダンス,残留アドミタンスが変化しています。

#### ・スイープ範囲(スイープ最小値,最大値)を変更したとき

スイープ範囲が広くなると、補正データが存在しなくなる周波数領域が存在すること になるので、補正が行なえません。

スイープ範囲が狭くなると,周波数補間を行なってオープン補正,ショート補正を行 ないます。補正は有効ですが,周波数測定ポイントが異なるので,再度の補正測定を推 奨します。

#### ・測定間隔を変更したとき

スイープのリニア/ログを変更しても、スイープ範囲が変更されていなければ周波数 補間により補正を行なうので補正は有効ですが、周波数測定ポイントが異なるので、再 度の補正測定を推奨します。

 $\overline{T}$ 

### 4.1.4 試料のインピーダンス測定

**測定** ボタンをクリックするとスイープ測定を開始します。スイープが終了すると,データがグラフ表示されます。



図 4-10 インピーダンス測定のグラフ

表示されるグラフは、分析モード設定で異なります。分析モードでの"CH1"は測定入力端子 1 を、"CH2"は測定入力端子 2 を表します。分析モードを"CH1/CH2"に設定するとインピー ダンス関連のグラフを、"CH2/CH1"に設定するとアドミタンス関連のグラフを表示できるよう になります。表示可能なグラフの種類を、「表 4-2 インピーダンス測定のグラフ種類」に示しま す。

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency—  Z	周波数[Hz]	インピーダンス [Ω]	0	_	_	
Frequency- θz	周波数[Hz]	インピーダンス の位相[deg]	0			
Frequency- dBΩ	周波数[Hz]	インピーダンス [dBΩ]	0		_	
$\theta z - dB\Omega$	インピーダンス の位相[deg]	インピーダンス [dBΩ]	0	_	_	
$\theta z -  Z $	インピーダンス の位相[deg]	インピーダンス [Ω]	0	_	_	
Frequency-R	周波数[Hz]	レジスタンス[Ω]	0	_	_	
Frequency-X	周波数[Hz]	リアクタンス[Ω]	0		_	
R-X	レジスタンス[Ω]	リアクタンス[Ω]	0	_	_	
Frequency –  Y	周波数[Hz]	アドミタンス[S]	0		-	
Frequency- θy	周波数[Hz]	アドミタンスの 位相[deg]	0	_	_	
Frequency- dBS	周波数[Hz]	アドミタンス [dBS]	0		_	
$\theta y - dBS$	アドミタンスの 位相[deg]	アドミタンス [dBS]	0	_	_	
$\theta y -  Y $	アドミタンスの 位相[deg]	アドミタンス[S]	0	_	_	
Frequency – G	周波数[Hz]	コンダクタンス [S]	0	_	-	
Frequency-B	周波数[Hz]	サセプタンス[S]	0			
G-B	コンダクタンス [S]	サセプタンス[S]	0	_	_	

表 4-2 インピーダンス測定のグラフ種類

・位相は、分析モードが CH1/CH2 のときと CH2/CH1 では極性が逆になります。 (CH1/CH2 時はインピーダンスの位相、CH2/CH1 時はアドミタンスの位相 です)

- ・"dBΩ"は|Z|を20×Log<sub>10</sub>(|Z|)で演算した結果で,単位は[dBΩ]です。
- ・"dBS"は|Y|を20× Log<sub>10</sub>(|Y|)で演算した結果で、単位は[dBS]です。
- ・各パラメタは、分析モードが CH1/CH2 で測定した複素インピーダンス(Z=R+jX)より、下記の変換で求めています。

(分析モード=CH1/CH2)

$$|\mathbf{Z}| = \sqrt{\mathbf{R}^2 + \mathbf{X}^2}$$
,  $\theta = \tan^{-1} \frac{\mathbf{X}}{\mathbf{R}}$ 

(分析モード=CH2/CH1)

$$\mathbf{G} = \frac{\mathbf{R}}{\mathbf{R}^2 + \mathbf{X}^2}, \quad \mathbf{B} = \frac{-\mathbf{X}}{\mathbf{R}^2 + \mathbf{X}^2}, \quad |\mathbf{Y}| = \frac{1}{\sqrt{\mathbf{R}^2 + \mathbf{X}^2}}, \quad \theta = -\tan^{-1}\frac{\mathbf{X}}{\mathbf{R}}$$

Г

選択したグラフ形式とは無関係に,設定した分析モードによって下表のマーカが表示されます。 各々,マーカの周波数でのパラメタを表示しています。

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	周波数	
Z	Ω	インピーダンスの絶対値	
R	Ω	レジスタンス	
Х	Ω	リアクタンス	
θz	deg	インピーダンスの位相	
$dB\Omega$	$dB\Omega$	インピーダンス(dB 単位)	
Y	S	アドミタンスの絶対値	
G	S	コンダクタンス	
В	S	サセプタンス	
θy	deg	インピーダンスの位相	
dBS	dBS	アドミタンス(dB 単位)	

表 4-3 インピーダンス測定のマーカ表示

# 4.2 ゲイン・フェーズ測定

**「ゲイン・フェーズ測定」**は、特定の測定用途に限定されない、汎用的なゲイン・フェーズ測定機能です。

各測定アプリケーションでの測定も,ゲイン・フェーズ(利得・位相)の測定に関しては本章での説 明と同じです。



図 4-11 ゲイン・フェーズ測定画面

ZGA5920 のゲイン・フェーズ測定は、下記の計算で行ないます。
 ゲイン = (測定信号入力1の電圧振幅) / (測定信号入力2の電圧振幅)
 θ = (測定信号入力1の位相) - (測定信号入力2の位相)

被測定回路に測定信号出力の信号を加え,被測定回路の出力を測定信号入力1に,被測定回路の入力を測定信号入力2に入力することにより,被測定回路のゲイン・フェーズ(伝達特性)を測定することができます。



図 4-12 ゲイン・フェーズ測定の原理

「図 4-12 ゲイン・フェーズ測定の原理」は、アンプやフィルダなどの入出力間の伝達特性の測定ですが、サーボループ測定(スイッチング電源のループ特性他の自動制御ループ)では下図の原理で測定を行います(ループー巡特性の測定)。



図 4-13 サーボ測定の原理

# 4.2.1 被測定回路との接続

●増幅回路,フィルタ等の測定接続(1)



被測定回路の入出力特性(伝達特性)を測定する接 続です。

777

●増幅回路,フィルタ等の測定接続(2)



測定信号入力 1,2 の接続場所を, 左図のように, 回路の途中に接続すると, amp2部分だけの入出力伝達特性(ゲイン・フェーズ特性)が測定できます。

●サーボループの測定接続

スイッチング電源のループ特性測定接続



注入抵抗は,**ZGA5920** との接続が 外れたときに,被測定ループが開放状 態になるのを防ぐためのものです。出 力電圧への影響を防ぐため,**R1** より 十分小さな値にしてください。

DC200V(ZGA5920 フローティング 耐圧)までの出力のスイッチング電源 に接続できます。

# 4.2.2 ゲイン・フェーズ測定の設定

被測定回路との接続回路により,下記の設定を行ないます。 (接続回路条件)

- ・CH1 係数
- ・CH2 係数
- ・外部アンプ利得

測定信号入力1や測定信号入力2に接続されたプローブやプリアンプなどの利得の逆数をCH1 係数, CH2 係数に設定します。これらの係数設定により, ZGA5920 の入力端子ではなく, 被測 定回路での値として測定することができます。外部アンプ利得, CH1 係数, CH2 係数の設定例 を,「図 4-14 ゲイン・フェーズ測定接続,設定例」に示します。



図 4-14 ゲイン・フェーズ測定接続, 設定例

その他の項目については、測定に応じて設定します。

(スイープ)

- ・周波数

   : 設定直後はスイープ開始,終了とは無関係に,現在の測定信号出力から実際に出力される信号の周波数です。周波数スイープが終了したときは、ここでの設定とは無関係に、スイープで最後に測定した周波数が出力されています。
- ・AC振幅, DCバイアス: ZGA5920本体の測定信号出力コネクタから実際に出力される信号は, (ここでの設定値) ÷(外部アンプ利得)です。
- (スイープ条件)
  - ・スイープ対象 : ゲイン・フェーズ測定では周波数(Frequency)固定です。
  - ・測定後出力 : スイープ測定終了後に駆動信号出力をオフにする(OFF)か、オン状態を保つ(ON)か、を選択します。
  - ・スイープ開始,終了 :スイープ測定範囲です。

・測定点数 :スイープ開始~終了の間の測定点数です。

- ・測定間隔 : 測定周波数スイープの Lin(リニア)/Log(ログ)で、グラフ表示のリ ニア/ログとは独立しています。
- (積分) :ノイズが大きいときに設定します。「4.3.1 積分」,参照。
- (遅延) : 減衰傾度が大きい回路を測定するときに設定が必要です。「4.3.2 遅 延」、参照。

(自動高密度スイープ) :特性が大きく変化する部分のスイープ密度を自動的に高める機能です。「4.3.3 自動高密度スイープ」、参照。

CH1 係数, CH2 係数で設定するプリアンプやプローブ等の利得(減衰量)は, 周波数によらず一定の値です。また, 位相シフトの影響は補正できません。プローブ等の周波数特性(利得及び位相) を補正してより高精度な測定を行うためには, イコライズ(「4.2.3 イコライズ」, 参照)を行ないます。

### 4.2.3 イコライズ

イコライズは、被測定回路との接続に使用するケーブルやプローブにより生じる測定系誤差分 を予め測定して、ZGA5920本体に記憶させ、ゲイン・フェーズ測定結果を補正して測定系誤差分 の影響を軽減する機能です。プローブ等を使用せず、製品に付属の同軸ケーブルだけで接続を行 なっても測定誤差は生じます(ケーブル自体が誤差要因になります)。

イコライズは、下記の手順で行ないます。

- 1) スイープ対象を Frequency(周波数)に設定します。スイープ開始,終了,AC 振幅など,その 他の必要な設定を行ないます。「4.2.2 ゲイン·フェーズ測定の設定」,参照。
- 2) 補正パレットを表示させます。「図 4-6 補正パレット」,参照。
- 3) 被測定回路を外し、入出力を直結します(伝達ゲインが 0dB, 0deg となる状態にします)。
- 4) イコライズの測定条件を設定します。 **測定条件コピー**ボタンをクリックすると測定条件のパ ラメタをコピーすることができます。
- 5) イコライズの実行ボタンをクリックし、スイープ測定が終了するまで待ちます。
- 6)補正用のデータ取得が終了すると、補正パレットにグラフが表示されます。
   そのまま、何度でも補正用データを取得できます。
- 7) イコライズの"有効"チェックボックスをオンにします。
- 8)補正データは、実際の測定操作を行うと測定結果データ記録されます。 また、測定レシピの編集状態で補正データを取得すると、測定レシピにすることもできます。

イコライズ測定を行っても、"有効"をチェックしないとイコライズは行なわれません。ご注意 ください。

"有効"チェックを外してもイコライズデータは **ZGA5920** 内部に保存されています。再度"有 効"にチェックを入れれば,再びイコライズが有効になります。

イコライズデータは、補正を有効にして測定した場合は、測定結果データに、測定レシピの編 集で補正データと取得した場合は測定レシピに記録されます。

測定接続変更時、精密な測定を要する前には、再度補正測定を行ってください。

(説明)

イコライズは, a)測定系誤差分を測定, b)被測定対象を含む測定データを補正する(イコライズ を行う),の二つのステップで行われます。「図 4-15 イコライズの原理」を例として,イコライ ズ操作手順を示します。

この例では、"Amp"、"Probe1"、"Probe2"の特性をキャンセルし、被測定回路(伝達関数は Hdut)の特性を知りたいものとします。





///

a) 測定対象を含む接続



図 4-15 イコライズの原理

まず,「図 4-15 イコライズの原理」b)の接続でスイープ測定を行います。Amp の出力を V<sub>eql</sub> とすると,測定信号入力 1,測定信号入力 2 の入力電圧(各々V<sub>1e</sub>, V<sub>2e</sub>)は,下記のようになります。

 $V_{1e} = V_{eql} \times Probe1$ 

 $V_{2e} = V_{eql} \times Probe2$ 

上記の測定データをイコライズデータとして, ZGA5920本体内のイコライズメモリに記録しま す。イコライズメモリへは,(測定信号入力1/測定信号入力2)を記録します。したがって,イコ ライズメモリの内容 EQLは,下記のようになります。

 $EQL = \frac{V_{1e}}{V_{2e}} = \frac{V_{eql} \times Probe1}{V_{eql} \times Probe2} = \frac{Probe1}{Probe2}$ 

次に,「図 4-15 イコライズの原理」a)のように接続して被測定系全体の測定を行います。ここで, Amp の出力電圧を V<sub>in</sub>, 被測定回路の出力電圧を V<sub>out</sub> とすると, ZGA5920 による測定デー タ MEAS は下記のようになります。

 $MEAS = \frac{V_{1m}}{V_{2m}} = \frac{V_{out} \times Probe1}{V_{in} \times Probe2} = \frac{V_{in} \times Hdut \times Probe1}{V_{in} \times Probe2} = \frac{Probe1}{Probe2} \times Hdut$ 

上記測定データ MEAS を EQL の値でイコライズします。イコライズの処理は、測定データ MEAS を EQL で割る(正規化する)演算です。イコライズ処理後の測定データ MEAS'は、

$$MEAS' = \frac{MEAS}{EQL} = \frac{\frac{Probel}{Probe2} \times Hdut}{\frac{Probe1}{Probe1}} = Hdut$$

となって Probe1, Probe2 の影響が打ち消され,被測定回路の伝達特性 Hdut が得られます。

下記の変更時は、イコライズ測定を再度行ってください。

#### ·電源投入時

電源オフにより、イコライズデータは消失します。

・測定接続を変更したとき

測定信号入力 1,2 のプローブゲイン,位相特性が変化します。

・スイープ範囲(スイープ開始,終了)を変更したとき

スイープ範囲が広くなると、補正データが存在しなくなる周波数領域が存在すること になるので、補正が行なえません。

スイープ範囲が狭くなると、周波数補間を行なってイコライズを行ないます。補正は 有効ですが、周波数測定ポイントが異なるので、再度の補正測定を推奨します。

#### ・測定間隔を変更したとき

スイープのリニア/ログを変更しても、スイープ範囲が変更されていなければ周波数 補間により補正を行なうので補正は有効ですが、周波数測定ポイントが異なるので、再 度の補正測定を推奨します。

 $\overline{T}$ 

### 4.2.4 被測定回路のゲイン・フェーズ特性測定

測定ボタンをクリックするとスイープ測定を開始します。スイープが終了すると、データがグ ラフ表示されます。



図 4-16 ゲイン・フェーズ測定のグラフ表示

分析モードでの"CH1"は測定入力端子1を、"CH2"は測定入力端子2を表します。通常は 分析モードを"CH1/CH2"に設定します。「5. 操測定操作(各試料)」での測定や各種解析も、 分析モードが"CH1/CH2"(測定信号入力1/測定信号入力2)でのゲイン、位相を前提としてい ます(応用モードでは、分析モードは常に"CH1/CH2"として動作します)。分析モードを "CH2/CH1"に設定するとゲインは逆数に(dB表示だと符号反転)、位相は符号が反転して表示 されます。

選択可能なグラフの種類を、「表 4-4 ゲイン·フェーズ測定のグラフ種類」に示します。

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
分析モード:CH1/CH2						
Frequency-	周波数[Hz]	ゲイン[dB]	$\bigcirc$	—	—	
Gain						
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	$\bigcirc$	—	_	
Frequency-	周波数[Hz]	ゲイン	$\bigcirc$	—	—	
R						
$\theta -  \mathbf{R} $	位相[deg]	ゲイン	$\bigcirc$	—	—	
θ-Gain	位相[deg]	ゲイン[dB]	0			
Frequency-A	周波数[Hz]	ゲインの実部	0	—	_	
Frequency-B	周波数[Hz]	ゲインの虚部	0			
A-B	ゲイン実部	ゲイン虚部	0	—	_	
分析モード : Cl	分析モード: CH2/CH1					
Frequency-	周波数[Hz]	ゲインの逆数	0	_	_	
InvGain		[dB]				
Frequency-	周波数[Hz]	ゲインの逆数の	0	—	—	
Inn		位相[deg]				
Frequency- inv R	周波数[Hz]	ゲインの逆数	0	—	—	
inv0-inv R	ゲインの逆数の	ゲインの逆数	0	—	—	
	位相[deg]					
Inv $\theta-$	ゲインの逆数の	ゲインの逆数	$\bigcirc$	—	—	
InvGain	位相[deg]	[dB]				
Frequency-	周波数[Hz]	ゲインの逆数の	0	_	_	
invA		実部				
Frequency-	周波数[Hz]	ゲインの逆数の	0	—	_	
invB		虚部				
invA-invB	ゲインの逆数の	ゲインの逆数の	$\bigcirc$	—	—	
	実部	虚部				

表 4-4 ゲイン・フェーズ測定のグラフ種類

・"ゲイン(dB)"は、20×Log10(|R|)で演算した結果で、単位は[dB]です。

・各パラメタは、分析モードが CH1/CH2 で測定した複素ゲイン(R=A+jB)より、下式で求めて います。

(分析モード: CH1/CH2)

$$\begin{split} |\mathbf{R}| = \sqrt{\mathbf{A}^2 + \mathbf{B}^2} , \quad \theta = \tan^{-1} \frac{\mathbf{B}}{\mathbf{A}} \\ (分析モード: CH2/CH1) & \mathbf{A'}, \quad \mathbf{B'}, \quad |\mathbf{R}|', \quad \theta ' \mid \mathbf{t}, \quad \beta \text{ ff モード CH2/CH1 } \ \mathcal{O} \text{ if } \\ \mathbf{A'} = \frac{\mathbf{A}}{\mathbf{A}^2 + \mathbf{B}^2}, \quad \mathbf{B'} = \frac{-\mathbf{B}}{\mathbf{A}^2 + \mathbf{B}^2}, \quad |\mathbf{R}|' = \frac{1}{\sqrt{\mathbf{A}^2 + \mathbf{B}^2}}, \quad \theta' = -\tan^{-1} \frac{\mathbf{B}}{\mathbf{A}} \end{split}$$

Г

グラフ表示エリアには、下表のマーカが表示されます。各々、マーカの周波数でのパラメタを 表示しています。

表示パラメタ	単位	内容	備考		
分析モード: CH1/CH2					
Frequency	Hz	周波数			
Gain	dB	ゲインの絶対値			
θ	deg	位相			
А	(無単位)	ゲイン実部			
В	(無単位)	ゲイン虚部			
R	(無単位)	ゲイン			
分析モード : CH2/CH	分析モード : CH2/CH1				
invGain	dB	ゲインの逆数			
invθ	deg	ゲインの逆数の位相			
invA	(無単位)	ゲインの逆数の実部			
invB	(無単位)	ゲインの逆数の虚部			
inv R	(無単位)	ゲインの逆数			

表 4-5 ゲイン・フェーズ測定のマーカ表示

### 4.3 測定処理の概要

ZGA5920のデータ処理の流れを説明します(「図 4-17 測定処理の概要」,参照)。インピーダン ス測定時も,ゲイン・フェーズ測定時も同じです。



図 4-17 測定処理の概要

●DFT:入力信号に含まれる測定周波数成分を,DFT(離散フーリエ変換)で検出して,2つの信号 間の大きさの比と位相差を,実部と虚部の複素数形式として求めます。



図 4-18 DFT の概要

- ●自己誤差補正:キャリブレーションで求めたデータで自己誤差を補正します。キャリブレー ションはキャリブレーションパレットで行うことができます。
- ●重み付け演算: CH1 係数 及び CH2 係数 の値を反映させます。実際には、(CH1 係数)/(CH2 係数)を掛ける演算を行ないます。
- ●イコライズ:イコライズメモリに登録したデータで、測定データを割ります。プローブやアン プなど、測定入力端子に接続された周辺機器の周波数特性を補正する機能で、ゲイン・ フェーズ測定時に有効です。

- ●ショート補正:ショートメモリに登録したデータを、測定データから減算します。テストフィ クスチャや接触抵抗による残留インピーダンスを補正する機能で、インピーダンス測定 時に有効です。
- ●オープン補正:オープン補正メモリに登録したデータの逆数を、測定データの逆数から減算します。テストフィクスチャやケーブルによる残留アドミタンスを補正する機能で、インピーダンス測定時に有効です。
- ●位相反転: PA-001-0368 インピーダンス測定アダプタ(別売り)の使用時など,外部配線により位 相が反転する場合に使用する機能です。



図 4-19 誤差補正の概要

### 4.3.1 積分

ZGA5920は,測定波形の1周期を単位として離散フーリエ変換(DFT)して分析処理します。DFT の性質により,雑音や高調波の除去作用がありますが,測定しようとする振幅成分が雑音などに 比べて小さいとき,又は高精度な測定を必要とするときには,積分回数を重ねることによって, より高い精度で測定することができます。

高調波成分に関しては、積分周期に関わらずフーリエ積分そのものの性質によって 60 dB 以上 減衰します。白色雑音に関しては、おおよそ積分周期の平方根に比例して低減します。分析周波 数以外の雑音成分も、積分周期を増やすことにより低減します。したがって、積分周期を増やせ ばより精度の高い測定ができることになります。測定に要する時間は、当然ながら積分回数に比 例します。

スイープ対象が周波数(Frequency)のときの,積分1周期あたりに要する時間は分析周波数fに よって異なり,おおよその目安は下記のとおりです。

- ・f≦約54Hz : 1 / f (fの周期)
- ・約 54 H~ f ~ 3 kHz  $: 18 \text{ ms} \sim 55 \text{ ms}$ の範囲
- ・3 kHz≦f :約 18 ms

積分1回と100回での測定の例を,「図 4-20 積分の効果」に示します。積分周期の比100の 平方根である10倍(20 dB)程の雑音抑圧効果があることが分かります。



図 4-20 積分の効果
### 4.3.2 遅延

測定信号の周波数や振幅を変更したとき,被測定系に応答遅延要素があるときには,その過渡 応答によって測定データに誤差が生じます。遅延設定は,この誤差を最小におさえるように,測 定開始を遅延させてから測定する機能があります。遅延時間は,被測定系の時定数に合わせて設 定できます。なお,遅延設定は,ゼロスパンスイープでは機能しません。



図 4-21 遅延が必要な応答波形

急峻なフィルタ, 圧電振動子など Q(品質係数)の高い共振回路を持つものは大きな遅延時間が 必要です。図 4-22 は時計用水晶振動子(32.768kHz)の共振特性の例です。適切な遅延時間を設定 しないと,正常な特性が得られません。最初は 0 秒で測定してみます。適宜遅延時間を増やして いき,測定データに大差がなくなる遅延時間設定が最適な(必要な)遅延時間です。



図 4-22 遅延による共振特性の例

# 4.3.3 自動高密度スイープ

測定データが大幅に変化するときに、その急変データの前後だけスイープ密度を自動的に細か く測定する機能です。圧電振動子のように特性変化が少ない部分と、共振点付近で急激に変化す る特性が混在する試料を測定する時に、短時間で高精度なデータが得られます。スイープ対象が 周波数のときのみ動作します(振幅, DC バイアス、時間スイープでは自動高密度スイープは機能 しません)。

自動高密度スイープの設定は、測定条件詳細設定パレットで行います。

- ・監視パラメタ : "LogR"(比 dB), "R"(比), "Theta"(位相), "A"(比の実部), "B"(比の虚部)及び "OFF"(機能オフ)より選択します。
- ・監視 CH : 測定データ急変を監視するチャネルを指定します。
- ・変化範囲 : 急変とみなす数値を入力します。

直前の周波数での測定値と今回の周波数での測定値との差分が, [変化範囲]を上回ると, [変化 範囲]で設定した値以下になるまでスイープ密度を自動的に上げます。データ変化量が[変化範囲] 以下になると,元のスイープ密度に戻ります。

[変化範囲]を必要以上に小さな値にしますと、スイープ密度が極端に増えて ZGA5920 で測定 できる最大周波数点数 20,000 点を超え、メモリ不足となってスイープが停止する場合があります。 必要以上に[変化範囲]設定を小さくしないでください。

圧電振動子等の共振特性(インピーダンス特性)を測定するときは,監視パラメタを"Theta"(位相)にすると良好な結果が得られます。(反)共振点のピークあるいはボトム付近の周波数が,位相変化が最も急になるためです。位相の変化を監視するので,監視 CH は CH1, CH2 どちらに設定しても同じ結果になります。最初は標本化点数を 100 点程度の少なめの値,自動高密度スイープの変化範囲は 10(deg)程度に設定して測定してみて,測定時間やデータの細かさ(周波数密度の細かさ)を確認しながらこれらのパラメタを調整します。



「図 4-23 自動高密度スイープの例」は、圧電振動子の共振特性の例です。"●"が測定データのある場所で、位相急変部分が高密度に測定されていることがわかります。

図 4-23 自動高密度スイープの例

# 5. 測定操作(各試料)

5.1	特定試料毎の測定概要	5-2
5.2	圧電素子測定	5-3
5.3	誘電体測定	5-10
5.4	磁性体測定	5-15
5.5	コイル測定	5-20
5.6	コンデンサ測定	5-27
5.7	抵抗測定	5-34
5.8	リーケージインダクタンス測定(トランス)	5-39
5.9	相互インダクタンス測定(トランス)	5-42
5.10	結合係数測定(トランス)	5-46
5.11	巻線比測定(トランス)	5-50
5.12	ダイオード測定	5-53
5.13	ループ特性測定(サーボ)	5-57
5.14	閉ループ特性測定(サーボ)	5-64
5.15	開ループ特性測定(サーボ)	5-71
5.16	利得·位相特性測定(増幅回路)	5-78
5.17	CMRR 特性測定(増幅回路)	5-83
5.18	PSRR 特性測定(増幅回路)	5-86
5.19	微分利得·微分位相特性測定(増幅回路)	5-89
5.20	飽和特性測定	5-91
5.21	フィルタ回路特性測定	5-93

### 5.1 特定試料毎の測定概要

ZGA5920 では、特定試料毎に測定アプリケーションが存在します。

その測定目的に応じた測定方法,データ形式,グラフ形式,解析方法及びシミュレーション方法 が組み込まれています。選択した測定種別の中で測定~シミュレーションまでの操作が可能であ り,測定種別を切り替えて(他の測定種別へ移動して)操作する必要はありません。

測定種別の選択は、**ZGA5920**のアプリケーションパレットで行ないます。他の測定種別に変更 するときは、アプリケーションパレットの各測定アプリケーションのボタンを選択します。

各測定アプリケーションでの測定は, 試料のインピーダンス測定, 被測定回路のゲイン・フェー ズ測定やサーボ測定で得たデータを解析し, (場合によっては)シミュレーションを行ないます。 ZGA5920 と試料(あるいは被測定回路)との接続方法については,「4.1.1 試料との接続」(インピー ダンス測定時)あるいは「4.2.1 被測定回路との接続」(ゲイン・フェーズ測定時)をご覧ください。

### 5.2 圧電素子測定

圧電共振子のインピーダンス(アドミタンス)共振特性を測定して制動容量など圧電パラメタを 求めます。求めた圧電パラメタをシミュレーションすることにより、実測データとの違いや設計 定数との差異がわかります。

### 5.2.1 試料との接続



図 5-1 圧電素子の測定接続例

試料との接続例を「図 5-1 圧電素子の測定接続例」に示します。接続の一例であり、用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.1.1 試料との接続」もご覧ください。

**ZGA5920**の測定信号出力では電圧電流が不足のときは,パワーアンプ(当社 HSA,BA,BP シリーズ等)で増幅します。シャント抵抗は、当社 PA-001-0370(別売り 1Arms 定格, 1V/A)などが使用できます。

試料のインピーダンス特性を測定する前に,測定系誤差補正(オープン補正,ショート補正)を行なってください。「4.1.3 オープン補正・ショート補正」、参照。

### 5.2.2 圧電素子測定の設定

基本的な設定は、「4.1.2 インピーダンス測定の設定」をご覧ください。ここでは、圧電素子の特性測定時に注意する点のみを記載します。

(スイープ)

・スイープ対象	: 周波数(Frequency), 時間(Zero span)より選択。 圧電パラメタの抽
	出やシミュレーションは、周波数スイープのデータが対象です。
(自動高密度スイープ)	: 急峻な特性の振動子の測定時に有効です。「4.3.3 自動高密度スイー
	<b>プ」</b> をご覧ください。
(遅延)	: 急峻な特性の振動子を測定するときには設定が必要です。「4.3.2 遅

延」をご覧ください。

# 5.2.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

表:	5-1	圧電素子	測定の	ゲラ	フ種類
----	-----	------	-----	----	-----

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency-	周波数[Hz]	アドミタンス[S]	0	—	0	
Frequency – θy	周波数[Hz]	(アドミタンス の)位相[deg]	0		0	
Frequency-	周波数[Hz]	インピーダンス [Ω]	0		0	
Frequency- θz	周波数[Hz]	(イピーダンス の)位相[deg]	0		0	
G-B	コンダクタンス [S]	サセプタンス[S]	0		0	
Time- Y	時刻[s]	アドミタンス[S]	0	-	_	
Time-0y	時刻[s]	(アドミタンス の)位相[deg]	0		_	
Time- Z	時刻[s]	インピーダンス [Ω]	0			
Time- $\theta$ z	時刻[s]	(インピーダンス の)位相[deg]	0	_	_	
G-B	コンダクタンス [S]	サセプタンス[S]	0	_	_	

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	スイープ対象が周波数のとき	※スイープ選択
Time	s	スイープ対象がゼロスパンのとき	※スイープ選択
Y	S	アドミタンス	
Y (Sim)	S	〃 (シミュレーションデータ)	
θy	deg	アドミタンスの位相	
θy(Sim)	deg	〃 (シミュレーションデータ)	
G	S	コンダクタンス	
G(Sim)	S	〃 (シミュレーションデータ)	
В	S	サセプタンス	
B(Sim)	S	〃 (シミュレーションデータ)	
Z	Ω	インピーダンス	
Z (Sim)	Ω	〃 (シミュレーションデータ)	
θz	deg	インピーダンスの位相	
$\theta z(Sim)$	deg	〃 (シミュレーションデータ)	

表 5-2 圧電素子測定のマーカ表示

### 5.2.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると,データがグラフ表示されます。シミュレーションデータのグラフは,シミュレーションを 行った場合に表示されます。

グラフに表示される各パラメタは、測定で得た複素インピーダンス(Z=R+jX)より下記の変換で 求めています。

$$|Y| = \frac{1}{\sqrt{R^2 + X^2}}, \quad \theta_y = -\tan^{-1}\frac{X}{R}, \quad G = \frac{R}{R^2 + X^2}, \quad B = \frac{-X}{R^2 + X^2}$$

"G-B"は圧電パラメタの抽出などに使用します。

測定結果のグラフに、マーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。シミュ レーションデータのマーカは、シミュレーションを行った場合に表示されます。

なお,次章で行なう圧電定数算出では,複数の共振特性が含まれる測定データでは正常に解析 できません。「図 5-2 解析が可能な特性」のように,1 つの共振特性だけとなるよう,スイープ 周波数範囲を調整してください。また,共振部分の特性が狭すぎる場合も,解析が困難になりま す。



図 5-2 解析が可能な特性

### 5.2.5 圧電定数算出

スイープ測定(あるいは測定結果データからの読み込み)が終了したら,圧電定数などを求めるために,**解析**ボタンをクリックします。なお,周波数スイープのデータでないと,圧電定数算出やシミュレーションは行なえません。

解析						
特徴的周	波数		圧電定	數		
fs	27,767.5	Hz	High F	requency 🔽		
fp	28,520	Hz	Cd	1.18924 n F		
fr(B=0)	27,767.5	Hz	C1 (	65.3301 p F		
fa(B=0)	27,777.5	Hz	L1 (	502.867 m H		
fm([Y]max)	27,767.5	Hz	R1 (	63.1922 <mark>Ω</mark>		
fn([Y]min)	28,520	Hz	Qm	1.38838 k		
f1(Bmax)	27,757.5	Hz	マッチングインダクタンス			
f2(Bmin)	27,777.5	Hz	AL値	100 nH/N^2		
		Ls		4.74811 μ H Ns 6		
		Lp	2	7.6248 m H Np 525		

図 5-3 圧電パラメタ表示画面

#### ■特徴的周波数抽出

測定データより自動的に検索した,圧電定数算出のための周波数情報です。自動的に決定され ます。

• fs	: 機械的直列共振周波数 (コンダクタンス G が最大となる周波数)					
	・・・通常,圧電振動子を駆	駆動する周波数です。				
• fp	: 機械的並列共振周波数	(fs での位相と同じ位相になる周波数)				
• fr(B=0)	: 共振周波数	(サセプタンス B が 0 となる周波数 fr <fa)< td=""></fa)<>				
• fa(B=0)	:反共振周波数	(サセプタンス B が 0 となる周波数 fr <fa)< td=""></fa)<>				
$\cdot fm( Y max)$	: アドミタンス最大点	(アドミタンス Y が最大となる周波数)				
$\cdot \operatorname{fn}( Y \min)$	: アドミタンス最小点	(アドミタンス Y が最小となる周波数)				
• f1(Bmax)	: サセプタンス最大点	(サセプタンス B が最大となる周波数)				
• f2(Bmin)	: サセプタンス最小点	(サセプタンス B が最小となる周波数)				



図 5-4 圧電振動子のアドミタンス円

各特徴的周波数は,実際に測定したデータの周波数から求めます。そのため,測定データのス イープ周波数密度が低いと誤差が大きくなります。十分なスイープ密度で測定を行ってください。 解析に適した周波数範囲(共振部分がはっきりと確認できる程度の周波数範囲)であれば,アドミ タンス軌跡は,ほぼ円部分だけが見えます。多角形状など,いびつな円に見えるときは,スイー プ密度が不足しています。測定点数を増やして再測定するか,自動高密度スイープ機能を利用し て,十分な密度のデータにしてください。

#### ■圧電定数算出

測定データより検索した各特徴的周波数より,「図 5-5 圧電振動子等価回路」の各 LCR 定数(圧 電定数)を求めます。



図 5-5 圧電振動子等価回路

- Cd:制動容量
- ・C1: 圧電的機械振動の等価静電容量
- ・L1: 圧電的機械振動の等価インダクタンス
- ・R1:機械的振動損失の等価抵抗
- (·Qm:機械的品質係数)

図 5-5の回路のアドミタンス軌跡は、「図 5-4 圧電振動子のアドミタンス円」のように Y 軸(サ セプタンス)に+Bcd(=2πfsCd)オフセットした真円になります。最初に、Y 軸方向へのオフセット 量 Bcdを求めます。Bcdを求めるには 3 通りの方法があり、"Cd Mode"のプルダウンメニューか ら選択します。

- ・HighFrequency:測定データの中で最大周波数におけるサセプタンスをBcdとする。
- ・Gmax :測定データの中で最大コンダクタンス(fs時)のサセプタンスを Bcaとする。
- Bmax\_min : 測定データの中で,最大サセプタンス(f1時)と最小サセプタンス(f2時)の
   平均値を Bca とする。

理想的な特性データなら何れの方法でも同じ結果になります。しかし、現実のデータでは測定 誤差、有限の周波数スイープ密度、雑音の存在、等価回路が厳密には異なる、等の理由で各々異 なった結果が得られます。「5.2.6 シミュレーション」の結果も確認して、最も実測データに近い 結果が得られる方法を選択します。

Y 軸方向のオフセット Bcd を求めたら,特徴的周波数より, Cd, C1, L1, R1, Qm が自動的 に計算されます。

#### ■マッチングインダクタンス設計支援

圧電振動子が最も効率よく電力を機械振動に変換できるのは,機械的直列共振周波数 fs です。 通常は fs で駆動して使用します。しかし,圧電振動子の fs でのインピーダンスには,抵抗成分(機 械振動への変換分)のほか,リアクタンス成分が存在します。リアクタンス成分により,駆動アン プが出力した電気エネルギーが全て機械振動に変換されず,一部のエネルギーが駆動アンプ側へ 戻ってきます。そのため,駆動アンプの異常発熱や破壊が起こるので,必要以上に出力に余裕の ある駆動アンプが必要になります。リアクタンス分がなく純抵抗成分だけなら,駆動アンプの出 力は必要最小限で済みます。

圧電振動子の fs でのインピーダンスは容量性です。fs での容量分を打ち消して駆動アンプから 純抵抗に見えるようにするために使用するインダクタ(コイル)をマッチングインダクタンスと呼 び, ZGA5920 ではこのインダクタンスの設計定数を表示できます。マッチング回路には並列と直 列があります。直列回路の方がインダクタンスは小さくなります。



図 5-6 マッチング回路

Ls, Lp は, 機械的直列共振周波数 fs でのリアクタンスを打ち消してゼロにするために必要な インダクタンスです。

Ns, Np は, 各々Ls, Lp のインダクタンスを得るために必要なコイル巻数です。使用する鉄心 (コア)の AL 値(単位:nH/turn<sup>2</sup>)を入力すると Ns, Np が表示されます。

### 5.2.6 シミュレーション

パラメタ表示で圧電定数を求めたら,パラメタシミュレーションで実際に測定したデータとの 一致度合いを確認できます。

(圧電パラメタ)

・Cd, C1, L1, R1 : 圧電素子等価回路の定数(圧電定数)を入力します。

(シミュレーション条件)

- ・最小値,最大値 : シミュレーションを行なう周波数範囲です。データを測定したときの周 波数範囲が入っていますが,任意に変更可能です。
- ・標本点数 : シミュレーションを行なう周波数点数です。
- ・標本間隔 : シミュレーションを行なう周波数の間隔です。Lin(等間隔), Log(等比間 隔)より選択します。

・シミュレーション
 ボタン: クリックすると、設定したシミュレーション条件でアドミタンス
 特性を計算し、グラフに表示されます。

測定データとシミュレーションデータの違いが大きいときは、圧電定数を再計算(Cd Mode 変 更)するか、圧電パラメタ値を手動で変更します。圧電パラメタあるいはシミュレーション条件を 変更してシミュレーション ボタンをクリックすると、再計算してグラフを更新します。

シミュレーション実行後は、測定結果に加えてシミュレーションデータに対してもマーカ表示 が有効になります。なお、マーカは、シミュレーションを行なった周波数に対して表示されます。 測定データの測定周波数が、シミュレーションデータの周波数と一致していない場合は、前後の 周波数でのデータから補間して表示します。

### 5.3 誘電体測定

電極をつけてコンデンサにした試料(誘電体)の静電容量を測定して,複素比誘電率を導出します。 周波数スイープで誘電率の周波数依存性を,DC バイアス電圧スイープで誘電率の非直線性を, ゼロスパンスイープで時間変動を測定できます。

### 5.3.1 試料との接続



図 5-7 誘電体の測定接続例

試料との接続例を「図 5-7 誘電体の測定接続例」に示します。誘電体の両面に電極をつけて, コンデンサを構成して静電容量を測定します。

パワーアンプに当社 10kV AC/DC 増幅器 HVA4321 を使用すると,最大±10kV まで増幅して 測定可能です。また,電圧モニタ,電流モニタ端子を装備しているので,高圧部分に直接 ZGA5920 が触れることが無く,安全に測定できます。接続の一例であり,用途に応じて多彩な測定接続が 可能です。「4.1.1 試料との接続」もご覧ください。

試料のインピーダンス特性を測定する前に,測定系誤差補正(オープン補正,ショート補正)を行 なってください。「4.1.3 オープン補正・ショート補正」,参照。試料のインピーダンスは大きい場 合が一般的なので,オープン補正だけでも十分な精度が得られます。

### 5.3.2 設定

基本的な設定は,「4.1.2 インピーダンス測定の設定」をご覧ください。ここでは,誘電体の 特性測定時に注意する点のみを記載します。

(スイープ)

・スイープ対象 :周波数(Frequency),バイアス電圧(DC bias),時間(Zero span)より選択。
 (測定信号出力)

・周波数 : スイープ対象が DC,時間のときの出力周波数です。

・DC バイアス(電圧):スイープ対象が周波数,時間のときの DC バイアス電圧です。

### 5.3.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency-	周波数[Hz]	並列容量[F]	0	—	—	
Ср						
Frequency-	周波数[Hz]	並列抵抗[Ω]	$\bigcirc$	—	—	
Rp						
Frequency-	周波数[Hz]	インピーダンス	0	—	—	
Z		[ <u>Ω]</u>				
Frequency-	周波数[Hz]	(インピーダンス	$\bigcirc$	—	—	
$\theta z$		の)位相[deg]				
Frequency-	周波数[Hz]	比誘電率	_	$\bigcirc$	—	
83						
Frequency-	周波数[Hz]	損失率	—	$\bigcirc$	—	
tanδ						
Frequency-	周波数[Hz]	比誘電率実部	_	$\bigcirc$	—	
es'						
Frequency-	周波数[Hz]	比誘電率虚部	_	$\bigcirc$	—	
es"						
DC Bias-Cp	DC バイアス[V]	並列容量[F]	0	_	_	
DC Bias-Rp	DC バイアス[V]	並列抵抗[Ω]	0	_	_	
DC Bias-	DC バイアス[V]	インピーダンス	0	_	—	
Z		$[\Omega]$				
DC Bias- $\theta z$	DC バイアス[V]	(インピーダンス	0	_	_	
		の)位相[deg]				
DC Bisa-es	DC バイアス[V]	比誘電率	_	0	_	
DC Bias-	DC バイアス[V]	損失率	_	0	_	
tanδ						
DC Bias-es'	DC バイアス[V]	比誘電率実部	_	0	_	
DC Bias-es"	DC バイアス[V]	比誘電率虚部		0		

表 5-3 誘電体測定のグラフ種類

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Time-Cp	時刻[s]	並列容量[F]	0		_	
Time-Rp	時刻[s]	並列抵抗[Ω]	$\bigcirc$	—		
Time- Z	時刻[s]	インピーダンス	$\bigcirc$	—	_	
		$[\Omega]$				
$Time - \theta z$	時刻[s]	(インピーダンス	$\bigcirc$	_	_	
		の)位相[deg]				
Time-es	時刻[s]	比誘電率	—	$\bigcirc$	_	
Time-tanδ	時刻[s]	損失率	—	$\bigcirc$	_	
Time-es'	時刻[s]	比誘電率実部	—	0		
Time-es"	時刻[s]	比誘電率虚部	—	$\bigcirc$		

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	スイープ対象が周波数のとき	※スイープ選択
DC Bias	V	スイープ対象が DC バイアスのとき	※スイープ選択
Time	s	スイープ対象がゼロスパンのとき	※スイープ選択
Ср	F	並列容量	
Rp	Ω	並列抵抗	
Z	Ω	インピーダンス	
θz	deg	インピーダンスの位相	
8S	_	比誘電率	
tanδ	_	損失率	
es'	_	複素比誘電率の実部	
es"	_	複素比誘電率の虚部	

表 5-4 誘電体測定のマーカ表示

### 5.3.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると,データがグラフ表示されます。解析データのグラフは,誘電率導出を行った場合に表示さ れます。

測定結果のグラフは,  $Cp(並列容量) \ge Rp(並列抵抗) を プロットします。測定で得た複素インピー$ ダンス(Z=R+jX)より、下記の変換式で <math>Cp[F],  $Rp[\Omega]$ を求めています。f は測定周波数[Hz]です。

$$R_{p} = \frac{R^{2} + X^{2}}{R}, \quad C_{p} = -\frac{X}{2\pi f (R^{2} + X^{2})}$$

測定結果のグラフに、マーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。解析 データのマーカは、誘電率導出を行った場合に表示されます。

### 5.3.5 誘電率導出

ZGA5920 では,真空中の誘電率 ε<sub>0</sub>に対する比誘電率を導出します。導出に必要な情報は,「**解** 析条件設定エリア」で設定します。

- ・電極面積 S : 試料の電極面積を, mm<sup>2</sup> 単位で入力します。
- ・電極間距離t:電極間の距離を,mm単位で入力します。
- ・**解析**ボタン : クリックすると、入力した電極面積、電極間距離を用いて、測定データを複素比誘電率に換算してグラフ表示します。

各パラメタは、測定で得た Cp, Rp より下記の変換で求めています。f は測定周波数[Hz]です。

$$\varepsilon s' = \frac{Cp}{C_0}, \quad \varepsilon s'' = \frac{1}{2\pi f C_0 Rp}, \quad \varepsilon s = \sqrt{\varepsilon s'^2 + \varepsilon s''^2}, \quad \tan \delta = \frac{\varepsilon s''}{\varepsilon s'}$$

Co[F]は、電極面積 S(mm<sup>2</sup>)、電極間距離 t(mm)の仮想的・理想的な真空中の静電容量です。

$C_0 = \frac{S\varepsilon_0}{1000t}$	$\varepsilon_0 = \frac{1}{\mu_0 c^2} \approx 8.854187816 \times 10^{-12}  [\text{F/m}]$	真空の誘電率
	c≒2.99792458×10 <sup>8</sup> [m/s]	真空中の光速
	$\mu_0 = 4 \pi \times 10^{.7} = 1.2566370614 \times 10^{.6}$	真空の透磁率

なお,全ての電気力線が電極間の試料(誘電体)を通過するものとして誘電率を計算しています。 試料と電極間に隙間がある場合や,電極間距離に対して電極面積が小さい場合(空間を通る電気力 線が多くなる)等では誤差が大きくなるのでご注意ください。



図 5-8 誘電率導出の前提条件

### 5.4 磁性体測定

巻線を施してコイルにした磁性体試料のインダクタンス特性を測定して, 複素比透磁率を導出 します。周波数スイープで透磁率の周波数依存性を, DC バイアス電流スイープで非直線特性を, ゼロスパンスイープで透磁率の時間変動を測定できます。

# 5.4.1 試料との接続



図 5-9 磁性体の測定接続例

試料との接続例を「図 5-9 磁性体の測定接続例」に示します。試料に導線を巻いてコイルにし、 そのコイルのインダクタンス特性を測定します。

パワーアンプに当社バイポーラ電源 BP4620 を使用すると,最大 20A まで試料電流を増幅して 測定可能です。また,電圧モニタ,電流モニタ端子を装備しているので,ZGA5920 との接続が簡 単に行なえます。接続の一例であり,用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.1.1 試料との 接続」もご覧ください。

試料のインピーダンス特性を測定する前に,測定系誤差補正(オープン補正,ショート補正)を行なってください。「4.1.3 オープン補正・ショート補正」、参照。

### 5.4.2 設定

基本的な設定は,「4.1.2 インピーダンス測定の設定」をご覧ください。ここでは,磁性体の特 性測定時に注意する点のみを記載します。

(接続回路条件)

・外部アンプ利得 : 電流出力アンプ(CC アンプ)の電圧-電流変換利得を設定します。磁性 体測定では,外部アンプは CC アンプを想定しています。

(測定信号出力条件)

・周波数 : スイープ対象が DC,時間のときの出力周波数です。

・AC 振幅(電流) : 測定 AC 電流振幅を設定します。

・DC バイアス(電流):スイープ対象が周波数,時間のときの DC バイアス電流です。

(スイープ条件)

・スイープ対象 : 周波数(Frequency), バイアス電流(DC bias), 時間(Zero span)より選択。

外部アンプに定電圧アンプ(CV アンプ)を使用したときには、外部アンプ利得には CV アンプの 利得(電圧増幅率)を設定します。AC 振幅, DC バイアスは、外部アンプ出力電圧相当になります。 外部アンプの DC オフセット電圧により、試料に大電流が流れる可能性があるので、電流制限抵 抗を直列に繋ぐ等して過大な電流が流れないようご注意ください。



図 5-10 CV アンプ使用時の注意

# 5.4.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

#### 表 5-5 磁性体測定のグラフ種類

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency- Ls	周波数[Hz]	直列インダク タンス[H]	0	_	_	
Frequency- Rs	周波数[Hz]	直列抵抗[Ω]	0	—	_	
Frequency-	周波数[Hz]	インピーダンス [Ω]	0			
Frequency- θz	周波数[Hz]	(インピーダンス の)位相[deg]	0			
Frequency— µs	周波数[Hz]	比透磁率	—	0	_	
Frequency— tanδ	周波数[Hz]	損失率	_	0	_	
Frequency— µs'	周波数[Hz]	比透磁率実部	—	0	_	
Frequency— µs"	周波数[Hz]	比透磁率虚部	_	0	—	
DC Bias-Ls	DC バイアス[A]	直列インダク タンス[H]	0	_	—	
DC Bias-Rs	DC バイアス[A]	直列抵抗[Ω]	0	_	_	
DC Bias-  Z	DC バイアス[A]	インピーダンス [Ω]	0	_		
DC Bias- $\theta z$	DC バイアス[A]	(インピーダンス の)位相[deg]	0	_	_	
DC Bias-µs	DC バイアス[A]	比透磁率	_	$\bigcirc$	_	
DC Bias— tanδ	DC バイアス[A]	損失率		0		
DC Bias-µs'	DC バイアス[A]	比透磁率実部	—	$\bigcirc$	_	
DC Bias-µs"	DC バイアス[A]	比透磁率虚部		$\bigcirc$	—	
Time-Ls	時刻[s]	直列インダク タンス[H]	0	—	_	
Time-Rs	時刻[s]	直列抵抗[Ω]	$\bigcirc$	_	_	
Time- Z	時刻[s]	インピーダンス [Ω]	0	—	_	
Time- $\theta z$	時刻[s]	(インピーダンス の)位相[deg]	0	—	_	
Time-µs	時刻[s]	比透磁率	_	0		
Time-tanδ	時刻[s]	損失率	_	0	_	
Time-µs'	時刻[s]	比透磁率実部		0		
Time-µs"	時刻[s]	比透磁率虚部	_	0		

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	スイープ対象が周波数のとき	※スイープ選択
DC Bias	V	スイープ対象が DC バイアスのとき	※スイープ選択
Time	s	スイープ対象がゼロスパンのとき	※スイープ選択
Ls	Н	直列インダクタンス	
Rs	Ω	直列抵抗	
Z	Ω	インピーダンス	
θz	deg	インピーダンスの位相	
μs		比透磁率	
tanδ		損失率	
μs'		複素比透磁率の実部	
μs"	_	複素比透磁率の虚部	

表 5-6 磁性体測定のマーカ表示

### 5.4.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると,データがグラフ表示されます。解析データのグラフは,透磁率導出を行った場合に表示さ れます。

測定結果のグラフは、Ls(直列インダクタンス)と Rs(直列抵抗)をプロットします。測定で得た 複素インピーダンス(Z=R+jX)より、下記の変換式でLs[H], Rs[ $\Omega$ ]を求めています。f は測定周波 数[Hz]です。

測定結果のグラフに、マーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。解析 データのマーカは、透磁率導出を行った場合に表示されます。

### 5.4.5 透磁率導出

ZGA5920 では,真空中の透磁率µ₀に対する比透磁率を導出します。導出に必要な情報は,「**解** 析条件設定エリア」で設定します。

・コア実効断面積 S	: 試料(コア)の実効断面積を,mm²単位で入力します。
・コア実効磁路長し	: 試料(コア)の実効磁路長を,mm 単位で入力します。
・コイル巻数 N	: コイルを巻いたターン数(1 以上の整数)を入力します。
・巻線径 d	: 巻線(ワイヤ)の導体部分の直径を,mm 単位で入力します。
・巻線 1 周の長さ len	:1ターンあたりの長さを, mm 単位で入力します。
・巻線抵抗率 $\rho$	: 巻線の抵抗率です。初期値は銅の抵抗率 1.68×10 <sup>-8</sup> [Ωm]です。変更
	するときは, [Ωm]単位で入力します。 巻線抵抗の計算に使用します。
<ul> <li>解析ボタン</li> </ul>	: クリックすると,入力したパラメタを用いて,測定データを複素比
	透磁率に換算してグラフ表示します。

各パラメタは、測定で得たLs,Rsより下記の変換で求めています。fは測定周波数[Hz]です。

$$\mu s' = \frac{Ls}{L_0}$$
,  $\mu s'' = \frac{Rs - Rw}{2\pi f L_0}$ ,  $\mu s = \sqrt{\mu s'^2 + \mu s''^2}$ ,  $\tan \delta = \frac{\mu s''}{\mu s'}$ 

 $L_0[H]$ は、実効断面積  $S[mm^2]$ 、実効磁路長 l[mm]、巻数 N の仮想的・理想的な真空中のトロイダルコイルです。

 $L_{0} = \frac{S \times N^{2} \times \mu_{0}}{1000 \times l} \qquad \qquad \mu_{0} = 4\pi \times 10^{-7} = 1.2566370614... \times 10^{-6} [H/m] 真空の透磁率$ 

Rw[Ω]は、巻線の抵抗値です。

$$Rw = \frac{N \rho len}{\pi d^2} \times 4000$$

透磁率計算は, 試料が理想トロイダルコアで漏洩磁束が全く ない状態を前提に計算しています。ギャップのあるコア, ソレ ノイドコイルなどのように, 漏洩磁束が多い場合は誤差が大き くなるのでご注意ください。



### 5.5 コイル測定

コイル(インダクタ)のインピーダンス特性を測定して、インダクタンス特性, ESR(等価直列抵抗), Q(品質係数)等を表示します。また、等価回路推定を行なうことにより、ESR や巻線容量(浮遊容量)を求めることができます。周波数スイープの他, DC バイアス電流スイープで DC 重畳特性を, AC 電流振幅スイープでインダクタンスの非直線性を、ゼロスパンスイープで時間変動を測定できます。

### 5.5.1 試料との接続



図 5-11 コイルの測定接続例

試料との接続例を「図 5-11 コイルの測定接続例」に示します。パワーアンプに当社バイポー ラ電源 BP4620 を使用すると,最大 20A まで試料電流を増幅して測定可能です。また,電圧モニ タ,電流モニタ端子を装備しているので,ZGA5920 との接続が簡単に行なえます。接続の一例で あり,用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.1.1 試料との接続」もご覧ください。

試料のインピーダンス特性を測定する前に,測定系誤差補正(オープン補正,ショート補正)を行なってください。「4.1.3 オープン補正・ショート補正」、参照。

### 5.5.2 設定

基本的な設定は,「4.1.2 インピーダンス測定の設定」をご覧ください。ここでは, コイルの特 性測定時に注意する点のみを記載します。

(接続回路条件)

・外部アンプ利得 : 電流出力アンプ(CC アンプ)の電圧-電流変換利得を設定します。コイ ル測定では、外部アンプは CC アンプを想定しています。

(測定信号出力条件)

・周波数 :スイープ対象が AC 振幅, DC バイアス, 時間のときの出力周波数です。

・AC 振幅(電流) :スイープ対象が周波数, DC バイアス,時間のときの AC 電流振幅です。

・DC バイアス(電流):スイープ対象が周波数, AC 振幅, 時間のときの DC バイアス電流です。

(スイープ条件)

・スイープ対象
 : 周波数(Frequency), AC 電流振幅(Amplitude), DC バイアス電流(DC bias), 時間(Zero span)より選択。

外部アンプに定電圧アンプ(CV アンプ)を使用したときには、外部アンプ利得には CV アンプの 利得(電圧増幅率)を設定します。AC 振幅, DC バイアスは、外部アンプ出力電圧相当になります。 外部アンプの DC オフセット電圧により、試料に大電流が流れる可能性があるので、電流制限抵 抗を直列に繋ぐ等して過大な電流が流れないようご注意ください。



図 5-12 CV アンプ使用時の注意

# 5.5.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

表 5-7 コイル測定のグラフ種類

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency-	周波数[Hz]	直列インダク	0	—	0	
Ls		タンス[H]				
Frequency-	周波数[Hz]	直列抵抗	$\bigcirc$	—	$\bigcirc$	
Rs		$(ESR)[\Omega]$				
Frequency-	周波数[Hz]	(直列等価回路	0	—	0	
$\theta s$		の)位相[deg]				
Frequency-	周波数[Hz]	品質係数	0	—	0	
Q		シート・ドート				
Frequency –	周波数[Hz]	亚列インタク	0	_	0	
Б	<b>国油粉[II]</b>	タンス[日]	$\frown$			
Frequency-	周波级[HZ]	亚列抵抗[22]	0	_	0	
пр Froquonay—	国油粉[11]	(並列笙価同敗	$\cap$		$\cap$	
An	向议效[112]	(亚列寺画画品 の)位相[deg]	$\bigcirc$		$\bigcirc$	
Frequency-	■波数[H <sub>7</sub> ]	省生态	$\cap$		$\cap$	
D		цл+	$\bigcirc$		Ŭ	
Frequency-	周波数[Hz]	インピーダンス	0	_	0	
Z	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	[Ω]	0		C C	
Frequency-	周波数[Hz]	(インピーダンス	0	_	0	
$\theta z$		の)位相[deg]				
Amplitude-	AC 電流[Apk]	直列インダク	0		_	
Ls		タンス[H]				
Amplitude-	AC 電流[Apk]	直列抵抗	0		—	
Rs		$(ESR)[\Omega]$				
Amplitude-	AC 電流[Apk]	(直列等価回路	$\bigcirc$	—	—	
$\theta s$		の)位相[deg]				
Amplitude-	AC 電流[Apk]	品質係数	$\bigcirc$		—	
Q						
Amplitude-	AC 電流[Apk]	並列インダク	0		—	
Lp		タンス[H]				
Amplitude –	AC 電流[Apk]	並列抵抗[Ω]	0	—	—	
Rp	AC	(光和体征同收	$\cap$			
Amplitude-	AC 電流[Apk]	(业列等価回路の)位担[1-2]	0	_		
Op American	▲C	の <u>加</u> 相[deg] 増生素	$\cap$			
Ampirtude –	ао 电视[Арк]	1月大平	U		_	
Amplitudo —	AC 雷流[Ank]	インピーダンフ	$\cap$			
			$\cup$			
Amplitude-	AC 電流[Apk]	(インピーダンス	$\bigcirc$			
θz		の)位相[deg]	_			

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
DC Bias-Ls	DC バイアス[A]	直列インダク タンス[H]	0	_	_	
DC Bias-Rs	DC バイアス[A]	直列抵抗 (ESR)[Ω]	0	_	_	
DC Bias-0s	DC バイアス[A]	(直列等価回路 の)位相[deg]	0	_	_	
DC Bias-Q	DC バイアス[A]	品質係数	0	_	_	
DC Bias-Lp	DC バイアス[A]	並列インダク タンス[H]	0		_	
DC Bias-Rp	DC バイアス[A]	並列抵抗[Ω]	0			
DC Bias-θp	DC バイアス[A]	(並列等価回路 の)位相[deg]	0		_	
DC Bias-D	DC バイアス[A]	損失率	0	_	_	
DC Bias-  Z	DC バイアス[A]	インピーダンス [Ω]	0		_	
DC Bias- $\theta z$	DC バイアス[A]	(インピーダンス の)位相[deg]	0	-		
Time-Ls	時刻[s]	直列インダク タンス[H]	0	_	_	
Time-Rs	時刻[s]	直列抵抗 (ESR)[Ω]	0	_	_	
$Time - \theta s$	時刻[s]	(直列等価回路 の)位相[deg]	0			
Time-Q	時刻[s]	品質係数	0		_	
Time-Lp	時刻[s]	並列インダク タンス[H]	0			
Time-Rp	時刻[s]	並列抵抗[Ω]	0	1	_	
Time-0p	時刻[s]	(並列等価回路 の)位相[deg]	0		_	
Time-D	時刻[s]	損失率	0			
Time- Z	時刻[s]	インピーダンス [Ω]	0	_	_	
$Time - \theta z$	時刻[s]	(インピーダンス の)位相[deg]	0	_	_	

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	スイープ対象が周波数のとき	※スイープ選択
Amplitude	Apk	スイープ対象が AC 振幅のとき	※スイープ選択
DC Bias	А	スイープ対象が DC バイアスのとき	※スイープ選択
Time	s	スイープ対象がゼロスパンのとき	※スイープ選択

### 表 5-8 コイル測定のマーカ表示

表示パラメタ	単位	内容	備考
Ls	Н	直列インダクタンス	
Ls(Sim)	Н	〃 (シミュレーションデータ)	
Rs	Ω	直列抵抗	
Rs(Sim)	Ω	〃 (シミュレーションデータ)	
$\theta s$	deg	直列等価回路での位相	
$\theta$ s(Sim)	deg	〃 (シミュレーションデータ)	
Lp	Н	並列インダクタンス	
Lp(Sim)	Н	〃 (シミュレーションデータ)	
Rp	Ω	並列抵抗	
Rp(Sim)	Ω	〃 (シミュレーションデータ)	
θp	deg	並列等価回路での位相	
θp(Sim)	deg	〃 (シミュレーションデータ)	
Q	—	品質係数	
Q(Sim)	—	〃 (シミュレーションデータ)	
D	—	損失率	
D(Sim)	—	〃 (シミュレーションデータ)	
Z	Ω	インピーダンス	
Z (Sim)	Ω	" (シミュレーションデータ)	
θz	deg	インピーダンスの位相	
$\theta_{z}(Sim)$	deg	〃 (シミュレーションデータ)	

### 5.5.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると,データがグラフ表示されます。シミュレーションデータのグラフは,等価回路シミュレー ションを行った場合に表示されます。

各パラメタは、測定で得た複素インピーダンス(Z=R+jX)より、下記の変換式で求めています。 f は測定周波数[Hz]です。

$$\exists X \Rightarrow 0 = X = \frac{X}{2\pi f}, \quad Rs = R, \quad \theta = tan^{-1}\frac{X}{R}, \quad Q = \frac{X}{R},$$
$$Ls = \frac{X}{2\pi f}, \quad Rs = R, \quad \theta = tan^{-1}\frac{X}{R}, \quad Q = \frac{X}{R},$$
$$Lp = \frac{R^2 + X^2}{2\pi f X}, \quad Rp = \frac{R^2 + X^2}{R}, \quad \theta = tan^{-1}\frac{-X}{R}$$

測定結果のグラフに、マーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。シミュ レーションデータのマーカは、等価回路シミュレーションを行った場合に表示されます。

### 5.5.5 等価回路推定

解析	
等価回路タイプ	回路定数
高コア損失コイル	¥
R1	C0 0 F
· Cî	C1 0 F
	L1 0 H
	R1 0Ω
シミュレーション	
等価回路タイプ	高コア損失コイル    ✔
回路定数	
CO	0 p F C1 100 n F
L1	10 m H R1 1Ω
シミュレーション条件	
最小値	10 Hz 最大値 100 k Hz
標本点数 100 標:	本間隔 Log 🔽



■等価回路タイプ

等価回路のタイプを選択し,測定データによく一致する等価回路定数を求めます。コイルでは, 等価回路タイプをAあるいはBより選択します。

A(高コア損失コイル): ESR の影響が少ない場合

B(コイル及び抵抗): ESR が比較的大きい場合

等価回路タイプの選択は、該当するチェックボックスをポインタでクリックします。

等価回路タイプ C,D,E も選択可能ですが,正常に等価回路定数を求められません。また,等価 回路タイプ A,B でも,測定データによって正確に素子定数が求められるタイプが異なる場合があ るので,シミュレーション結果を確認しながら適切な等価回路タイプを選択してください。

等価回路タイプを選択後,解析 ボタンをクリックして回路定数を求めます。

■回路定数

選択した等価回路タイプの各回路定数です。C0 は,等価回路タイプ E のみの値です。推定演算結果の表示のみで,直接数値を変更することはできません。

### 5.5.6 等価回路シミュレーション

等価回路推定で回路定数を求めたら,等価回路シミュレーションで実際に測定したデータとの 一致度合いを確認します。

#### (等価回路)

・回路タイプ,R1,C1,L1,C0 :等価回路タイプ及び定数を入力します。

(シミュレーション条件)

- ・最小値,最大値 : シミュレーションを行なう周波数範囲です。データを測定したときの周 波数範囲が入っていますが,任意に変更可能です。
- ・標本点数 :シミュレーションを行なう周波数点数です。
- ・標本間隔 : シミュレーションを行なう周波数の間隔です。Lin(等間隔), Log(等比間 隔)より選択します。
- ・**シミュレーション** ボタン: クリックすると, 設定したシミュレーション条件でインダクタン ス特性を計算し, グラフに表示されます。

測定データとシミュレーションデータの違いが大きいときは、回路タイプの選択あるいは回路 定数推定が適切に行なわれていません。下記の方法等で、なるべく測定データとよく一致する(合 致する)等価回路定数を求めます。

1)R1,C1,L1 の値を調整する。

2)回路タイプを変更する。

3)測定条件を変更して再測定する。

測定データに含まれるノイズが大きいと、正常に推定できません。特に、周波数が高くなると 測定データが乱れやすくなります。適切なスイープ周波数範囲の設定を行なってください。

これらのシミュレーション条件を変更して**シミュレーション**ボタンをクリックすると,再計算 してグラフを更新します。

シミュレーション実行後は、測定結果に加えてシミュレーションデータに対してもマーカ表示 が有効になります。なお、マーカは、シミュレーションを行なった周波数に対して表示されます。 測定データとシミュレーションデータの周波数ポイントが一致していない場合は、前後の周波数 データから補間して表示します。

### 5.6 コンデンサ測定

コンデンサ(キャパシタ)のインピーダンス特性を測定して、キャパシタンス特性, ESR(等価直 列抵抗), ESL(等価直列インダクタンス), D(損失率)等を表示します。また、等価回路推定を行な うことにより, ESR や ESL を求めることができます。周波数スイープの他, DC バイアス電圧ス イープで DC 重畳特性を, AC 振幅スイープで静電容量の非直線性を, ゼロスパンスイープで静 電容量の時間変動を測定できます。

### 5.6.1 試料との接続



図 5-14 コンデンサの測定接続例

試料との接続例を「図 5-14 コンデンサの測定接続例」に示します。パワーアンプに当社高速 バイポーラ電源 HSA シリーズを使用すると、最大 300Vp-p で信号増幅して測定可能です。接続 の一例であり、用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.1.1 試料との接続」もご覧ください。 試料のインピーダンス特性を測定する前に、測定系誤差補正(オープン補正、ショート補正)を行 なってください。「4.1.3 オープン補正・ショート補正」、参照。

### 5.6.2 設定

基本的な設定は,「4.1.2 インピーダンス測定の設定」をご覧ください。ここでは, コンデンサの特性測定時に注意する点のみを記載します。

(接続回路条件)

・外部アンプ利得 :外部アンプの利得を設定します。

(測定信号出力条件)

- ・周波数 :スイープ対象が AC 振幅, DC バイアス,時間のときの出力周波数です。
- ・AC振幅 :スイープ対象が周波数,DCバイアス,時間のときのAC振幅です。
- ・DC バイアス : スイープ対象が周波数, AC 振幅, 時間のときの DC バイアス電圧です。

(スイープ条件)

・スイープ対象
 ・周波数(Frequency), AC 振幅(Amplitude), DC バイアス電圧(DC bias),
 時間(Zero span)より選択。

# 5.6.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

	衣	5-9 コンテンリ測定		ノ性知		
グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency-Cs	周波数[Hz]	直列静電容量[F]	0		0	
Frequency-Rs	周波数[Hz]	直列抵抗[Ω]	0		0	
Frequency- $\theta$ s	周波数[Hz]	直列等価回路での 位相[deg]	0	—	0	
Frequency-Q	周波数[Hz]	品質係数	$\bigcirc$		0	
Frequency-Cp	周波数[Hz]	並列静電容量[F]	0	_	0	
Frequency-Rp	周波数[Hz]	並列抵抗[Ω]	$\bigcirc$	—	0	
Frequency- $\theta p$	周波数[Hz]	並列等価回路での 位相[deg]	0	—	0	
Frequency-D	周波数[Hz]	損失率	$\bigcirc$		0	
Frequency-	周波数[Hz]	インピーダンス [Ω]	0	—	0	
Frequency- $\theta z$	周波数[Hz]	(インピーダンスの)位相[deg]	0	_	0	

表 5-9 コンデンサ測定のグラフ種類

Г

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Amplitude-Cs	AC 電圧[Vpk]	直列静電容量[F]	$\bigcirc$	—	—	
Amplitude-Rs	AC 電圧[Vpk]	直列抵抗[Ω]	0			
Amplitude $-\theta s$	AC 電圧[Vpk]	直列等価回路での	0	—	—	
		位相[deg]				
Amplitude-Q	AC 電圧[Vpk]	品質係数	0	—	—	
Amplitude-Cp	AC 電圧[Vpk]	並列静電容量[F]	$\bigcirc$	—	—	
Amplitude-Rp	AC 電圧[Vpk]	並列抵抗[Ω]	0	—	—	
Amplitude $-\theta p$	AC 電圧[Vpk]	並列等価回路での	$\bigcirc$	—	—	
		位相[deg]				
Amplitude-D	AC 電圧[Vpk]	損失率	0	_	_	
Amplitude—  Z	AC 電圧[Vpk]	インピーダンス [Ω]	0		_	
Amplitude- $\theta z$	AC 電圧[Vpk]	(インピーダンスの)位相[deg]	0		_	
		*>>=				
DC Bias-Cs	DC バイアス[V]	直列静雷容量[F]	$\bigcirc$			
DC Bias-Rs	DC バイアス[V]	直列抵抗[Q]	$\bigcirc$			
DC Bias-As	DC バイアス[V]	直列等価回路での	0			
DO Dias 05		也相[deg]	$\bigcirc$			
DC Bias-Q	DC バイアス[V]	品質係数	$\bigcirc$		_	
DC Bias-Cp	DC バイアス[V]	並列静電容量[F]	$\bigcirc$		_	
DC Bias-Rp	DC バイアス[V]	並列抵抗[Ω]	$\bigcirc$	_	_	
DC Bias-θp	DC バイアス[V]	並列等価回路での	0	_	_	
-		位相[deg]				
DC Bias-D	DC バイアス[V]	損失率	$\bigcirc$		_	
DC Bias- Z	DC バイアス[V]	インピーダンス [Ω]	0	_	_	
DC Bias- $\theta z$	DC バイアス[V]	(インピーダンス	$\bigcirc$	_	_	
		の)位相[deg]				
Time-Cs	時刻[s]	直列静電容量[F]	$\bigcirc$	—	—	
Time-Rs	時刻[s]	直列抵抗[Ω]	$\bigcirc$	—	_	
$Time - \theta s$	時刻[s]	直列等価回路での	$\bigcirc$	—	—	
	min der [	位相[deg]				
Time-Q	時刻[s]	品質係数	0		_	
Time-Cp	時刻[s]	並列静電容量[F]	0		_	
Time-Rp	時刻[s]	並列抵抗[Ω]	0	_	_	
Time-θp	時刻[s]	並列等価回路での 位相[deg]	0	—	—	
Time-D	時刻[s]	損失率	0	_	_	
Time- Z	時刻[s]	インピーダンス	0	_	—	
		[Ω]				
$Time - \theta z$	時刻[s]	(インピーダンス	0	—	_	
		の)位相[deg]				

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	スイープ対象が周波数のとき	※スイープ選択
Amplitude	Vpk	スイープ対象が AC 振幅のとき	※スイープ選択
DC Bias	V	スイープ対象が DC バイアスのとき	※スイープ選択
Time	s	スイープ対象がゼロスパンのとき	※スイープ選択
Cs	F	直列静電容量	
Cs(Sim)	F	〃 (シミュレーションデータ)	
Rs	Ω	直列抵抗	
Rs(Sim)	Ω	〃 (シミュレーションデータ)	
$\theta s$	deg	直列等価回路での位相	
$\theta_{s}(Sim)$	deg	〃 (シミュレーションデータ)	
Ср	F	並列静電容量	
Cp(Sim)	F	〃 (シミュレーションデータ)	
Rp	Ω	並列抵抗	
Rp(Sim)	Ω	" (シミュレーションデータ)	
θρ	deg	並列等価回路での位相	
θp(Sim)	deg	" (シミュレーションデータ)	
Q		品質係数	
Q(Sim)		〃 (シミュレーションデータ)	
D		損失率	
D(Sim)	_	〃 (シミュレーションデータ)	
Z	Ω	インピーダンス	
Z   (Sim)	Ω	〃 (シミュレーションデータ)	
θz	deg	インピーダンスの位相	
θz(Sim)	deg	» (シミュレーションデータ)	

表 5-10 コンデンサ測定のマーカ表示

### 5.6.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了すると, データがグラフ表示されます。シミュレーションデータのグラフは, 等価回路シミュレーションを行った場合に表示されます。

各パラメタは、測定で得た複素インピーダンス(Z=R+jX)より、下記の変換式で求めています。 f は測定周波数[Hz]です。



測定結果のグラフに、マーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。シミュ レーションデータのマーカは、等価回路シミュレーションを行った場合に表示されます。

### 5.6.5 等価回路推定

解机	Ť		
等伯	回路タイプ	回路定数	
	ッデンサ	V	
		C0 0	F
	L1 C1 F		F
		L10	Н
		R1 0	Ω
<u>ે</u> ર:	ュレーション		
等伯	回路タイプ	コンデンサ	
回路	定数		
CO		0 p F C1 100 n	F
L1		10 m H R1 1	Ω
25	1レーション条	<u></u>	
最小值	ē	10 Hz 最大値 100 k	Hz
標本点	数 100	標本間隔 Log 🖌	



■等価回路タイプ

等価回路のタイプを選択し,測定データによく一致する等価回路定数を求めます。コンデンサでは,等価回路タイプを C あるいは D より選択します。

C(高抵抗) : 漏れ抵抗の影響が大きい場合

D(コンデンサ) : ESR, ESL を含む, 一般的なコンデンサの回路タイプ

等価回路タイプの選択は、該当するチェックボックスをポインタでクリックします。

等価回路タイプ A,B,E も選択可能ですが,正常に等価回路定数を求められません。また,等価 回路タイプ C,D でも,測定データによって正確に素子定数が求められるタイプが異なる場合があ るので,シミュレーション結果を確認しながら適切な等価回路タイプを選択してください。

等価回路タイプを選択後,解析 ボタンをクリックして回路定数を求めます。

■回路定数

選択した等価回路タイプの各回路定数です。C0 は,等価回路タイプ E のみの値です。推定演算結果の表示のみで,直接数値を変更することはできません。

### 5.6.6 等価回路シミュレーション

等価回路推定で回路定数を求めたら,等価回路シミュレーションで実際に測定したデータとの 一致度合いを確認します。

#### (等価回路)

・回路タイプ,R1,C1,L1,C0 :等価回路タイプ及び定数を入力します。

- (シミュレーション条件)
  - ・最小値,最大値 : シミュレーションを行なう周波数範囲です。データを測定したときの周 波数範囲が入っていますが,任意に変更可能です。
  - ・標本点数 :シミュレーションを行なう周波数点数です。
  - ・標本間隔 : シミュレーションを行なう周波数の間隔です。Lin(等間隔), Log(等比間 隔)より選択します。
  - ・シミュレーション
     ボタン: クリックすると、設定したシミュレーション条件でキャパシタン
     ス特性を計算し、グラフに表示されます。

測定データとシミュレーションデータの違いが大きいときは、回路タイプの選択あるいは回路 定数推定が適切に行なわれていません。下記の方法等で、なるべく測定データとよく一致する(合 致する)等価回路定数を求めます。

1)R1,C1,L1 の値を調整する。

2)回路タイプを変更する。

3)測定条件を変更して再測定する。

測定データに含まれるノイズが大きいと、正常に推定できません。特に、周波数が高くなると 測定データが乱れやすくなります。適切なスイープ周波数範囲の設定を行なってください。

これらのシミュレーション条件を変更して**シミュレーション**ボタンをクリックすると,再計算 してグラフを更新します。

シミュレーション実行後は、測定結果に加えてシミュレーションデータに対してもマーカ表示 が有効になります。なお、マーカは、シミュレーションを行なった周波数に対して表示されます。 測定データとシミュレーションデータの周波数ポイントが一致していない場合は、前後の周波数 データから補間して表示します。
### 5.7 抵抗測定

抵抗器のインピーダンス特性を測定して,抵抗分,リアクタンス分を表示します。また,等価 回路推定を行なうことにより,浮遊容量や浮遊インダクタンスを求めることができます。周波数 スイープの他, DC バイアス/AC 振幅スイープで非直線特性を,ゼロスパンスイープでインピー ダンス特性の時間変動を測定できます。

## 5.7.1 試料との接続



図 5-16 抵抗器の測定接続例

試料との接続例を「図 5-16 抵抗器の測定接続例」に示します。パワーアンプに当社高速バイ ポーラ電源 HSA シリーズを使用すると,最大 300Vp-p で信号増幅して測定可能です。接続の一 例であり,用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.1.1 試料との接続」もご覧ください。

試料のインピーダンス特性を測定する前に,測定系誤差補正(オープン補正,ショート補正)を行なってください。「4.1.3 オープン補正・ショート補正」、参照。

### 5.7.2 設定

基本的な設定は,「4.1.2 インピーダンス測定の設定」をご覧ください。ここでは,抵抗器の特 性測定時に注意する点のみを記載します。

(接続回路条件)

・外部アンプ利得 :外部アンプの利得を設定します。

(測定信号出力条件)

- ・周波数 :スイープ対象が AC 振幅, DC バイアス,時間のときの出力周波数です。
- ・AC振幅:スイープ対象が周波数,DCバイアス,時間のときのAC振幅です。
- ・DC バイアス : スイープ対象が周波数, AC 振幅, 時間のときの DC バイアス電圧です。

(スイープ条件)

・スイープ対象
 ・周波数(Frequency), AC 振幅(Amplitude), DC バイアス電圧(DC bias),
 時間(Zero span)より選択。

# 5.7.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency-R	周波数[Hz]	レジスタンス[Ω]	0	—	0	
Frequency-X	周波数[Hz]	リアクタンス[Ω]	0	_	0	
Frequency –  Z	周波数[Hz]	インピーダンス[Ω]	0		0	
$Frequency - \theta z$	周波数[Hz]	位相[deg]	0	—	0	
Amplitude-R	AC 電圧[Vpk]	レジスタンス[Ω]	0	_	_	
Amplitude-X	AC 電圧[Vpk]	リアクタンス[Ω]	0	—	—	
Amplitude-  Z	AC 電圧[Vpk]	インピーダンス[Ω]	0	—	_	
Amplitude $-\theta z$	AC 電圧[Vpk]	位相[deg]	0	_	_	
DC Bias-R	DC バイアス[V]	レジスタンス[Ω]	0	_	_	
DC Bias-X	DC バイアス[V]	リアクタンス[Ω]	0	—	—	
DC Bias- Z	DC バイアス[V]	インピーダンス[Ω]	0	_	_	
DC Bias $-\theta z$	DC バイアス[V]	位相[deg]	0	_	_	
Time-R	時刻[s]	レジスタンス[Ω]	0	_	_	
Time-X	時刻[s]	リアクタンス[Ω]	0	—	_	
Time- Z	時刻[s]	インピーダンス[Ω]	0	—	_	
Time- $\theta z$	時刻[s]	位相[deg]	0	_	_	

表 5-11 抵抗測定のグラフ種類

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	スイープ対象が周波数のとき	※スイープ選択
Amplitude	Vpk	スイープ対象が AC 振幅のとき	※スイープ選択
DC Bias	V	スイープ対象が DC バイアスのとき	※スイープ選択
Time	s	スイープ対象がゼロスパンのとき	※スイープ選択
Z	Ω	インピーダンス	
Z (Sim)	Ω	〃 (シミュレーションデータ)	
θz	deg	インピーダンスの位相	
θz(Sim)	deg	〃 (シミュレーションデータ)	
R	Ω	レジスタンス	
R(Sim)	Ω	〃 (シミュレーションデータ)	
Х	Ω	リアクタンス	
X(Sim)	Ω	〃 (シミュレーションデータ)	

表 5-12 抵抗測定のマーカ表示

## 5.7.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると,データがグラフ表示されます。シミュレーションデータのグラフは,等価回路シミュレー ションを行った場合に表示されます。

各パラメタは、測定で得た複素インピーダンス(Z=R+jX)より、下記の変換式で求めています。

$$\begin{array}{c} \mathsf{R} \quad \mathsf{X} \\ \mathsf{Q} \quad \mathsf{M} \quad \mathsf{Z} \mid = \sqrt{\mathsf{R}^2 + \mathsf{X}^2} \quad , \quad \theta = \tan^{-1} \frac{\mathsf{X}}{\mathsf{R}} \end{array}$$

測定結果のグラフに、マーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。シミュ レーションデータのマーカは、等価回路シミュレーションを行った場合に表示されます。

## 5.7.5 等価回路推定

解析	
等価回路タイプ	回路定数
コイル及び抵抗	×
C1	C0 0 F
	C1 0 F
L1	L1 0 H
	R1 0 Ω
シミュレーション	
等価回路タイプ	コイル及び抵抗
回路定数	<u> </u>
CO	0 p F C1 100 n F
L1	10 m H R1 1 Ω
シミュレーション条件	
最小値	10 Hz 最大値 100 k Hz
標本点数 100 標本	本間隔 Log 🔽



■等価回路タイプ

等価回路のタイプを選択し、測定データによく一致する等価回路定数を求めます。抵抗では、 等価回路タイプを B あるいは C より選択します。

B(コイル及び抵抗):抵抗値が低く、インダクタンスの影響が大きい場合

C(高抵抗) :抵抗値が高く,浮遊容量の影響が大きい場合

等価回路タイプの選択は、該当するチェックボックスをポインタでクリックします。

等価回路タイプ A,D,E も選択可能ですが,正常に等価回路定数を求められません。また,等価 回路タイプ B,C でも,測定データによって正確に素子定数が求められるタイプが異なる場合があ るので,シミュレーション結果を確認しながら適切な等価回路タイプを選択してください。

等価回路タイプを選択後,解析 ボタンをクリックして回路定数を求めます。

■回路定数

選択した等価回路タイプの各回路定数です。C0 は,等価回路タイプ E のみの値です。推定演算結果の表示のみで,直接数値を変更することはできません。

## 5.7.6 等価回路シミュレーション

等価回路推定で回路定数を求めたら,等価回路シミュレーションで実際に測定したデータとの 一致度合いを確認できます。

#### (等価回路)

・回路タイプ,R1,C1,L1,C0 :等価回路タイプ及び定数を入力します。

#### (シミュレーション条件)

- ・最小値,最大値 : シミュレーションを行なう周波数範囲です。データを測定したときの周 波数範囲が入っていますが,任意に変更可能です。
- ・標本点数 :シミュレーションを行なう周波数点数です。
- ・標本間隔 : シミュレーションを行なう周波数の間隔です。Lin(等間隔), Log(等比間 隔)より選択します。
- ・シミュレーション
   ボタン: クリックすると、設定したシミュレーション条件でアドミタンス
   特性を計算し、グラフに表示されます。

測定データとシミュレーションデータの違いが大きいときは、回路タイプの選択あるいは回路 定数推定が適切に行なわれていません。下記の方法等で、なるべく測定データとよく一致する(合 致する)等価回路定数を求めます。

1)R1,C1,L1の値を調整する。

2)回路タイプを変更する。

3)測定条件を変更して再測定する。

測定データに含まれるノイズが大きいと、正常に推定できません。特に、周波数が高くなると 測定データが乱れやすくなります。適切なスイープ周波数範囲の設定を行なってください。

これらのシミュレーション条件を変更して**シミュレーション**ボタンをクリックすると,再計算 してグラフを更新します。

シミュレーション実行後は、マーカが測定結果に加えてシミュレーションデータに対しても有 効になります。マーカ表示が測定データの他、シミュレーションデータ対しても行なわれます。 なお、マーカは、シミュレーションを行なった周波数に対して表示されます。測定データとシミュ レーションデータの周波数ポイントが一致していない場合は、前後の周波数データから補間して 表示します。

# 5.8 リーケージインダクタンス測定(トランス)

トランスの2次側巻線を短絡し、もう片方の巻線でインダクタンスを測定します(JIS C6435準 拠の方法)。磁気漏れ変圧器や共振変圧器のリーケージインダクタンスの周波数特性が測定できま す。また、パワーアンプを併用することにより、実際の試料接続時と同等な駆動状態(電圧、電流) で測定できます。

周波数特性のほかゼロスパンスイープも可能なので,リーケージインダクタンスの時間変動の 測定も可能です。

### 5.8.1 試料との接続



図 5-18 トランス(リーケージインダクタンス)の測定接続例

試料との接続例を「図 5-18 トランス(リーケージインダクタンス)の測定接続例」に示します。 測定信号出力を,パワーアンプ(高速バイポーラ電源 HSA シリーズ等)で増幅すると,最大 300Vp-p で測定が可能です。接続の一例であり,用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.1.1 試料と の接続」もご覧ください。

試料のインピーダンス特性を測定する前に,測定系誤差補正(オープン補正,ショート補正)を行なってください。「4.1.3 オープン補正・ショート補正」、参照。

ZGA5920 でのリーケージインダクタンス測定は,JIS C6435 の測定方法に準じた,2次側を短絡したときの1次側インダクタンス(短絡インダクタンスに相当)を測定します。

## 5.8.2 設定

基本的な設定は、「4.1.2 インピーダンス測定の設定」をご覧ください。ここでは、トランスの 特性測定時に注意する点のみを記載します。

(測定信号出力条件)

・周波数 :スイープ対象が時間のときの出力周波数です。

・DC バイアス : 通常は OV を設定します。

(スイープ条件)

・スイープ対象 : 周波数(Frequency),時間(Zero span)より選択。

## 5.8.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency — Lleak	周波数[Hz]	リーケージイン ダクタンス[H]	0	_		
Frequency—  Z	周波数[Hz]	インピーダンス [Ω]	0			
Frequency- θz	周波数[Hz]	位相[deg]	0		_	
Time-Lleak	時刻[s]	リーケージイン ダクタンス[H]	0	—	_	
Time- Z	時刻[s]	インピーダンス [Ω]	0	_	_	
$Time - \theta z$	時刻[s]	位相[deg]	0	_	_	

表 5-13 リーケージインダクタンス測定のグラフ種類

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表 5-14 リーケージインダクタンス測定のマーカ表示

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	スイープ対象が周波数のとき	※スイープ選択
Time	s	スイープ対象がゼロスパンのとき	※スイープ選択
Lleak	Н	リーケージインダクタンス	
Z	Ω	インピーダンス	
θz	deg	インピーダンスの位相	

## 5.8.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了すると, リーケージインダクタンスのグラフが表示されます。

リーケージインダクタンスは、測定で得た複素インピーダンス(Z=R+jX)より、下記の変換式で 求めています。fは測定周波数[Hz]です。

$$L_{leak} = \frac{X}{2\pi f}$$

測定結果のグラフに、マーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

## 5.9 相互インダクタンス測定(トランス)

トランスの1次-2次巻線間の相互インダクタンスの周波数特性を測定します。トランスの結線を変更して2回の測定を行い、2組のインダクタンス特性から演算で相互インダクタンスを求めます。

### 5.9.1 試料との接続



#### 図 5-19 トランス(相互インダクタンス)の測定接続例

試料との接続例を「図 5-19 トランス(相互インダクタンス)の測定接続例」に示します。測定信 号出力をパワーアンプ(高速バイポーラ電源 HSA シリーズ等)で増幅すると,最大 300Vp-p で測 定が可能です。接続の一例であり,用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.1.1 試料との接 続」もご覧ください。

試料のインピーダンス特性を測定する前に,測定系誤差補正(オープン補正,ショート補正)を行なってください。「4.1.3 オープン補正・ショート補正」、参照。

相互インダクタンスの測定では、試料の接続を変更して2回インダクタンス測定を行います。

- ・同相接続:鉄心(コア)の磁束が強め合う接続
- ・逆相接続:鉄心の磁束を打ち消しあう接続
- 一般に、同相接続時のインダクタンスの方が大きくなります。

### 5.9.2 設定

基本的な設定は、「4.1.2 インピーダンス測定の設定」をご覧ください。ここでは、相互インダ クタンス特性測定時に注意する点のみを記載します。

(測定信号出力条件)

・DC バイアス : 通常は OV に設定します。

(スイープ条件)

・スイープ対象
 : 周波数(Frequency)のみ可能です。

## 5.9.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency-La	周波数[Hz]	同相接続時特性の インダクタンス[H]	0	_	_	
Frequency—  Z	周波数[Hz]	インピーダンス[Ω]	0		_	
$Frequency - \theta z$	周波数[Hz]	位相[deg]	0		_	
Frequency-Lo	周波数[Hz]	逆相接続時特性の インダクタンス[H]	0		_	
Frequency—  Z	周波数[Hz]	インピーダンス[Ω]	0		_	
$Frequency - \theta z$	周波数[Hz]	位相[deg]	0		_	
М	周波数[Hz]	相互インダクタンス [H]	_	0	_	

表 5-15 相互インダクタンス測定のグラフ種類

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表 5-16 相互インダクタンス測定のマーカ表示

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	周波数	
La	Η	同相接続時特性のインダクタンス	
Z	Ω	同相接続時特性のインピーダンス	
θz	deg	同相接続時特性のインピーダンスの位相	
Lo	Н	逆相接続時特性のインダクタンス	
Z	Ω	逆相接続時特性のインピーダンス	
θz	deg	逆相接続時特性のインピーダンスの位相	
М	Н	相互インダクタンス	

### 5.9.4 同相接続特性測定

トランスの結線を同相接続にして(「図 5-19 トランス(相互インダクタンス)の測定接続例」、参 照) ,測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終 了すると、インダクタンス特性がグラフ表示されます。

インダクタンスは、測定で得た複素インピーダンス(Z=R+jX)より、下記の変換式で求めています。f は測定周波数[Hz]です。

$$La = \frac{X}{2\pi f}$$

測定結果のグラフにはマーカが表示されます。マーカ周波数でパラメタを表示します。

### 5.9.5 逆相接続特性測定

トランスの結線を逆相接続にして(「図 5-19 トランス(相互インダクタンス)の測定接続例」,参 照) ,測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終 了すると,インダクタンス特性がグラフ表示されます。

スイープ条件(スイープ開始値,終了値,測定点数,測定間隔)設定は,同相接続時特性を測定したときと変更しないでください。また,測定データを読み込むときも,これらスイープ条件が同じデータのみとしてください。

インダクタンスは、測定で得た複素インピーダンス(Z=R+jX)より、下記の変換式で求めていま す。f は測定周波数[Hz]です。

$$Lo = \frac{X}{2\pi f}$$

測定結果のグラフにはマーカが表示されます。マーカ周波数でパラメタを表示します。

# 5.9.6 相互インダクタンス計算

同相接続時,逆相接続時のインダクタンス特性より,相互インダクタンスを計算します。 相互インダクタンス M[H]は,同相接続で得たインダクタンス La[H]と逆相接続で得たインダク タンス Lo[H]から,下記の式より求めています。

$$M = \frac{La - Lo}{4}$$

測定結果のグラフにはマーカが表示されます。マーカ周波数でパラメタを表示します。

(参考)

相互インダクタンスの測定方法には、ここで説明した方法以外にも、「図 5-20 相互インダク タンス測定方法」のように直接的に測定することも可能です。



図 5-20 相互インダクタンス測定方法

測定で得た複素インピーダンスのリアクタンス部を X とすれば, M=X/2πf より求められま す。トランスの負荷条件が異なることや, ZGA5920 のアイソレーション容量の影響を受けるので, 本章で説明した測定方法とは必ずしも一致する値にはなりませんが, 接続変更が不要で1回のス イープで測定できます。

## 5.10 結合係数測定(トランス)

トランスの1次-2次間の結合係数を測定します(JIS C5321 準拠の方法)。周波数スイープにより、トランスの使用帯域内での結合係数の周波数依存性が測定できます。

### 5.10.1 試料との接続



図 5-21 トランス(結合係数)の測定接続例

試料との接続例を「図 5-21 トランス(結合係数)の測定接続例」に示します。測定信号出力をパ ワーアンプ(高速バイポーラ電源 HSA シリーズ等)で増幅すると、最大 300Vp-p で測定が可能で す。接続の一例であり、用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.1.1 試料との接続」もご覧 ください。

試料のインピーダンス特性を測定する前に,測定系誤差補正(オープン補正,ショート補正)を行なってください。「4.1.3 オープン補正・ショート補正」、参照。

結合係数の測定では,試料の接続を変更して2回インダクタンス測定を行います。

- ・2次側を短絡して、1次側インダクタンスを測定
- ・2次側を開放して、1次側インダクタンスを測定
- 一般に、2次側開放時のインダクタンスの方が大きくなります。

### 5.10.2 設定

基本的な設定は、「4.1.2 インピーダンス測定の設定」をご覧ください。ここでは、結合係数測 定時に注意する点のみを記載します。

(測定信号出力条件)

・DC バイアス : 通常は 0V に設定します。

(スイープ条件)

・スイープ対象
 : 周波数(Frequency)のみ可能です。

## 5.10.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency-	周波数[Hz]	2次側短絡接続	$\bigcirc$	—	—	
Ls		時のインダク				
		タンス[H]				
Frequency-	周波数[Hz]	インピーダンス	0	-	—	
Z		[Ω]				
Frequency-	周波数[Hz]	位相[deg]	$\bigcirc$	—	_	
$\theta z$						
Frequency-	周波数[Hz]	2次側開放接続	0	—	—	
Lo		時のインダク				
		タンス[H]				
Frequency-	周波数[Hz]	インピーダンス	0	-	—	
Z		[Ω]				
Frequency-	周波数[Hz]	位相[deg]	0	—	—	
$\theta z$						
k	周波数[Hz]	結合係数	_	0	_	

表 5-17 結合係数測定のグラフ種類

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	周波数	
Ls	Н	2次側短絡接続時のインダクタンス	
Z	Ω	2次側短絡接続時のインピーダンス	
θz	deg	2次側短絡接続時のインピーダンスの位相	
Lo	Н	2次側開放接続時のインダクタンス	
Z	Ω	2次側開放接続時のインピーダンス	
θz	deg	2次側開放接続時のインピーダンスの位相	
k	_	結合係数 無単位	

表 5-18 結合係数測定のマーカ表示

## 5.10.4 2次側短絡特性測定

トランス2次側を短絡して(「図 5-21 トランス(結合係数)の測定接続例」,参照),測定信号出 力を ON にして,測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了すると,インダ クタンス特性がグラフ表示されます。

2 次側短絡時インダクタンス Ls[H]は,測定で得た複素インピーダンス(Z=R+jX)より,下記の 変換式で求めています。fは測定周波数[Hz]です。

$$Ls = \frac{X}{2\pi f}$$

測定結果のグラフにはマーカが表示されます。マーカ周波数でパラメタを表示します。

### 5.10.5 2次側開放時特性測定

トランスの2次側を開放にして(「図 5-21 トランス(結合係数)の測定接続例」,参照),測定信 号出力をONにして,測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了すると,イン ダクタンス特性がグラフ表示されます。

スイープ条件(スイープ開始値,終了値,測定点数,測定間隔)設定は,2次側短絡時特性を測定 したときと変更しないでください。

2 次側開放時インダクタンス Lo[H]は,測定で得た複素インピーダンス(Z=R+jX)より,下記の 変換式で求めています。f は測定周波数[Hz]です。

$$L_0 = \frac{X}{2\pi f}$$

測定結果のグラフにはマーカが表示されます。マーカ周波数でパラメタを表示します。

### 5.10.6 結合係数計算

2 次側短絡時,2 次側開放時のインダクタンス特性より,結合係数を計算します。

結合係数 k「単位なし]は、2 次側短絡時のインダクタンス Ls と 2 次側開放時のインダクタンス Lo から、下記の式より求めています。

$$\mathbf{k} = \sqrt{1 - \frac{\mathrm{Ls}}{\mathrm{Lo}}}$$

結合係数 k は 0~1.0 の範囲の数値ですが,自己共振等を含む実測した特性から計算すると,平 方根の中がマイナスになる(k が虚数になる)場合があります。k が虚数になるデータが得られた場 合,ZGA5920 はその周波数での結合係数 k を-1.0 として表示します(グラフ,マーカ,ファイル 出力とも)。

解析結果のグラフにはマーカが表示されます。マーカ周波数でパラメタを表示します。

(参考)

結合係数は、トランスの1次側から測定しても2次側から測定しても,原理的には同じ値にな ります。しかし、実際には、インダクタンスの大きいほうから測定したほうが正確な結果が得ら れます。

# 5.11 巻線比測定(トランス)

トランスの1次-2次間の電圧伝達比(昇降圧比)を測定して,巻線比(巻数比)に換算します。周 波数スイープにより巻線比の周波数依存性が測定できます。また,ゼロスパンスイープも可能で, 巻線比(電圧伝達比)の時間変動も測定可能です。

## 5.11.1 試料との接続

インピーダンスの測定ではなく、伝達特性(ゲイン・フェーズ測定)を測定します。



#### 図 5-22 トランス(巻線比)の測定接続例

試料との接続例を「図 5-22 トランス(巻線比)の測定接続例」に示します。測定信号出力をパワー アンプ(高速バイポーラ電源 HSA シリーズ等)で増幅すると,最大 300Vp-p で測定が可能です。 接続の一例であり,用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.2.1 被測定回路との接続」もご 覧ください。

試料の伝達特性を測定する前に,測定系誤差補正(イコライズ)を行なってください。「4.2.3 イ コライズ」、参照。

## 5.11.2 設定

基本的な設定は,「4.2.2 ゲイン·フェーズ測定の設定」をご覧ください。ここでは,巻線比測 定時に注意する点のみを記載します。

(測定信号出力条件)

- ・DC バイアス : 通常は 0V に設定します。
- (スイープ条件)
  - ・スイープ対象 : 周波数(Frequency),時間(Zero span)から選択します。

# 5.11.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency- N	周波数[Hz]	巻線比	0	—	_	
Frequency- Gain	周波数[Hz]	ゲイン[dB]	0	_		
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	$\bigcirc$	—		
Time-N	時刻[s]	巻線比	$\bigcirc$	—		
Time-Gain	時刻[s]	ゲイン[dB]	0		_	
$Time - \theta$	時刻[s]	位相[deg]	$\bigcirc$		_	

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	スイープ対象が周波数のとき	※スイープ選択
Time	s	スイープ対象がゼロスパンのとき	※スイープ選択
Ν	_	巻線比	
Gain	dB	ゲイン	
θ	deg	位相	

#### 表 5-20 巻線比測定のマーカ表示

### 5.11.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了すると、巻線比特性がグラフ表示されます。

巻線比Nは、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より、下記の変換式で求めています。

 $N = \sqrt{A^2 + B^2}$ 

測定結果のグラフにはマーカが表示されます。マーカ周波数でパラメタを表示します。

(参考)

巻線比は、トランスに漏洩磁束が全くない(結合係数 k=1.0)ことを前提として、1 次-2 次間の 伝達ゲイン絶対値から計算して表示しています。結合係数 k が 1.0 ではないとき(1.0 未満のとき) は、

巻線比=伝達ゲイン/結合係数 の関係があります。結合係数が1より小さい場合は、実際の巻線比との誤差が大きくなります。

トランスの伝達特性は、2次側負荷インピーダンスによって影響を受けます(結果的に、巻線比 に影響を与えます)。ZGA5920の測定信号入力端子の入力インピーダンスやケーブルの線間容量 などは、トランス2次側の負荷インピーダンスになります。必要に応じて、高入力インピーダン スプローブ(オシロスコープ用等)を測定に用いる等、負荷インピーダンスによる影響が小さくなる よう、ご注意ください。

### 5.12 ダイオード測定

可変容量ダイオード(バリキャップ,バラクタダイオード)の静電容量の DC バイアス依存性(CV 特性)を測定し、同調特性をシミュレーションします。

DC バイアススイープ(CV 特性測定)のほか,周波数スイープ,ゼロスパンスイープも可能です。

### 5.12.1 試料との接続



図 5-23 ダイオードの測定接続例

試料との接続例を「図 5-23 ダイオードの測定接続例」に示します。ZGA5920 単体で,±10V の DC バイアスを出力できます。また,測定信号出力を高速バイポーラ電源 HSA4101(別売り)で 増幅すると,最大±71V のバイアススイープ測定が可能です。接続の一例であり,用途に応じて 多彩な測定接続が可能です。「4.1.1 試料との接続」もご覧ください。

試料のインピーダンス特性を測定する前に,測定系誤差補正(オープン補正,ショート補正)を行なってください。「4.1.3 オープン補正・ショート補正」、参照。

### 5.12.2 設定

基本的な設定は、「4.1.2 インピーダンス測定の設定」をご覧ください。ここでは、ダイオードの 特性測定時に注意する点のみを記載します。

(測定信号出力条件)

・周波数 : スイープ対象が DC バイアス,時間のときの出力周波数で	す。
-------------------------------------	----

DC バイアス : スイープ対象が周波数,時間のときの DC バイアス値です。

(スイープ条件)

・スイープ対象 :周波数(Frequency), DC バイアス(DC bias),時間(Zero span)より選択。
 DC バイアススイープの範囲は、+/-両極の範囲も設定可能です。

# 5.12.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

表 5-2	21 ダイ	オード測定の	グラフ種類
-------	-------	--------	-------

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency-	周波数[Hz]	並列容量[F]	$\bigcirc$	_	—	
Ср						
Frequency-	周波数[Hz]	品質係数	$\bigcirc$	—	—	
Q						
Frequency-	周波数[Hz]	インピーダンス	$\bigcirc$	—	—	
Z		[Ω]				
Frequency-	周波数[Hz]	位相[deg]	0	—	—	
θz						
DC Bias-Cp	DC バイアス[V]	並列容量[F]	$\bigcirc$		—	
DC Bias-Q	DC バイアス[V]	品質係数	$\bigcirc$		—	
DC Bias-	DC バイアス[V]	インピーダンス	$\bigcirc$	_	—	
Z		[Ω]				
DC Bias- $\theta z$	DC バイアス[V]	位相[deg]	$\bigcirc$		—	
DC Bias-	DC バイアス[V]	同調周波数[Hz]	—	-	$\bigcirc$	
Freq_res						
Time-Cp	時刻[s]	並列容量[F]	$\bigcirc$		—	
Time-Q	時刻[s]	品質係数	$\bigcirc$	-	—	
Time- Z	時刻[s]	インピーダンス	0	_	—	
		[Ω]				
$Time - \theta z$	時刻[s]	位相[deg]	$\bigcirc$	_	—	
Time-	時刻[s]	同調周波数[Hz]	—	_	0	
Freq_res						

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表 5-22 ダイオード測定のマーカ表示

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	スイープ対象が周波数のとき	※スイープ選択
DC Bias	V	スイープ対象が DC バイアスのとき	※スイープ選択
Time	$\mathbf{s}$	スイープ対象がゼロスパンのとき	※スイープ選択
Ср	F	並列容量	
Q		品質係数	
Z	Ω	インピーダンス	
θz	deg	インピーダンスの位相	
Freq_res	Hz	同調周波数	

### 5.12.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると, 並列容量 Cp と品質係数 Q のグラフが表示されます。X 軸はスイープ対象です(周波数, DC バイアスあるいは時刻)。シミュレーションデータのグラフは, 同調特性シミュレーションを行っ た場合に表示されます。

表示パラメタ Cp[F], Q は、測定で得た複素インピーダンス(Z=R+jX)より、下記の変換式で求めています。f は測定周波数[Hz]です。

$$Cp = \frac{-X}{2\pi f(R^2 + X^2)}, \quad Q = \frac{-X}{R}$$

測定結果のグラフにはマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。シミュ レーションデータのマーカは、同調特性シミュレーションを行った場合に表示されます。

## 5.12.5 同調特性シミュレーション

測定した CV 特性(DC バイアスー静電容量 Cp)より,共振回路の各定数を入力して同調特性を シミュレーションできます。

DC バイアススイープしたデータでないと、同調特性シミュレーションは行なえません。

(同調回路)

・C0,C1,L : 同調回路の定数を入力します。

・シミュレーション
 ボタン:クリックすると、測定した CV 特性と上記 C0,C1,L の同調回路
 定数より共振周波数を計算してグラフ表示します。

同調特性シミュレーション結果のグラフにマーカが表示されます。

同調回路は、測定したバリキャップ(バラクタ)ダイオードに「図 5-24 同調回路」の C0,C1,L が付加された回路として同調周波数を計算しています。



図 5-24 同調回路

同調周波数== $\frac{1}{2\pi\sqrt{L \cdot C}}$ , C= $\frac{(Cp+C1)C0}{Cp+C1+C0}$ 

# 5.13 ループ特性測定(サーボ)

負帰還ループ(サーボループ)のループー巡特性の周波数応答を測定して,ループ安定性の指標の ひとつである位相余裕や利得余裕を表示します。また,回路モデルを生成(周波数領域伝達特性か らのシステム同定)し,テキストファイルで保存できます。制御対象を実測してモデル化すること により,現代制御理論などによる制御系設計に使用できます。

## 5.13.1 被測定回路との接続



図 5-25 サーボループの測定接続例

被測定回路との接続例を「図 5-25 サーボループの測定接続例」に示します。スイッチング電源のループ特性測定の接続の例です。DC200V までの出力の電源回路なら,図 5-25の接続で測定できます。注入抵抗は、ZGA5920 と被測定回路との接続が外れた場合でも被測定回路のループがオープンにならないようにする目的もあります。半田付けなどにより、容易に外れないように確実に被測定回路側に接続してください。「4.2.1 被測定回路との接続」もご覧ください。

### 5.13.2 設定

基本的な設定は、「4.2.2 ゲイン・フェーズ測定の設定」をご覧ください。ここでは、サーボ ループ特性測定時に注意する点のみを記載します。

(測定信号出力条件)

 AC 振幅 :回路に存在している電圧の 5%程度に設定し、測定結果を確認しながら 調整します。

・DC バイアス : 通常は OV に設定します。被測定回路の電圧とは関係ありません。

(スイープ条件)

・測定間隔

(積分)

- ・スイープ対象 : 周波数(Frequency)のみです。
  - : 広い周波数範囲の測定が必要なので,Log 設定が一般的です。

: 最初は 1cycle に設定して,測定結果を確認しながら調整します。

## 5.13.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

表 5-23 ループ特性測定のグラフ種類

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency— Gain	周波数[Hz]	ゲイン[dB]	0	_	0	ボーデ線図
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	0	-	0	ボーデ線図
Re(Gain) — Im(Gain)	A(ゲイン実 部)	B(ゲイン虚部)	0	_	0	ナイキスト線図
θ-Gain	位相[deg]	ゲイン[dB]	0	_	0	ニコルス線図

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表 5-24 ループ特性測定のマーカ表示

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	シミュレーションした周波数	
Gain	dB	ループー巡ゲイン	
Gain(Sim)	dB	〃 (シミュレーションデータ)	
θ	deg	ループー巡ゲインの位相	
$\theta(Sim)$	deg	〃 (シミュレーションデータ)	
Re(Gain)		ゲイン実部	
Re(Gain)(Sim)		〃 (シミュレーションデータ)	
Im(Gain)		ゲイン虚部	
Im(Gain)(Sim)	_	〃 (シミュレーションデータ)	

### 5.13.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると, ループー巡特性(ボーデ線図)がグラフ表示されます。シミュレーションデータのグラフは, 回路モデルシミュレーションを行った場合に表示されます。

AC 振幅が大きすぎると回路が飽和して,正しい特性が得られません。AC 振幅を適宜変更して 測定を行い,特性に違いが発生しない(飽和が起こらない)範囲でなるべく大きな AC 振幅を設定し ます。

AC 振幅が小さいと、相対的にノイズが大きくなります。AC 振幅を不用意に大きくすると、上 記のように飽和が発生して、測定結果の信頼性はなくなります。飽和が起こらない範囲の AC 振 幅でもノイズが多い場合は、積分回数を増やします(「4.3.1 積分」、参照)。

各パラメタは、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より下記の変換で求めています。

$$\operatorname{Gain}[dB] = 20 \operatorname{Log}_{10} \sqrt{A^2 + B^2} , \quad \theta = \tan^{-1} \frac{B}{A}$$

測定結果のグラフに,検索結果とマーカが表示されます。

- ・位相余裕検索 : ゲインが 0dB を横切る周波数での位相
- ・ループ帯域幅:位相余裕を検索した周波数
- ・利得余裕検索 : 位相が 0deg を横切る周波数での利得

位相余裕,利得余裕とも,制御ループの安定性を表す一指標です。位相余裕が Odeg に近づくほど不安定(大きいほど安定),利得余裕も OdB に近づくほど不安定,と判断できます。

マーカ表示は、これらの検索結果とは独立して、任意の周波数での値を読み取ることができます。

○ナイキスト線図での注意

グラフ表示形式を Re(Gain)-Im(Gain) にすると、ナイキスト線図のグラフが表示できます。 ナイキストの安定性判別方法で安定性確認など行なえますが、下記の点にご注意ください。

自動制御の文献等では、(入力の引き算部を除外した) $A \times \beta$ のベクトル軌跡でナイキスト線図を作成、説明されているのが通常です。しかし、**ZGA5920**で実際にループー巡特性の測定を行うと、この入力の引き算部も含めた、 $A \times \beta \times -1$ が測定データとして得られます。



図 5-26 実測で得られるナイキスト線図

入力の引き算部は符号反転になるので,文献等で一般的なナイキスト線図と比べると原点対称 のデータが測定されます。安定性を判断する特異点(-1+j0)も(+1+j0)に移動します。結果,安定性 判別の方法は,通常のナイキスト線図と変わりません。特異点が(+1+j0)に移動していることにご 注意ください。

○位相余裕,利得余裕について

位相余裕,利得余裕とも,小さくなるほど(0deg あるいは 0dB に近づくほど)安定性が低下しま す。位相余裕が 0deg(あるいは利得余裕が 0dB)であれば確実に不安定(発振)状態ですが,マイナ スの値(位相余裕<0deg,利得余裕<0dB)の状態は必ずしも不安定とは限りません。このような場 合には、ナイキスト線図も利用して、安定性判定を行なってください。詳細は自動制御関連の専 門書籍をご覧ください。位相余裕<0deg,利得余裕<0dB でも不安定でないベクトル軌跡の例を、 「図 5-27 位相・利得余裕がマイナスでも不安定でない例」に示します。



図 5-27 位相・利得余裕がマイナスでも不安定でない例

## 5.13.5 回路モデル生成

・生成アルゴリズム選択

 Type
 : A あるいは B より選択。A は精度に劣るが発散し難い傾向(ノイズに強い)

 が, B は逆に高精度だが発散しやすい傾向(ノイズに弱い)があります。

・モデル生成条件周波数

最小値,最大値:サーボ測定では,周波数が低い領域と高い領域でノイズが増える傾向にあ ります。回路モデル生成時,このノイズの多いデータを計算に使用しない よう指定する機能です。通常はスイープ測定範囲に合わせておきます。

次数 :計算に使用する次数です。実際の次数より大きめの値を設定したほうが, 生成されるモデルの精度がいい傾向があります。

 ・解析 ボタン : クリックすると、上記で設定した条件でモデル生成演算を行ないます。

 求めた伝達関数係数をファイルに保存します。
 詳細は、「6.3 伝達関数ファイルフォーマット」をご覧ください。

## 5.13.6 回路モデルシミュレーション

回路モデル生成を行なったら,回路モデルシミュレーションで実際に測定したデータとの一致 度合いを確認できます。

(シミュレーション条件)

- ・最小値,最大値 : シミュレーションを行なう周波数範囲です。データを測定した ときの周波数範囲が入っていますが,任意に変更可能です。
- ・標本点数 :シミュレーションを行なう周波数点数です。
- ・標本間隔 : シミュレーションを行なう周波数の間隔です。Lin(等間隔), Log(等比間隔)より選択します。
- ・伝達関数選択
   :日付が表示されていれば、直前に生成を行なった回路モデルで シミュレーションします。伝達関数ファイルを設定するには伝 達関数の入力箇所で測定結果データ一覧の伝達関数を選択して 下さい。
- ・シミュレーション
   ボタン : クリックすると、設定したシミュレーション条件でループー巡
   特性を計算し、グラフに表示されます。

測定データとシミュレーションデータの違いが大きいときは、次数などのモデル生成条件を変 更します。回路モデル生成を行なっても、シミュレーション ボタンをクリックしないと再計算し ません。

測定結果のグラフに、検索結果とマーカが表示されます。

- ・位相余裕検索 : ゲインが 0dB を横切る周波数での位相
- ・ループ帯域幅:位相余裕を検索した周波数
- ・利得余裕検索 : 位相が 0deg を横切る周波数での利得

測定データではなく、シミュレーションデータを検索した結果を表示しています。

シミュレーション実行後は、マーカが測定結果に加えてシミュレーションデータに対しても有 効になります。マーカ表示が測定データの他、シミュレーションデータ対しても行なわれます。 なお、マーカは、シミュレーションを行なった周波数に対して表示されます。測定データとシミュ レーションデータの周波数ポイントが一致していない場合は、前後の周波数データから補間して 表示します。

(参考) 回路モデルについて

回路モデル生成では,ZGA5920 で測定した周波数-複素ゲイン特性から,周波数領域のシステム同定アルゴリズムで伝達関数を生成しています。多項式形式,極・零形式,状態空間形式の3通りの形式で出力します。

○多項式形式

$$H_{(s)} = \frac{num_n s^n + num_{n-1} s^{n-1} + num_{n-2} s^{n-2} + \dots + num_1 s + num_0}{den_n s^n + den_{n-1} s^{n-1} + den_{n-2} s^{n-2} + \dots + den_1 s + den_0}$$

○極·零形式

$$H_{(s)} = K \frac{(s - z_{n-1})(s - z_{n-2})(s - z_{n-3})\cdots(s - z_1)(s - z_0)}{(s - p_{n-1})(s - p_{n-2})(s - p_{n-3})\cdots(s - p_1)(s - p_0)}$$

○状態空間形式

$$\begin{cases} \dot{X} = AX + Bu\\ y = CX + Du \end{cases}$$

内部アルゴリズムでは,最初に多項式形式を算出します。その後,極·零形式**及び**状態空間形式 に変換して出力します。

回路モデル生成画面での表示内容は、伝達関数ファイルと同じ内容です。詳細は、「6.3 伝達関数ファイルフォーマット」をご覧ください。

## 5.14 閉ループ特性測定(サーボ)

負帰還ループ(サーボループ)のループー巡特性と帰還伝達特性を測定し,位相余裕や利得余裕を 表示します。また,測定したこれらの特性より,閉ループ特性(仕上がり特性)や増幅部特性を演算 で求めます。求めた閉ループ特性や増幅部特性の回路モデル(伝達関数)生成が可能で,求めた回路 モデルはテキストファイルで保存できます。制御対象を実測してモデル化(システム同定)すること により,現代制御理論などによる制御系設計に使用できます。

### 5.14.1 被測定回路との接続



ループー巡特性の測定接続例

帰還伝達特性の測定接続例

図 5-28 閉ループ特性測定接続例

被測定回路との接続例を「図 5-28 閉ループ特性測定接続例」に示します。ループー巡特性と, 帰還伝達特性(β)を測定しますが,各々接続を変更します。

「4.2.1 被測定回路との接続」もご覧ください。

## 5.14.2 設定

基本的な設定は、「4.2.2 ゲイン・フェーズ測定の設定」をご覧ください。ここでは、サーボ ループ特性測定時に注意する点のみを記載します。 (測定信号出力条件)

・AC 振幅	:回路に存在している電圧の 5%程度に設定し,測定結果を確認しながら 調整します。
・DC バイアス (スイープ条件)	:通常は OV に設定します。被測定回路の電圧とは関係ありません。
・スイープ対象	: 周波数(Frequency)のみです。
(積分)	: 最初は lcycle に設定して,測定結果を確認しながら調整します。

# 5.14.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency-	周波数[Hz]	ゲイン[dB]	0	—	—	ボーデ線図
Gain						
$Frequency\!-\!\theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	$\bigcirc$	—	—	ボーデ線図
Re(Gain) –	A(ゲイン実部)	B(ゲイン虚部)	0	_	_	ナイキスト線図
Im(Gain)						
$\theta$ -Gain	位相[deg]	ゲイン[dB]	0		_	ニコルス線図
帰還伝達関数の	帰還伝達関数の測定					
Frequency-	周波数[Hz]	ゲイン[dB]	0	—	—	ボーデ線図
Gain						
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	0	_	_	ボーデ線図
Re(Gain) –	A(ゲイン実部)	B(ゲイン虚部)	0	_	—	ナイキスト線図
Im(Gain)						
$\theta$ -Gain	位相[deg]	ゲイン[dB]	0	_	—	ニコルス線図
開→閉ループ変	換 及び 回路モラ	デルシミュレーショ	ン			
Frequency-	周波数[Hz]	ゲイン[dB]	_	0	0	ボーデ線図
Gain						
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	_	0	0	ボーデ線図
Re(Gain) –	A(ゲイン実部)	B(ゲイン虚部)	—	0	0	ナイキスト線図
Im(Gain)						
θ-Gain	位相[deg]	ゲイン[dB]	_	0	0	ニコルス線図

表 5-25 閉ループ特性測定のグラフ種類

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表 5-26 閉ループ特性測定のマーカ表示

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	周波数	
Gain	dB	ループー巡ゲイン	
θ	deg	ループー巡ゲインの位相	
Re(Gain)	—	ループー巡ゲイン実部	
Im(Gain)	—	ループー巡ゲイン虚部	
Gain	dB	帰還ゲイン	
θ	deg	帰還ゲインの位相	
Re(Gain)	_	帰還ゲイン実部	
Im(Gain)	_	帰還ゲイン虚部	

表示パラメタ	単位	内容	備考
Gain	dB	ゲイン(解析データ)	
Gain(Sim)	dB	〃 (シミュレーションデータ)	
θ	deg	位相(解析データ)	
$\theta(Sim)$	deg	〃 (シミュレーションデータ)	
Re(Gain)	—	ゲイン実部(解析データ)	
Re(Gain)(Sim)	—	〃 (シミュレーションデータ)	
Im(Gain)	—	ゲイン虚部(解析データ)	
Im(Gain)(Sim)	_	" (シミュレーションデータ)	

### 5.14.4 ループー巡特性測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了すると, ループー巡特性(ボーデ線図)がグラフ表示されます。

飽和がなく,SN 比の良好なデータを得るためには,AC 振幅や積分回数の調整が必要です。 「5.13.4 測定」をご覧ください。

各パラメタは、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より下記の変換で求めています。

$$\operatorname{Gain}[dB] = 20 \operatorname{Log}_{10} \sqrt{A^2 + B^2} , \quad \theta = \tan^{-1} \frac{B}{A}$$

測定結果のグラフに,検索結果とマーカが表示されます。

- ・位相余裕検索 : ゲインが 0dB を横切る周波数での位相
- ・ループ帯域幅:位相余裕を検索した周波数
- ・利得余裕検索 : 位相が 0deg を横切る周波数での利得

位相余裕や利得余裕の見方,安定性判別の方法等については,「5.13.4 測定」をご覧ください。

マーカ表示は、これらの検索結果とは独立して、任意の周波数での値を読み取ることができます。

### 5.14.5 帰還伝達関数の測定

被測定回路との接続を,帰還伝達特性測定の接続に変更します。(「図 5-28 閉ループ特性測定 接続例」,参照)

設定は、積分関連を除いて、ループ一巡特性を測定したときのままとしてください。

帰還伝達関数は、実際の測定を行わずに固定数値として与えて閉ループ変換演算をおこなうことも可能です。被測定回路の帰還部が抵抗だけで構成されていて、帰還伝達特性の位相遅れが無 視できるような場合には、実用性があります。帰還伝達関数の測定を行わないときは、そのまま 「5.14.6 開→閉ループ変換」へお進みください。

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると,帰還伝達特性がグラフ表示されます。

ループー巡特性測定画面と同様にマーカ読み取り値が表示されます。位相余裕,利得余裕の検 索結果はありません。

各パラメタは、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より下記の変換で求めています。

Gain=20Log<sub>10</sub> $\sqrt{A^2 + B^2}$ ,  $\theta = \tan^{-1}\frac{B}{A}$ , Re(Gain)=A, Im(Gain)=B

## 5.14.6 開→閉ループ変換

ループー巡特性と帰還伝達関数から、閉ループ特性(あるいは増幅部特性)を演算で求めます。

- · 負帰還伝達関数
  - 測定データ : 測定(あるいはファイルから読み込んだ)データで開→閉ループ変換を行な います。

定数:負帰還伝達関数定数の数値で開→閉ループ変換を行ないます。

- ・負帰還伝達関数定数: β部の利得を dB 単位で入力します。負帰還伝達関数が、"定数"に設定されているときのみ有効です。
- ・出力

閉ループ特性:閉ループ特性(仕上がり特性)を計算します。 開ループ特性:増幅部特性を計算します。

なお、閉ループ、開ループ特性は、下記のように定義しています。



ループー巡特性の複素ゲイン G1(=A $\beta$ ), 帰還伝達関数 $\beta$ の複素ゲイン G2(= $\beta$ )より, 下記の変換を行ないます。

開ループ特性=
$$\frac{G1}{G2}$$
, 閉ループ特性= $\frac{G1}{G2(1-G1)}$ 

変換が終了すると、変換結果がグラフに表示されます。

### 5.14.7 回路モデル生成

開→閉ループ変換が終了したら,回路モデルを生成するため,モデル生成の条件を設定します。 ・生成アルゴリズム選択

- Type
   :A あるいは B より選択。A は精度が劣るが発散し難い傾向(ノイズに強い),

   B はその逆で高精度だがノイズに弱い(発散しやすい)傾向があります。
- ・モデル生成条件周波数
  - 最小値,最大値:サーボ測定では、周波数が低い領域と高い領域でノイズが増える傾向にあ ります。回路モデル生成時、このノイズの多いデータを計算に使用しない よう指定する機能です。通常はスイープ測定範囲に合わせておきます。
  - 次数 :計算に使用する次数です。実際の次数より大きめの値を設定したほうが、 生成されるモデルの精度がいい傾向があります。
- ・解析 ボタン : クリックすると、上記で設定した条件でモデル生成演算を行ないます。

   求めた伝達関数係数をファイルに保存します。
   詳細は、「6.3 伝達関数ファイルフォーマット」をご覧ください。

回路モデル生成は、開→閉ループ変換で指定された特性(開ループ特性あるいは閉ループ特性) に対して行なわれます。開→閉ループ変換画面に表示されている特性のモデルを生成します。
## 5.14.8 回路モデルシミュレーション

回路モデル生成を行なったら,回路モデルシミュレーションで実際に測定したデータとの一致 度合いを確認できます。

(シミュレーション条件)

- ・最小値,最大値 : シミュレーションを行なう周波数範囲です。データを測定したときの周 波数範囲が入っていますが,任意に変更可能です。
- ・標本点数 : シミュレーションを行なう周波数点数です。
- ・標本間隔 : シミュレーションを行なう周波数の間隔です。Lin(等間隔), Log(等比間 隔)より選択します。
- ・伝達関数選択:日付が表示されていれば、直前に生成を行なった回路モデルでシミュレーションします。伝達関数ファイルを設定するには伝達関数の入力箇所で 測定結果データ一覧の伝達関数を選択して下さい。
- ・シミュレーション
   ボタン: クリックすると、設定したシミュレーション条件で開ループ特性
   あるいは閉ループ特性を計算し、グラフに表示されます。

測定データとシミュレーションデータの違いが大きいときは、次数などのパラメタを変更しま す。回路モデル生成を行なってシミュレーション ボタンをクリックすると、再計算してグラフを 更新します。

シミュレーション実行後は、マーカが測定結果に加えてシミュレーションデータに対しても有 効になります。マーカ表示が測定データの他、シミュレーションデータ対しても行なわれます。 なお、マーカは、シミュレーションを行なった周波数に対して表示されます。測定データとシミュ レーションデータの周波数ポイントが一致していない場合は、前後の周波数データから補間して 表示します。

# 5.15 開ループ特性測定(サーボ)

負帰還回路(サーボループ)の入出力特性(閉ループ特性)と帰還伝達関数を測定し,ループー巡特 性や増幅部特性を演算で求めます。求めた閉ループ特性や増幅部特性の回路モデル(伝達関数)生成 が可能で,求めた回路モデルはテキストファイルで保存できます。制御対象を実測してモデル化 (システム同定)することにより,現代制御理論などによる制御系設計に使用できます。

## 5.15.1 被測定回路との接続





111

帰還伝達特性の測定接続例

図 5-29 開ループ特性測定接続例

被測定回路との接続例を「図 5-29 開ループ特性測定接続例」に示します。閉ループ特性と, 帰還伝達特性(β)を測定しますが,各々接続を変更します。

「4.2.1 被測定回路との接続」もご覧ください。

## 5.15.2 設定

基本的な設定は,「4.2.2 ゲイン·フェーズ測定の設定」をご覧ください。ここでは,閉ループ 特性測定時に注意する点のみを記載します。

(測定信号出力条件)

- ・AC 振幅: 閉ループ特性測定時は、回路が扱える振幅以下に設定します。帰還伝 達特性測定時は、回路の電圧の5%程度を目安に設定します。
- ・DCバイアス : 閉ループ特性測定時は,被測定回路の必要に応じて設定します。帰還 伝達特性測定時は,通常は 0V で測定します。

(スイープ条件)

・スイープ対象 : 周波数(Frequency)のみです。

(積分) :最初は lcycle に設定して、測定結果を確認しながら調整します。

# 5.15.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

表	5-27	開ルー	プ特性測定の	グラフ種類
---	------	-----	--------	-------

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考	
閉ループ特性測定							
Frequency-	周波数[Hz]	ゲイン[dB]	0	-	_	ボーデ線図	
Gain							
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	0		—	ボーデ線図	
Re(Gain) –	A(ゲイン実部)	B(ゲイン虚部)	$\bigcirc$	—	—	ナイキスト線図	
Im(Gain)							
$\theta-Gain$	位相[deg]	ゲイン[dB]	$\bigcirc$	_	_	ニコルス線図	
帰還伝達関数の	測定						
Frequency-	周波数[Hz]	ゲイン[dB]	0	_	—	ボーデ線図	
Gain							
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	$\bigcirc$	—	—	ボーデ線図	
Re(Gain) –	A(ゲイン実部)	B(ゲイン虚部)	0	-	—	ナイキスト線図	
Im(Gain)							
$\theta$ -Gain	位相[deg]	ゲイン[dB]	$\bigcirc$	—	—	ニコルス線図	
閉→開ループ変	換 及び 回路モラ	デルシミュレーショ	ン				
Frequency-	周波数[Hz]	ゲイン[dB]	_	0	0	ボーデ線図	
Gain							
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	-	$\bigcirc$	0	ボーデ線図	
Re(Gain) –	A(ゲイン実部)	B(ゲイン虚部)	_	0	0	ナイキスト線図	
Im(Gain)							
$\theta$ -Gain	位相[deg]	ゲイン	_	0	0	ニコルス線図	

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	周波数	
Gain	dB	閉ループゲイン	
θ	deg	閉ループゲインの位相	
Re(Gain)		閉ループゲイン実部	
Im(Gain)		閉ループゲイン虚部	
Gain	dB	帰還ゲイン	
θ	deg	帰還ゲインの位相	
Re(Gain)	—	帰還ゲイン実部	
Im(Gain)		帰還ゲイン虚部	
Gain	dB	ゲイン(解析データ)	
Gain(Sim)	dB	〃 (シミュレーションデータ)	
θ	deg	位相(解析データ)	
$\theta(Sim)$	deg	〃 (シミュレーションデータ)	
Re(Gain)	—	ゲイン実部(解析データ)	
Re(Gain)(Sim)	_	〃 (シミュレーションデータ)	
Im(Gain)	—	ゲイン虚部(解析データ)	
Im(Gain)(Sim)	_	〃 (シミュレーションデータ)	

表 5-28 開ループ特性測定のマーカ表示

## 5.15.4 閉ループ特性測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了すると, ループー巡特性(ボーデ線図)がグラフ表示されます。

各パラメタは、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より下記の変換で求めています。

Gain[dB]=20Log<sub>10</sub>
$$\sqrt{A^2 + B^2}$$
,  $\theta = \tan^{-1}\frac{B}{A}$ , Re(Gain)=A, Im(Gain)=B

測定結果のグラフにマーカが表示されます。任意の周波数での値を読み取ることができます。

#### 5.15.5 帰還伝達関数の測定

被測定回路との接続を,帰還伝達特性測定の接続に変更します(「図 5-29 開ループ特性測定 接続例」,参照)。

スイープ関連の設定(最大値,最小値,点数など)は,閉ループ特性を測定したときのままとして ください。DC バイアスや AC 振幅は,場合によっては変更します。通常,DC バイアスは 0V に, AC 振幅は回路に存在する電圧の 5%程度以下に設定します。

帰還伝達関数は、実際の測定を行わずに固定数値として与えて閉ループ変換演算をおこなうことも可能です。被測定回路の帰還部が抵抗だけで構成されていて、帰還伝達特性の位相遅れが無 視できるような場合には、実用性があります。帰還伝達関数の測定を行わないときは、そのまま 「5.15.6 閉→開ループ変換」へお進みください。

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると,帰還伝達特性がグラフ表示されます。

閉ループ特性測定画面と同様にマーカ読み取り値が表示されます。位相余裕,利得余裕の検索 結果はありません。

各パラメタは、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より下記の変換で求めています。

Gain=20Log<sub>10</sub> $\sqrt{A^2 + B^2}$ ,  $\theta = \tan^{-1}\frac{B}{A}$ , Re(Gain)=A, Im(Gain)=B

#### 5.15.6 閉→開ループ変換

閉ループ特性と帰還伝達関数から、ループ一巡特性(あるいは増幅部特性)を演算で求めます。

· 負帰還伝達関数

- 測定データ :測定した帰還伝達関数データで開→閉ループ変換を行ないます。
- 定数:負帰還伝達関数定数の数値で閉→開ループ変換を行ないます。
- ・負帰還伝達関数定数: β部の利得を dB 単位で入力します。負帰還伝達関数が, "定数" に設定されているときのみ有効です。
- ・出力

ループー巡特性: ループー巡特性( $A \beta$ 相当)を計算します。 開ループ特性 : 増幅部特性を計算します。

なお、ループー巡特性、開ループ特性は、下記のように定義しています。



閉ループ特性の複素ゲイン G1(=y/u), 帰還伝達関数  $\beta$ の複素ゲイン G2(=  $\beta$ )より, 下記の変換 を行ないます。

ループー巡特性(A  $\beta$ )= $\frac{G1 \cdot G2}{(1+G1 \cdot G2)}$ ,開ループ特性(A)= $\frac{G1}{(1+G1 \cdot G2)}$ 

変換が終了すると、変換結果がグラフに表示され、マーカ読み値が表示されます。

#### 5.15.7 回路モデル生成

開→閉ループ変換が終了したら,回路モデルを生成するため,モデル生成の条件を設定します。 ・生成アルゴリズム選択

- Type
   : A あるいは B より選択。A は精度に劣るが発散し難い傾向(ノイズに強い)

   が, B はその逆で高精度だがノイズに弱い(発散しやすい)傾向があります。
- ・モデル生成条件周波数
  - 最小値,最大値:サーボ測定では、周波数が低い領域と高い領域でノイズが増える傾向にあ ります。回路モデル生成時、このノイズの多いデータを計算に使用しない よう指定する機能です。通常はスイープ測定範囲に合わせておきます。
  - 次数 :計算に使用する次数です。実際の次数より大きめの値を設定したほうが, 生成されるモデルの精度がいい傾向があります。
- ・解析 ボタン : クリックすると、上記で設定した条件でモデル生成演算を行ないます。終 了すると、画面右側に伝達関数の係数を表示します(編集はできません)。 求めた伝達関数係数をファイルに保存します。詳細は、「6.3 伝達関数ファ イルフォーマット」をご覧ください。

回路モデル生成は,開→閉ループ変換で指定された特性(開ループ特性あるいはループー巡特性) に対して行なわれます。開→閉ループ変換画面に表示されている特性のモデルを生成します。

## 5.15.8 回路モデルシミュレーション

回路モデル生成を行なったら,回路モデルシミュレーションで実際に測定したデータとの一致 度合いを確認できます。

(シミュレーション条件)

- ・最小値,最大値 : シミュレーションを行なう周波数範囲です。データを測定したときの周 波数範囲が入っていますが,任意に変更可能です。
- ・標本点数 :シミュレーションを行なう周波数点数です。
- ・標本間隔 : シミュレーションを行なう周波数の間隔です。Lin(等間隔), Log(等比間 隔)より選択します。
- ・伝達関数選択:日付が表示されていれば、直前に生成を行なった回路モデルでシミュレーションします。伝達関数ファイルを設定するには伝達関数の入力箇所で 測定結果データ一覧の伝達関数を選択して下さい。
- ・シミュレーション ボタン: クリックすると, 設定したシミュレーション条件でループー巡特 性あるいは開ループ特性を計算し, グラフに表示されます。

測定データとシミュレーションデータの違いが大きいときは、次数などのパラメタを変更しま す。回路モデル生成を行なってシミュレーション ボタンをクリックすると、再計算してグラフを 更新します。

シミュレーション実行後は、マーカが測定結果に加えてシミュレーションデータに対しても有 効になります。マーカ表示が測定データの他、シミュレーションデータ対しても行なわれます。 なお、マーカは、シミュレーションを行なった周波数に対して表示されます。測定データとシミュ レーションデータの周波数ポイントが一致していない場合は、前後の周波数データから補間して 表示します。

# 5.16 利得·位相特性測定(増幅回路)

増幅回路(アンプ)などの入出力伝達特性の周波数応答を測定し,利得,位相,群遅延の表示を行 ないます。また,伝達関数を生成(周波数領域伝達特性からのシステム同定)し,テキストファイル に保存できます。自動制御ループの構成要素のモデル化や,設計伝達関数との比較が行なえます。

周波数スイープ測定のほか, ゼロスパンスイープも行えるので, 利得・位相特性の時間変動も測 定できます。

#### 5.16.1 被測定回路との接続



図 5-30 利得・位相特性の測定接続例

被測定回路との接続例を「図 5-30 利得・位相特性の測定接続例」に示します。接続の一例であ り、用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.2.1 被測定回路との接続」もご覧ください。 被測定回路の伝達特性を測定する前に、測定系誤差補正(イコライズ)を行なってください。 「4.2.3 イコライズ」、参照。

## 5.16.2 設定

基本的な設定は,「4.2.2 ゲイン·フェーズ測定の設定」をご覧ください。ここでは,利得・位 相特性測定時に注意する点のみを記載します。

(スイープ条件)

・スイープ対象 : 周波数(Frequency),時間(Zero span)から選択します。

# 5.16.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency-	周波数[Hz]	ゲイン[dB]	$\bigcirc$	$\bigcirc$	0	
Gain						
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	$\bigcirc$	0	0	
Frequency-	周波数[Hz]	群遅延[s]	_	0	0	
GD						
Time-Gain	時刻[s]	ゲイン[dB]	$\bigcirc$	_	_	
Time-0	時刻[s]	位相[deg]	0	_	_	
Time-GD	時刻[s]	群遅延[s]		_	_	

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	スイープ対象が周波数のとき	※スイープ選択
Time	s	スイープ対象がゼロスパンのとき	※スイープ選択
Gain	dB	ゲイン	※スイープ選択
Gain(Sim)	dB	" (シミュレーションデータ)	
θ	deg	位相	
$\theta(Sim)$	deg	" (シミュレーションデータ)	
GD	s	群遅延	
GD(Sim)	s	" (シミュレーションデータ)	

表 5-30 利得・位相特性測定のマーカ表示

#### 5.16.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると,利得・位相特性がグラフ表示されます。解析データ及びシミュレーションデータのグラフは, 解析,シミュレーションを行った場合に表示されます。

各パラメタは、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より下記の変換で求めています。

ゲイン[dB]=20Log<sub>10</sub>  $\sqrt{R^2 + X^2}$ ,  $\theta = \tan^{-1} \frac{B}{A}$ ,  $GD = \frac{\partial \theta_{[rad]}}{\partial \omega_{[rad/s]}}$ 

位相表示や群遅延に関する設定が含まれます。

・位相表示 位相の表示範囲を,下記4通りから選択します。

-180< $\theta \leq +180 \text{deg}$ :位相を, -180~+180 deg の範囲で表示します。 -360< $\theta \leq 0 \text{deg}$ :位相を, -360~0 deg の範囲で表示します。 0< $\theta \leq +360 \text{deg}$ :位相を, 0~+360 deg の範囲で表示します。

UNWRAP : 位相連続で表示します。

・位相シフト 位相表示が UNWRAP のときに有効です。

< 現在の位相から, 360deg を引きます。</li>

- >> :現在の位相に, 360deg を加えます。
- ・アパーチャ 群遅延を計算するときの位相特性の(周波数軸上の)移動平均量で、測定点数単 位で設定します。
   アパーチャ設定が大きいほど群遅延特性が滑らかになりますが、(周波数軸で)

の)急激な変化が消失します。

#### 5.16.5 伝達関数生成

伝達関数生成は、周波数スイープのデータのみ行なえます。ゼロスパンスイープのデータに 対して伝達関数生成は行なえません。

モデル生成の条件を設定します。

- ・生成アルゴリズム選択
  - Type
     :A あるいは B より選択。A は精度が劣るが発散し難い傾向(ノイズに強い),

     B はその逆で高精度だがノイズに弱い(発散しやすい)傾向があります。
- ・モデル生成条件周波数
  - 最小値,最大値:周波数が低い領域と高い領域でノイズが増えるようなデータの場合,この ノイズの多いデータを計算に使用しないよう指定する機能です。通常はス イープ測定範囲に合わせておきます。
  - 次数 :計算に使用する次数です。実際の次数より大きめの値を設定したほうが, 生成されるモデルの精度がいい傾向があります。
- ・解析 ボタン : クリックすると、上記で設定した条件で伝達関数生成演算を行ないます。 終了すると、画面右側に伝達関数の係数を表示します(編集はできません)。 求めた伝達関数係数をファイルに保存します。詳細は、「6.3 伝達関数ファ イルフォーマット」をご覧ください。

#### 5.16.6 シミュレーション

伝達関数生成を行なったら、伝達関数シミュレーションで実際に測定したデータとの一致度合 いを確認できます。

(シミュレーション条件)

- ・最小値,最大値 : シミュレーションを行なう周波数範囲です。データを測定したときの周 波数範囲が入っていますが,任意に変更可能です。
- ・標本点数 : シミュレーションを行なう周波数点数です。
- ・標本間隔 : シミュレーションを行なう周波数の間隔です。Lin(等間隔), Log(等比間 隔)より選択します。
- ・伝達関数選択:日付が表示されていれば、直前に生成を行なった回路モデルでシミュレーションします。伝達関数ファイルを設定するには伝達関数の入力箇所で 測定結果データ一覧の伝達関数を選択して下さい。
- ・シミュレーション
   ボタン: クリックすると、設定したシミュレーション条件でループー巡特
   性を計算し、グラフに表示されます。

(位相表示, 群遅延)

・位相表示 位相の表示範囲を、下記4通りから選択します。測定データ、シミュレーション データの両方に作用します。

-180< θ ≦+180deg: 位相を, -180~+180degの範囲で表示します。

- -360< *θ* ≦0deg : 位相を, -360~0deg の範囲で表示します。
- 0< θ ≦+360deg : 位相を, 0~+360deg の範囲で表示します。
- UNWRAP : 位相連続で表示します。
- ・位相シフト 位相表示が UNWRAP のときに有効です。シミュレーションデータだけに作用 します。
  - <> :現在の位相から,360degを引きます。
  - >> : 現在の位相に, 360deg を加えます。
- ・アパーチャ 群遅延を計算するときの位相特性の(周波数軸上の)移動平均量で,測定点数単 位で設定します。

測定データとシミュレーションデータの違いが大きいときは、次数などのパラメタを変更しま す。回路モデル生成を行なってシミュレーション ボタンをクリックすると、再計算してグラフを 更新します。

シミュレーション実行後は、マーカが測定結果に加えてシミュレーションデータに対しても有 効になります。マーカ表示が測定データの他、シミュレーションデータ対しても行なわれます。 なお、マーカは、シミュレーションを行なった周波数に対して表示されます。測定データとシミュ レーションデータの周波数ポイントが一致していない場合は、前後の周波数データから補間して 表示します。

# 5.17 CMRR 特性測定(増幅回路)

差動アンプの重要な性能である CMRR(Common Mode Rejection Ratio, 同相成分除去比)を測定します。ZGA5920 のダイナミックレンジが 140dB と大きいので, 100dB を超える CMRR で も測定が可能です。

# 5.17.1 被測定回路との接続



図 5-31 CMRR 特性の測定接続例

被測定回路との接続例を「図 5-31 CMRR 特性の測定接続例」に示します。接続の一例であり、 用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.2.1 被測定回路との接続」もご覧ください。

試料の伝達特性を測定する前に,測定系誤差補正(イコライズ)を行なってください。「4.2.3 イ コライズ」,参照。

# 5.17.2 設定

基本的な設定は、「4.2.2 ゲイン・フェーズ測定の設定」をご覧ください。ここでは、CMRR 特 性測定時に注意する点のみを記載します。

(測定信号出力条件)

・AC 振幅

: 差動利得測定時と同相利得測定時で,異なる振幅で測定しても問題 ありません。同相利得測定時は,被測定差動アンプの同相入力電圧 許容範囲内で大きな振幅で測定したほうが,ノイズの少ない結果が 得られます。

(スイープ条件)

・スイープ対象:周波数のみです。

(積分) :同相利得測定は微小信号の測定になるので,積分を多めに設定します。

# 5.17.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency— GainNORM	周波数[Hz]	差動利得[dB]	0	—	_	
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	0	—		
Frequency— GainCOM	周波数[Hz]	同相利得[dB]	0	—	_	
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	0		_	
Frequency- CMRR	周波数[Hz]	CMRR[dB]		0	_	

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	周波数	
GainNORM	dB	差動利得	
θ	deg	差動利得の位相	
GainCOM	dB	同相利得	
θ	deg	同相利得の位相	
CMRR	dB	CMRR	

#### 表 5-32 CMRR 特性測定のマーカ表示

#### 5.17.4 差動利得測定

差動利得は測定せずに固定ゲインとして,同相利得だけを測定して CMRR を表示することが可能です。その場合は、「5.17.5 同相利得測定」へ進んでください。

ZGA5920と被測定差動アンプを,差動利得測定の接続を行います(「図 5-31 CMRR 特性の測 定接続例」、参照)。

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると, 差動利得特性(ゲイン[dB], 位相[deg])がグラフ表示されます。

差動利得特性は、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より下記の変換で求めています。

GainNorm[dB]=20Log<sub>10</sub> $\sqrt{A^2 + B^2}$ ,  $\theta$ [deg] = tan<sup>-1</sup> $\frac{B}{A}$ 

#### 5.17.5 同相利得測定

スイープ関連の設定(開始,終了,測定間隔,測定点数)は,差動利得測定時と同じ設定にしてく ださい。測定信号出力の AC 振幅や DC バイアスは,被測定差動アンプの入力電圧範囲に合わせ て変更しても問題ありません。また,差動利得測定時に比べるとゲインが非常に小さくなる(差動 アンプの出力レベルがほぼゼロ)ので,積分回数を増やす必要があるかもしれません。測定結果に より,適宜設定変更してください。

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると,同相利得特性がグラフ表示されます。

各パラメタは、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より下記の変換で求めています。

GainCOM[dB]=20Log<sub>10</sub> $\sqrt{A^2 + B^2}$ ,  $\theta$ [deg] = tan<sup>-1</sup> $\frac{B}{A}$ 

#### 5.17.6 CMRR 表示

差動利得,同相利得の測定が終了すれば,両者の特性から CMRR を計算で求めます。CMRR 特性計算の条件を設定します。

·差動利得選択

測定データ	: 測定したデータで CMRR を計算
定数	: 下記の"差動利得定数"で入力した固定値で CMRR を計算
・差動利得定数	: 差動利得を固定ゲインとする場合に入力します(dB 単位)。

CMRR 計算が終了すると,X軸が周波数[Hz],Y軸がCMRR[dB]のグラフを表示します。マーカ読み値が表示されます。

CMRR は, 差動利得 GainNORM[dB]と同相利得 GainCOMM[dB]より, 下記の式で求めています。

#### CMRR[dB] = GainNORM[dB] - GainCOMM[dB]

CMRR が(プラスの方向に)大きいほど、同相成分除去能力が大きい差動アンプです。

# 5.18 PSRR 特性測定(増幅回路)

増幅回路(アンプ)等の,電源変動による信号出力への影響(Power Supply Rejection Ratio)を測 定します。測定対象はアンプのほか,電源回路(DC-DC コンバータやアナログ式シリーズレギュ レータ)も測定可能です。電源回路では,ラインレギュレーションやリプル除去比に相当する性能 が,任意の周波数や外乱条件で測定評価が行なえます。

## 5.18.1 被測定回路との接続



図 5-32 PSRR 特性の測定接続例

被測定回路との接続例を「図 5-32 PSRR 特性の測定接続例」に示します。多くの場合, ZGA5920の測定信号出力だけでは被測定回路への電源供給能力(電圧,電流)が不足します。当社バイポーラ 電源 HSA シリーズ/BP シリーズ等と併用して測定します。

上図は接続の一例であり,用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.2.1 被測定回路との接続」もご覧ください。

試料の伝達特性を測定する前に,測定系誤差補正(イコライズ)を行なってください。「4.2.3 イ コライズ」,参照。

#### 5.18.2 設定

基本的な設定は、「4.2.2 ゲイン・フェーズ測定の設定」をご覧ください。ここでは、PSRR 特 性測定時に注意する点のみを記載します。

(測定信号出力条件)

・AC 振幅	: 被測定回路の電源電圧(DC バイアス)を考慮して, 振幅が大きくなり
	すぎないようにご注意ください。
・DC バイアス	: 被測定回路への電源電圧も設定できます。
	外部アンプで別途 DC バイアスを加算するときは, ZGA5920 の DC
	バイアス設定は <b>0V</b> にしておきます。

- (スイープ条件)
  - ・スイープ対象 :周波数のみです。

## 5.18.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

表 5-33 PSRR 特性測定のグラフ種類

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency- PSBB	周波数[Hz]	PSRR[dB]	0	—	—	
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	0		_	

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

#### 表 5-34 PSRR 特性測定のマーカ表示

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	周波数	
PSRR	dB	PSRR	
θ	deg	位相	

## 5.18.4 測定

測定信号出力を ON にして、**測定** ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了すると、PSRR 特性がグラフ表示されます。

PSRR は、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より下記の変換で求めています。

#### $PSRR[dB] = 20Log_{10}\sqrt{A^2 + B^2}$

マーカが表示され、任意の周波数での値を読み取ることができます。

## 5.19 微分利得·微分位相特性測定(增幅回路)

被測定増幅回路(アンプ)の,利得及び位相の DC バイアス依存性を測定します。元来はコンポ ジット映像信号関連の評価項目ですが,被測定回路の利得及び位相の DC バイアス依存性として 一般化して測定します。

#### 5.19.1 被測定回路との接続



#### 図 5-33 微分利得·微分位相特性の測定接続例

被測定回路との接続例を「図 5-33 微分利得·微分位相特性の測定接続例」に示します。接続の 一例であり、用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.2.1 被測定回路との接続」もご覧くだ さい。

被測定回路の伝達特性を測定する前に,測定周波数を含む周波数スイープで測定系誤差補正(イ コライズ)を行なってください。「4.2.3 イコライズ」,参照。

#### 5.19.2 設定

基本的な設定は、「4.2.2 ゲイン·フェーズ測定の設定」をご覧ください。ここでは、利得・位相 特性測定時に注意する点のみを記載します。

(測定信号出力条件)

・周波数

: 測定周波数を設定します。

・AC 振幅 :スイープする DC バイアスに比べて,大きすぎない振幅を設定します。 (スイープ条件)

・スイープ対象 : DC バイアス(DC Bias)のみです。

# 5.19.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

表	5-35	微分利得・微分位相特性測定のグラフ種類	ī
1X	0-00	吸力作用す  吸力  生用  す  上周  にマノノノノノ  生丸	₹.

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
DC Bias-DG	DC バイアス[V]	微分利得[dB]	0	_	_	
DC Bias-DP	DC バイアス[V]	微分位相[deg]	0	_	_	

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表	5-36	微分利得・微分位相特性測定のマー	カ表示
---	------	------------------	-----

表示パラメタ	単位	内容	備考
DC Bias	V	DC バイアス	
DG	dB	微分利得	
DP	deg	微分位相	

#### 5.19.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了すると, X 軸が DC バイアスの, 微分利得及び微分位相特性がグラフ表示されます。

上側のグラフは DC バイアス[V] – ゲイン[dB]が、下側のグラフは DC バイアス[V] – 位相[deg] です。ゲイン及び位相は、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より下記の変換で求めています。

 $DG[dB]=20Log_{10}\sqrt{A^2+B^2}$ ,  $DP[deg] = tan^{-1}\frac{B}{A}$ 

測定結果のグラフにはマーカが表示されます。マーカはスイープパラメタ(DC バイアス)に沿って動きます。

#### 5.20 飽和特性測定

被測定増幅回路(アンプ)の,利得のAC振幅依存性を測定,表示します。AC振幅をスイープし, ゲインが1dB抑圧される入力信号レベル及びそのときの入出力ゲインを表示します。

#### 5.20.1 被測定回路との接続



図 5-34 飽和特性の測定接続例

被測定回路との接続例を「図 5-34 飽和特性の測定接続例」に示します。接続の一例であり, 用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.2.1 被測定回路との接続」もご覧ください。

被測定回路の伝達特性を測定する前に,測定周波数を含む周波数スイープで測定系誤差補正(イ コライズ)を行なってください。「4.2.3 イコライズ」,参照。

## 5.20.2 設定

基本的な設定は,「4.2.2 ゲイン·フェーズ測定の設定」をご覧ください。ここでは, 飽和特性 測定時に注意する点のみを記載します。

(測定信号出力条件)

- ・周波数 :測定周波数を設定します。
- ・DC バイアス : 被測定回路に応じて設定します。
- (スイープ条件)
  - ・スイープ対象 : AC 振幅(Amplitude)のみです。

# 5.20.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

耒	5-37	釣和特性測定のグラフ種類
衣	5-57	即们付注別とのクノノ性規

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Amplitude-	AC 電圧[Vpk]	ゲイン[dB]	0	_	—	
Gain						
Amplitude $-\theta$	AC 電圧[Vpk]	位相[deg]	0	_	_	
Amplitude-	AC 電圧[Vpk]	最大ゲインとの	0	_	—	
⊿Gain		偏差[dB]				

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表 5-38 飽和特性測定のマーカ表示

表示パラメタ	単位	内容	備考
Amplitude	Vpk	AC 振幅	
Gain	dB	ゲイン	
θ	deg	位相	
⊿Gain	dB	最大ゲインとの偏差	

#### 5.20.4 測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了す ると, X 軸が AC 振幅の⊿ゲイン特性がグラフ表示されます。⊿ゲインとは, スイープ測定した 範囲での最大ゲインを 0dB に正規化したゲイン特性です。

△ゲインは、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より下記の変換で求めています。

測定データより検索した下記パラメタが表示されます。

・P1dB[Vpk] : 最大ゲインより 1dB ゲインが低下したときの, 被測定回路入力振幅

・GainP1dB[dB] : 最大ゲインより 1dB ゲインが低下したときの入出力ゲイン

測定結果のグラフにはマーカが表示されます。マーカはスイープパラメタ(AC 振幅)に沿って動きます。

#### 5.21 フィルタ回路特性測定

ローパスフィルタ回路など,各種フィルタ回路の入出力伝達特性の周波数応答を測定し,利得, 位相, 群遅延の表示を行ないます。測定データより遮断周波数や帯域内リプルなどを検索して表 示します。また,伝達関数を生成(周波数領域伝達特性からのシステム同定)し,テキストファイル に保存できます。設計した伝達関数との比較確認が行なえます。

#### 5.21.1 被測定回路との接続



図 5-35 フィルタ回路の接続例

被測定フィルタ回路との接続例を「図 5-35 フィルタ回路の接続例」に示します。接続の一例 であり,用途に応じて多彩な測定接続が可能です。「4.2.1 被測定回路との接続」もご覧ください。 被測定回路の伝達特性を測定する前に,測定系誤差補正(イコライズ)を行なってください。 「4.2.3 イコライズ」,参照。

## 5.21.2 設定

基本的な設定は,「4.2.2 ゲイン·フェーズ測定の設定」をご覧ください。ここでは,利得・位相 特性測定時に注意する点のみを記載します。

(スイープ条件)

・スイープ対象 :スイープ対象は周波数(Frequency)だけです。

(自動高密度スイープ) : 急峻な特性のフィルタの測定では効果があります。「4.3.3 自動高密度 スイープ」、参照。

# 5.21.3 グラフとマーカの表示

下表のグラフが表示されます。

衣 3-39 ノイルグ凹崎村汁別よりクノノ悍	表	5-39	-39 フィルタ回路特性測定のグラ	フ種類
------------------------	---	------	-------------------	-----

グラフ種類	X 軸	Y 軸	測定	解析	シミュレーション	備考
Frequency-	周波数[Hz]	ゲイン[dB]	0	0	0	
Gain						
$Frequency - \theta$	周波数[Hz]	位相[deg]	0	0	0	
Frequency-	周波数[Hz]	群遅延[s]	0	0	0	
GD						

グラフには下表のマーカが表示されます。マーカはスイープ対象に沿って動きます。

表 5-40 フィルタ回路特性測定のマーカ表示

表示パラメタ	単位	内容	備考
Frequency	Hz	周波数	
Gain	dB	利得	
Gain(Sim)	dB	〃 (シミュレーションデータ)	
θ	deg	位相	
θ(Sim)	deg	〃 (シミュレーションデータ)	
GD	s	群遅延	
GD(Sim)	s	〃 (シミュレーションデータ)	

# 5.21.4 フィルタ回路特性測定

測定信号出力を ON にして, 測定 ボタンをクリックすると測定を開始します。測定が終了すると,利得・位相特性がグラフ表示されます。

各パラメタは、測定で得た複素ゲイン(R=A+jB)より下記の変換で求めています。

Gain[dB]=20Log<sub>10</sub>
$$\sqrt{A^2 + B^2}$$
,  $\theta$ [deg] = tan<sup>-1</sup> $\frac{B}{A}$ , GD[s] =  $\frac{\partial \theta_{\text{[rad]}}}{\partial \omega_{\text{[rad/s]}}}$ 

測定結果のグラフにはマーカが表示されます。マーカはスイープ対象(周波数)に沿って動きます。

フィルタタイプによる検索結果も表示されます。

	フィルタタイプ設定			定
表示される項目	LPF	HPF	BPF	BEF
低域遮断周波数[Hz]	×	$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\bigcirc$
高域遮断周波数[Hz]	$\bigcirc$	×	$\bigcirc$	$\bigcirc$
通過域利得[dB]	$\bigcirc$	0	$\bigcirc$	0
最大減衰量[dB]	0	0	$\bigcirc$	$\times$
通過域リプル[dB]	$\bigcirc$	0	$\bigcirc$	$\times$
BEF 減衰量[dB]	×	$\times$	$\times$	0
帯域幅[Hz]	$\times$	$\times$	0	$\times$

表 5-41 フィルタタイプによる検索表示項目

低域遮断周波数と高域遮断周波数は、検索方法が2通りあり、 "FC mode"の設定により、下 記のように異なる周波数を検索、表示します。

FC mode=-3dB : 通過域利得から 3dB 低下した周波数 =Gripple:帯域内リプルを超える減衰の周波数







これらの検索はスイープデータの先頭から始めて、最初に検索条件に合致した場所を表示しま すが、ノイズなどの理由で本来の場所と異なる検索結果が表示されている場合もあります。その ときは、各表示項目の横にある再検索ボタン <</td>(前の)検索条件に合致した場所を再度検索・表示させます。

・位相表示 位相の表示範囲を,下記4通りから選択します。

-180< $\theta \leq +180 \text{deg}$ :位相を,-180~+180 degの範囲で表示します。 -360< $\theta \leq 0 \text{deg}$ :位相を,-360~0 degの範囲で表示します。 0< $\theta \leq +360 \text{deg}$ :位相を,0~+360 degの範囲で表示します。

UNWRAP : 位相連続で表示します。

- ・位相シフト 位相表示が UNWRAP のときに有効です。
  - < :現在の位相から, 360deg を引きます。</p>
  - >> :現在の位相に, 360deg を加えます。
- ・アパーチャ 群遅延を計算するときの位相特性の(周波数軸上の)移動平均量で,測定点数単 位で設定します。

アパーチャ設定が大きいほど群遅延表示が滑らかになりますが,(周波数軸での)急激な変化が消失します。

#### 5.21.5 伝達関数生成

測定した(あるいはファイルから読み込んだ)利得・位相特性の伝達関数を生成するには、モデル 生成の条件を設定します。

・生成アルゴリズム選択

- Type
   :A あるいは B より選択。A は精度に劣るが発散し難い傾向(ノイズに強い),

   B は逆に高精度だが発散しやすい傾向(ノイズに弱い)があります。
- ・モデル生成条件周波数
  - 最小値,最大値:周波数が低い領域と高い領域でノイズが増えるようなデータの場合,この ノイズの多いデータを計算に使用しないよう指定する機能です。通常はス イープ測定範囲に合わせておきます。

次数 :計算に使用する次数です。実際の次数より大きめの値を設定したほうが、 生成されるモデルの精度がいい傾向があります。

・解析 ボタン : クリックすると、上記で設定した条件で伝達関数生成演算を行ない、求め た伝達関数係数をファイルに保存します。詳細は、「6.3 伝達関数ファイル フォーマット」をご覧ください。

#### 5.21.6 シミュレーション

伝達関数生成を行なったら,伝達関数シミュレーションで実際に測定したデータとの一致度合いを確認できます。

(シミュレーション条件)

- ・最小値,最大値 : シミュレーションを行なう周波数範囲です。データを測定したときの周 波数範囲が入っていますが,任意に変更可能です。
- ・標本点数 : シミュレーションを行なう周波数点数です。
- ・標本間隔 : シミュレーションを行なう周波数の間隔です。Lin(等間隔), Log(等比間 隔)より選択します。
- ・伝達関数選択:日付が表示されていれば,直前に生成を行なった回路モデルでシミュレーションします。伝達関数ファイルを設定するには伝達関数の入力箇所で 測定結果データ一覧の伝達関数を選択して下さい。
- ・シミュレーション
   ボタン: クリックすると,設定したシミュレーション条件でループー巡特
   性を計算し、グラフに表示されます。

(位相表示, 群遅延)

- ・位相表示 位相の表示範囲を、下記 4 通りから選択します。測定データ、シミュレーション データの両方に作用します。
  - -180< θ ≦+180deg: 位相を, -180~+180degの範囲で表示します。
  - -360< *θ* ≦0deg : 位相を, -360~0deg の範囲で表示します。
  - **0**< *θ* ≦+360deg : 位相を, 0~+360deg の範囲で表示します。
  - UNWRAP : 位相連続で表示します。
- ・位相シフト 位相表示が UNWRAP のときに有効です。シミュレーションデータだけに作用します。
  - << :現在の位相から, 360deg を引きます。</p>
  - >> :現在の位相に, 360deg を加えます。
- ・アパーチャ 群遅延を計算するときの位相特性の(周波数軸上の)移動平均量で,測定点数 単位で設定します。測定データ,シミュレーションデータの両方に作用します。

測定データとシミュレーションデータの違いが大きいときは、次数などのパラメタを変更しま す。回路モデル生成を行なってシミュレーション ボタンをクリックすると、再計算してグラフを 更新します。

シミュレーション実行後は、マーカが測定結果に加えてシミュレーションデータに対しても有 効になります。マーカ表示が測定データの他、シミュレーションデータ対しても行なわれます。 なお、マーカは、シミュレーションを行なった周波数に対して表示されます。測定データとシミュ レーションデータの周波数ポイントが一致していない場合は、前後の周波数データから補間して 表示します。

また、マーカのほか、データ検索結果が表示されます。測定したデータではなく、シミュレーションデータを検索して表示しています。表示項目や設定等は、「5.21.4 フィルタ回路特性測定」 をご覧ください。

# 6.ファイルについて

6.1	概要6-2
6.2	測定レシピ及び測定結果データファイルフォーマット 6-3
6.3	伝達関数ファイルフォーマット6-47
6.4	帳票ファイルフォーマット6-49
6.5	画面キャプチャフォーマット6-56
6.6	アナログ信号入力データフォーマット

#### 6.1 概要

ZGA5920は、測定データを内部ストレージに保存して、後日測定データとして読み込んで解析 などを行うことができます。また、外部記憶(USBメモリ)にも保存することができるので、パー ソナルコンピュータ(表計算ソフトウェアなど)で読み込んで利用することができます。ZGA5920 は以下の種類のファイルをエクスポートできます。

- ●測定レシピ XML 形式 測定条件など
  - XML 形式 測定結果データ,測定条件など

(グラフ出力も含む)

データロガーデータ

- ●伝達関数ファイル TXT 形式 伝達関数係数など
  - ●帳票(レポート)ファイル PDF 形式

●測定データファイル

- レポート出力ファイル(印刷用) ●画面キャプチャファイル BMP 形式 測定画面の画面キャプチャ
- ●アナログ信号入力ファイル WDB 形式
- この章では、各ファイルのフォーマットについて説明します。

# 6.2 測定レシピ及び測定結果データファイルフォーマット

内容:

各測定アプリケーションの測定条件、補正データ、自動繰返測定の設定

形式:XML

以下, XML のタグ構成を示します。

●共通部分タグ

タグ名		内容	タイプ	備考
Header		ヘッダ	-	
١	lersion	ファイルのバージョン情報	文字列	X. X. X. X
A	Application	測定アプリケーション名	文字列	各測定アプリケーションの名称
1	уре	ファイルタイプ	文字列	Recipe/Measure/Analysis/Simulation
Ν	lame	ファイルの名前	文字列	任意の文字列
1	ime	測定等の日時	文字列	YYYY-MM-DDThh:mm:ss
Com	non	測定アプリケーション共通パラメタ	-	
(	ControlIOParameter	コントロール I/0 設定	-	
	Input	コントロール 1/0 入力信号受付可否	文字列	有効/無効
	ElapsedTime	測定開始後経過時間[s]	整数	
A	AnalogParameter	アナログ入力信号設定	-	
	Logging	データロギング有効/無効	文字列	チェックボックス
	SamplingRate	サンプリングレート	整数	
	Start	記録開始(測定開始時/出力 ON 時)	文字列	測定開始時/出力 ON 時
	DelayTime	遅延時間[s]	整数	
	Stop	記録終了(測定完了時/測定中断時 /出力 0FF 時/記録時間)	文字列	測定完了時/測定中断時/出力 0FF 時/記録時 間
	LoggingTime	記録時間[s]	整数	
5	Sequence1Parameter	自動測定1条件	-	
	Start	開始設定	-	
	OutputON	測定信号出力 ON 設定 有無	文字列	有効/無効
	Frequency	測定開始時の周波数	実数	
	Amplitude	AC 振幅	実数	
	DcBias	DCバイアス	実数	
	Repeat	繰返設定	-	
	Cylce		整数	
	Frequency	周波数	実数	
	Amplitude	AC 振幅	実数	
	DcBias	DCバイアス	実数	
	Graph	グラフ重ね描き 有無	文字列	
	Stop	終了設定	-	
	OutputOFF		文字列	
	Frequency	周波数	実数	
	Amplitude	AC 振幅	実数	
	DcBias	DC バイアス	実数	

タグ名		内容	タイプ	備考
Sequence2Parameter			-	
S	tart	開始設定	-	
	OutputON	測定信号出力 ON する 有効/無効	文字列	有効/無効
	Frequency	周波数	実数	
	Amplitude	AC 振幅	実数	
	DcBias	DC バイアス	実数	
Re	epeat	繰返設定	-	
	Cylce	繰返回数	整数	
	Frequency	周波数	実数	
	Amplitude	AC 振幅	実数	
	DcBias	DC バイアス	実数	
	Graph	グラフ重ね描き 有無	文字列	有効/無効
St	top	終了設定	-	
	OutputOFF	測定信号出力 OFF する 有効/無効	文字列	有効/無効
	Frequency	周波数	実数	
	Amplitude	AC 振幅	実数	
	DcBias	DC バイアス	実数	
Corr	ectParameter	補正条件	-	
0	pen	オープン補正 有効/無効	文字列	有効/無効
SI	hort	ショート補正 有効/無効	文字列	有効/無効
E	qualize	イコライズ 有効/無効	文字列	有効/無効
0pen	Parameter	オープン補正測定設定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
ShortParameter		ショート補正測定設定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
Equa	lizeParameter	イコライズ測定設定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
0pen	Data	オープン補正データ	-	
Da	ata	1点のデータ	-	Data は最大 20000 点
	Frequency	周波数	実数	
	A	複素インピーダンスの実部	実数	
	В	複素インピーダンスの虚部	実数	
Shor	tData	ショート補正データ	-	
Da	ata	1点のデータ	-	Data は最大 20000 点
	Frequency	周波数	実数	
	A	複素インピーダンスの実部	実数	
	В	複素インピーダンスの虚部	実数	
Equa	lizeData	イコライズデータ	-	
Da	ata	1点のデータ	-	Data は最大 20000 点
	Frequency	周波数	実数	
	A	複素ゲインの実部	実数	
	В	複素ゲインの虚部	実数	
Grap	hSetting	グラフ設定	-	
G	raphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~6
	Data	設定データ	-	
	AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
	Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
	XAxis	X 軸の設定	-	
	Max		実数	
	Min	最小值	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

タグ名	内容	タイプ	備考
YAxis	Y 軸の設定	-	
Max	最大値	実数	
Min	最小値	実数	
Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
NumericSetting	数值入力設定	-	
Measure	測定の数値入力設定	-	
ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~14
Data	設定データ	-	
UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
MeasureAd	詳細設定の数値入力設定	-	
ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~16
Data	設定データ	-	
UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
Open	オープン補正の数値入力設定	-	
ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~14
Data	設定データ	-	
UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
OpenAd	オープン補正詳細設定の数値入力設定	-	
ParameterN	n 番目の数値入力	-	n (‡1~16
Data	設定データ	-	
UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
Short	ショート補正の数値入力設定	-	
ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~14
Data	設定データ	-	
UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
ShortAd	ショート補正詳細設定の数値入力設定	-	
ParameterN	n 番目の数値入力	-	n († 1~16
Data	設定データ	-	
UnitIndex	表示田補助単位の要素番号	整数	
Fqualize	イコライズの数値入力設定	-	
ParameterN	n 番目の数値入力	-	n († 1~14
Data	設定データ	-	
UnitIndex	表示田補助単位の要素番号	整数	
FqualizeAd	イコライズ詳細設定の数値入力設定	-	
ParameterN	n番目の数値入力	-	n († 1~16
Data	設定データ	-	
UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
ControlIO	コントロール 1/0 設定パレット	-	
ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1
Data	設定データ	-	
UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
Analog	アナログ設定パレット	-	
ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~3
Data	設定データ	-	
UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
Sequence	自動実行設定パレット	-	
ParameterN	n 番目の数値入力	-	n (t 1~10
Data	設定データ	-	
InitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
Application	割定アプリケーション個別	- -	各測定アプリケーションのタグを
			参照して下さい。

●測定条件タグ

タグ名		内容	タイプ	備考
Measure1Parameter		測定条件1	-	
	SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency/Amplitude/DCBias/ZeroSpan
	Fstart	開始周波数	実数	
ĺ	Fstop	終了周波数	実数	
	Astart	開始 AC 振幅	実数	
	Astop	終了 AC 振幅	実数	
	Dstart	開始 DC バイアス	実数	
	Dstop	終了 DC バイアス	実数	
	Zstop	ゼロスパン測定時間	実数	
	Point	測定点数	整数	
ĺ	Interval	測定間隔	文字列	Lin/Log
	SlowItem	自動高密度スイープ監視対象	文字列	$LogR/R/\theta/A/B/OFF$
	SlowCh	監視測定信号入力	文字列	CH1/CH2
ĺ	SlowVarLogR	変化範囲(LogR)	実数	
ĺ	SlowVarR	変化範囲(R)	実数	
	SlowVarTheta	変化範囲( $\theta$ )	実数	
ĺ	SlowVarA	変化範囲(A)	実数	
ĺ	SlowVarB	変化範囲(B)	実数	
ĺ	IntegParam	積分指定方法	文字列	Cycle/Time
ĺ	IntegCycle	積分周期	整数	
-	IntegTime	積分時間	実数	
	DelayParam	遅延指定方法	文字列	Cycle/Time
ĺ	DelayCycle	遅延周期	整数	
ĺ	DelayTime	遅延時間	実数	
ĺ	Ch1Factor	CH1 係数	実数	
	Ch2Factor	CH2 係数	実数	
Í	Invert	位相反転	文字列	OFF/ON
ĺ	ExtAmpGain	外部アンプ利得	実数	
	Freq	周波数	実数	
ĺ	Ampl	AC 振幅	実数	
ĺ	Dc	DCバイアス	実数	
	AnytimeOn	測定後出力	文字列	OFF/ON
ĺ	CompressionMode	監視測定信号入力	文字列	OFF/CH1/CH2
-	CompressionAmplitude	目標レベル	実数	
	CompressionLimit	最大出力電圧	実数	
	CompressionError	測定値許容差	整数	
	CompressionRetry	最大繰返回数	整数	
	CompressionCorrection	補正電圧係数	整数	
	Ch10ver	測定信号入力1	整数	
	Ch2Over	測定信号入力 2	整数	
	OverMode	検出時動作	文字列	None/Stop sweep/Output OFF

タグ名	内容	タイプ	備考
Measure2Parameter	測定条件 2	-	
SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency/Amplitude/DCBias/ZeroSpan
Fstart	開始周波数	実数	
Fstop	終了周波数	実数	
Astart	開始 AC 振幅	実数	
Astop	終了 AC 振幅	実数	
Dstart	開始 DC バイアス	実数	
Dstop	終了 DC バイアス	実数	
Zstop	ゼロスパン測定時間	実数	
Point	測定点数	整数	
Interval	測定間隔	文字列	Lin/Log
SlowItem	自動高密度スイープ監視対象	文字列	$LogR/R/\theta/A/B/0FF$
SlowCh	監視測定信号入力	文字列	CH1/CH2
SlowVarLogR	変化範囲(LogR)	実数	
SlowVarR	変化範囲(R)	実数	
SlowVarTheta	変化範囲(θ)	実数	
SlowVarA	変化範囲(A)	実数	
SlowVarB	変化範囲(B)	実数	
IntegParam	積分指定方法	文字列	Cycle/Time
IntegCycle	積分周期	整数	
IntegTime	積分時間	実数	
DelayParam	遅延指定方法	文字列	Cycle/Time
DelayCycle	遅延周期	整数	
DelayTime	遅延時間	実数	
Ch1Factor	CH1 係数	実数	
Ch2Factor	CH2 係数	実数	
Invert	位相反転	文字列	OFF/ON
ExtAmpGain	外部アンプ利得	実数	
Freq	周波数	実数	
Ampl	AC 振幅	実数	
Dc	DC バイアス	実数	
AnytimeOn	測定後出力	文字列	OFF/ON
CompressionMode	監視測定信号入力	文字列	OFF/CH1/CH2
CompressionAmplitude	目標レベル	実数	
CompressionLimit	最大出力電圧	実数	
CompressionError	測定値許容差	整数	
CompressionRetry	最大繰返回数	整数	
CompressionCorrection	補正電圧係数	整数	
Ch10ver	測定信号入力1	整数	
Ch20ver	測定信号入力2	整数	
OverMode	検出時動作	文字列	None/Stop sweep/Output OFF
●圧電素子測定タグ

タグ名		内容	タイプ	備考
Application			-	
Me	asure1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ
AnalysisDaysmatay				Measure1Parameter の内容
AnalysisParameter		解析条件	-	
Ιſ	CdMode	Cd Mode	文字列	HighFrequency/Gmax/Bmax_min
	AL	AL 值	実数	
Si	mulationParameter	シミュレーション条件	-	
Ιſ	Cd	制動容量	実数	
	C1	圧電的機械振動の等価静電容量	実数	
	L1	圧電的機械振動の等価インダクタンス	実数	
[	R1	機械的振動損失の等価抵抗	実数	
	Fmin	シミュレーションの周波数範囲の最小値	実数	
	Fmax	シミュレーションの周波数範囲の最大値	実数	
	Point	標本点数	整数	
	Interval	標本間隔	文字列	Lin/Log
Me	asure1Data	測定データ	-	
Ιſ	SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency/ZeroSpan
	Data	測定データ	-	Data は最大 20000 点
	Frequency	発振器周波数	実数	
	Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
	DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
	A	複素インピーダンスの実部	実数	
	В	複素インピーダンスの虚部	実数	
	Z	インピーダンスの絶対値	実数	
	Y	アドミタンスの絶対値	実数	
	Pz	インピーダンスの位相	実数	
	Py	アドミタンスの位相	実数	
	Gc	コンダクタンス	実数	
	Bc	サセプタンス	実数	
An	alvsisData	解析データ	-	
l r	fs	機械的直列共振周波数	実数	
	fp	機械的並列共振周波数	実数	
	fr	共振周波数	実数	
	fa	反共振周波数	実数	
	fm	アドミタンス最大点	実数	
	fn	アドミタンス最小点	実数	
	f1	サセプタンス最大点	実数	
	f2	サセプタンス最小点	実数	
	Cd		実数	
	C1	日本のの学生を発生していた。	実数	
	L1	圧電的機械振動の等価インダクタンス	実数	
	R1	機械的振動損失の等価抵抗	実数	
	Qm	機械的品質係数	実数	
	Ls	直列マッチングインダクタンス	実数	
	Lp	<u> </u>	実数	
	Ns	直列マッチングインダクタンス導出時コイル券数	整数	
	Np	並列マッチングインダクタンス導出時コイル巻数	整数	

タグ名			内容	タイプ	備考	
S	imu	lation	nData	シミュレーションデータ	-	
	S	wePara	am	スイープ対象	文字列	Frequency
	D	ata		シミュレーションデータ	-	Data は最大 20000 点
		Freq	uency	発振器周波数	実数	
		Ampl	itude		実数	
		DcBi	as	発振器 DC バイアス	実数	
		Time	1	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
		A		複素インピーダンスの実部	実数	·····
		B		複素インピーダンスの虚部	実数	
		7		インピーダンスの絶対値	宝数	
		Y		アドミタンスの絶対値	宝数	
		P7		インピーダンスの位相	宝粉	
		Pv		アドミタンスの位相	字数	
		Go		ノドミノンへの世俗	<u>天奴</u> 宝粉	
		uc Ro		コンテリテンへ サレプタンフ	大奴	
		DC bCatt		リセノダンス	夫奴	
6	rap	nsell	Ing	クフノ設定	-	
	G	raprin		n 备日のクラフ設定	-	n 12 1~3
		Data		設定ナータ	-	
		A	utoScale	オートスケール	又子列	有効/無効
			itle	クラフタイトル	文字列	任意の文字列
		X	Axis	X 軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		Y	Axis	Y軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	Α	GraphN	l	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~5
		Data		設定データ	-	
		A	utoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		T	itle	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		X	Axis	 X軸の設定	-	
			Max		実数	
			Min	最小值	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	(千意の文字列)
		Y.	Axis	Y 軸の設定	-	
		'	Max	- 〒~~~~	宝数	
			Min		宝粉	
			Seele		大奴	lin/log/-lin/-log
				ネケール	大宁列	LIII/Log/LIII/Log 任音の立字列
N	lumo	rioSat	tting	キャッシュ	又子列	任息の文子列
N				奴    八 月 辺 上   奴    八 月 辺 上   切 上 の 地 広 1 十 辺 中	-	
	A	na i ys i	S	) 附 们 の 叙 値 人 刀 設 正 	-	14.1
		Para	meterN	n 金日の剱順人刀	-	n la l
			ata		— 志在 半/	
	L		UnitIndex	る 示 用 補 切 単 位 の 要 素 、 、 、 、 、 、 、 、 、 、 、 、 、 、 、 、 、 、	整致	
	S	ımulat	lon	シミュレーションの数値入力設定	-	
		Para	meterN	n 番目の数値入力	-	n は1~7
		Da	ata	設定データ	-	
			UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

●誘電体測定タグ

タグ名	内容	タイプ	備考
Application	│ 測定アプリケーション固有情報	-	
Measure1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
AnalysisParameter	解析条件	-	
S	電極面積	実数	
t	電極間距離	実数	
Measure1Data	測定データ	-	
SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency/ZeroSpan/DCBias
Data	測定データ	-	Data は最大 20000 点
Frequency		実数	
Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
Α	複素インピーダンスの実部	実数	
В	複素インピーダンスの虚部	実数	
Z	インピーダンスの絶対値	実数	
Pz	インピーダンスの位相	実数	
Ср	並列容量	実数	
Rp	並列抵抗	実数	
Es	比誘電率	実数	
TD	損失率	実数	
EsR	複素比誘電率の実部	実数	
EsI	複素比誘電率の虚部	実数	
AnalysisData	解析データ	-	
SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency/ZeroSpan/DCBias
Data	誘電率導出データ	-	Data は最大 20000 点
Frequency	発振器周波数	実数	
Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
A	複素インピーダンスの実部	実数	
В	複素インピーダンスの虚部	実数	
Z	インピーダンスの絶対値	実数	
Pz	インピーダンスの位相	実数	
Ср	並列容量	実数	
Rp	並列抵抗	実数	
Es	比誘電率	実数	
TD	損失率	実数	
EsR	複素比誘電率の実部	実数	
EsI	複素比誘電率の虚部	実数	
GraphSetting	グラフ設定	-	
GraphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~8
Data	設定データ	-	
AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
XAxis	X 軸の設定	-	
Max	最大值	実数	
Min	最小值	実数	
Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

タク	タグ名			内容	タイプ	備考
			YAxis	· Y 軸の設定	-	
			Max	最大值	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	A	Grap	bhN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~8
		Da	ita	設定データ	-	
			AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
			Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
			XAxis	X 軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
			YAxis	Y 軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	Nume	ric	Setting	数值入力設定	-	
	١A	naly	/sis	解析の数値入力設定	-	
		Pa	rameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~2
		[	Data	設定データ	-	
			UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

●磁性体測定タグ

タグ名	内容	タイプ	備考
Application	測定アプリケーション固有情報	-	
Measure1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
AnalysisParameter	解析条件	-	
S	コア実効断面積	実数	
	コア実効磁路長	実数	
N	コイル巻数	整数	
d	巻線径	実数	
len	巻線1周の長さ	実数	
rho	巻線抵抗率	実数	
Measure1Data	測定データ	-	
SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency/ZeroSpan/DCBias
Data	測定データ	-	Data は最大 20000 点
Frequency	発振器周波数	実数	
Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
Time	時刻		YYYY/MM/DD_bh:mm:ss
A	複素インピーダンスの実部	宝数	
B	複素インピーダンスの虚部	宝数	
7	マンピーダンスの絶対値	宝数	
P <sub>7</sub>	インピーダンスの位相	字数	
	インビー ノンハの世俗	安数	
LS Po	直列インテクテンス	大奴	
	山外払加	天奴	
US	比辺幽平	夫奴	
IU UpD	損大半	夫奴	
USK	複素比透磁率の美部	美釵	
	後素比透磁率の虚部 初にゴーム	美釵	
AnalysisData	解析ナータ	-	
SweParam	スイーフ対象	又子列	Frequency/ZeroSpan/DCBTas
Data	透磁準導出ナータ	- -	Data は最大 20000 点
Frequency	発振器周波数	実数	
Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
DcBias	発振器 DC パイアス	実数	
Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
A	複素インピーダンスの実部	実数	
В	複素インピーダンスの虚部	実数	
Z	インピーダンスの絶対値	実数	
Pz	インピーダンスの位相	実数	
Ls	直列インダクタンス	実数	
Rs	直列抵抗	実数	
Us	比透磁率	実数	
TD	損失率	実数	
UsR	複素比透磁率の実部	実数	
UsI	複素比透磁率の虚部	実数	
GraphSetting	グラフ設定	-	
GraphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~8
Data	設定データ	-	
AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
XAxis	X軸の設定	-	
Max	最大値	実数	
Min	最小值	実数	
Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

タく	タグ名			内容	タイプ	備考
			YAxis	Y軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	A	Graph	N	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~8
		Dat	a	設定データ	-	
			AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
			Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
			XAxis	X 軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
			YAxis	Y軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	Nume	ericSe	etting	数值入力設定	-	
	Α	nalys	sis	解析の数値入力設定	-	
		Par	ameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~6
			Data	設定データ	-	
			UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

## ●コイル測定タグ

タグ名	内容	タイプ	備考
Application		-	
Measure1Parameter	測定条件	_	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
AnalysisParameter	解析条件		
Circuit	等価回路タイプ	文字列	高コア損失コイル/コイル及び抵抗/ 高抵抗/コンデンサ/共振子
SimulationParameter	シミュレーション条件	-	
Circuit	等価回路タイプ	文字列	高コア損失コイル/コイル及び抵抗/ 高抵抗/コンデンサ/共振子
CO	等価静電容量 CO	実数	
C1	等価静電容量 C1	実数	
L1	等価インダクタンス L1	実数	
R1	等価抵抗 R1	実数	
Fmin	シミュレーションの周波数範囲の最小値	実数	
Fmax	シミュレーションの周波数範囲の最大値	実数	
Point	標本点数	整数	
Interval	標本間隔	文字列	Lin/Log
Measure1Data	測定データ	-	
SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency/ZeroSpan/DCBias/Amplitude
Data	測定データ	-	Data は最大 20000 点
Frequency	発振器周波数	実数	
Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
A	複素インピーダンスの実部	実数	
В	複素インピーダンスの虚部	実数	
Z	インピーダンスの絶対値	実数	
Pz	インピーダンスの位相	実数	
Ls	直列インダクタンス	実数	
Rs	直列抵抗	実数	
Ps	直列等価回路での位相	実数	
Q	品質係数	実数	
Lp	並列インダクタンス	実数	
Rp	並列抵抗	実数	
Рр	並列等価回路での位相	実数	
D	損失率	実数	
AnalysisData	解析結果	-	
CO	等価静電容量 CO	実数	
C1	等価静電容量 C1	実数	
L1	等価インダクタンス L1	実数	
R1	等価抵抗 R1	実数	
SimulationData	シミュレーションデータ	-	
SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency
Data	シミュレーションデータ	-	Data は最大 20000 点
Frequency	発振器周波数	実数	
Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
A	複素インピーダンスの実部	実数	
В	複素インピーダンスの虚部	実数	
Z	インピーダンスの絶対値	実数	
Pz	インピーダンスの位相	実数	

タク	ブ名	, 1		内容	タイプ	備考
		Ls	3	直列インダクタンス	実数	
		Rs	3	直列抵抗	実数	
		Ps	3	直列等価回路での位相	実数	
		Q		品質係数	実数	
		Lp	)	並列インダクタンス	実数	
		Rp	)	並列抵抗	実数	
		Ρp	)	並列等価回路での位相	実数	
		D		損失率	実数	
(	Gra	aphSe	tting	グラフ設定	-	
		Grapl	hN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~4
		Da	ata	設定データ	-	
			AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
			Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
			XAxis	X 軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
			YAxis	Y軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		AGra	phN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~10
		Da	ata	設定データ	-	
			AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
			Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
			XAxis	X 軸の設定	-	
			Max	最大值	実数	
			Min	最小值	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
			YAxis	Y軸の設定	-	
			Max	最大值	実数	
			Min	最小值	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
L			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	NumericSetting		Setting	数值入力設定	-	
		Simu	lation	シミュレーションの数値入力設定	-	
		Pa	arameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~7
			Data	設定データ	-	
			UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

## ●コンデンサ測定タグ

タグ名	内容	タイプ	備考
Application	 測定アプリケーション固有情報	-	
Measure1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
AnalysisParameter	解析条件		
Circuit	等価回路タイプ	文字列	高コア損失コイル/コイル及び抵抗/ 高抵抗/コンデンサ/共振子
SimulationParameter	シミュレーション条件	-	
Circuit	等価回路タイプ	文字列	高コア損失コイル/コイル及び抵抗/ 高抵抗/コンデンサ/共振子
CO		実数	
C1	等価静電容量 C1	実数	
L1		実数	
R1	等価抵抗 R1	実数	
Fmin	シミュレーションの周波数範囲の最小値	実数	
Fmax	シミュレーションの周波数範囲の最大値	実数	
Point	標本点数	整数	
Interval	標本間隔	文字列	Lin/Log
Measure1Data	測定データ	_	
SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency/ZeroSpan/DCBias/Amplitude
Data	測定データ	-	Data は最大 20000 点
Frequency	発振器周波数	実数	
Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
DcBias		実数	
Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD_hh:mm:ss
A	複素インピーダンスの実部	実数	, ,
В	複素インピーダンスの虚部	実数	
Z	インピーダンスの絶対値	実数	
Pz	インピーダンスの位相	実数	
Cs	直列静電容量	実数	
Rs	直列抵抗	実数	
Ps	直列等価回路での位相	実数	
Q	品質係数	実数	
Ср	並列静電容量	実数	
Rp	並列抵抗	実数	
Рр	並列等価回路での位相	実数	
D	損失率	実数	
AnalysisData	解析結果	-	
CO	等価静電容量 CO	実数	
C1	等価静電容量 C1	実数	
L1	等価インダクタンス L1	実数	
R1	等価抵抗 R1	実数	
SimulationData	シミュレーションデータ	-	
SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency
Data	シミュレーションデータ	-	Data は最大 20000 点
Frequency	発振器周波数	実数	
Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
Α	複素インピーダンスの実部	実数	
В	複素インピーダンスの虚部	実数	
Z	インピーダンスの絶対値	実数	
Pz	インピーダンスの位相	実数	

タク	バ名		内容	タイプ	備考
		Cs	直列静電容量	実数	
		Rs	直列抵抗	実数	
		Ps	直列等価回路での位相	実数	
		Q	品質係数	実数	
		Ср	並列静電容量	実数	
		Rp	並列抵抗	実数	
		Рр	並列等価回路での位相	実数	
		D	損失率	実数	
(	àrap	bhSetting	グラフ設定	-	
	Gi	raphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~4
		Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	A	GraphN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~10
		Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
Ν	NumericSetting		数値入力設定	-	
	Simulation		シミュレーションの数値入力設定	-	
	1	ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~7
		Data	設定データ	-	
		UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

●抵抗測定タグ

タグ名	内容	タイプ	備考
Application	測定アプリケーション固有情報	-	
Measure1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
AnalysisParameter	解析条件	-	
Circuit	等価回路タイプ	文字列	高コア損失コイル/コイル及び抵抗/ 高抵抗/コンデンサ/共振子
SimulationParameter	シミュレーション条件	-	
Circuit	等価回路タイプ	文字列	高コア損失コイル/コイル及び抵抗/ 高抵抗/コンデンサ/共振子
CO	等価静電容量 CO	実数	
C1	等価静電容量 C1	実数	
L1	等価インダクタンス L1	実数	
R1	等価抵抗 R1	実数	
Fmin	シミュレーションの周波数範囲の最小値	実数	
Fmax	シミュレーションの周波数範囲の最大値	実数	
Point	標本点数	整数	
Interval	標本間隔	文字列	Lin/Log
Measure1Data	測定データ	-	
SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency/ZeroSpan/DCBias/Amplitude
Data	測定データ	-	Data は最大 20000 点
Frequency	発振器周波数	実数	
Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
A	複素インピーダンスの実部	実数	
В	複素インピーダンスの虚部	実数	
Z	インピーダンスの絶対値	実数	
Pz	インピーダンスの位相	実数	
R	レジスタンス	実数	
Х	リアクタンス	実数	
AnalysisData		-	
CO	等価静電容量 CO	実数	
C1	等価静電容量 C1	実数	
L1	等価インダクタンス L1	実数	
R1	等価抵抗 R1	実数	
SimulationData	シミュレーションデータ	-	
SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency
Data	シミュレーションデータ	-	Data は最大 20000 点
Frequency	発振器周波数	実数	
Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
A	複素インピーダンスの実部	実数	
В	複素インピーダンスの虚部	実数	
Z	インピーダンスの絶対値	実数	
Pz	インピーダンスの位相	実数	
R	レジスタンス	実数	
X	リアクタンス	実数	

タグ名		内容	タイプ	備考
GraphSetting		グラフ設定	-	
Graph	N	n 番目のグラフ設定	-	n は1~4
Da	ta	設定データ	-	
	AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
	Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
	XAxis	X 軸の設定	-	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小値	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	YAxis	Y軸の設定	-	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小値	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
AGrap	hN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~4
Da	ta	設定データ	-	
	AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
	Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
	XAxis	X軸の設定	-	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小値	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	YAxis	Y軸の設定	-	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小値	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
Numerics	Setting	数值入力設定	-	
Simul	ation	シミュレーションの数値入力設定	-	
Pa	rameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~7
	Data	設定データ	-	
	UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

タク	「名	内容	タイプ	備考	
Application 測定ア		 ┃ 測定アプリケーション固有情報	-		
N	leasure1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容	
N	leasure1Data	測定データ	-		
	SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency/ZeroSpan	
	Data	測定データ	-	Data は最大 20000 点	
	Frequency	発振器周波数	実数		
	Amplitude	発振器 AC 振幅	実数		
	DcBias	発振器 DC バイアス	実数		
	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss	
	A	複素インピーダンスの実部	実数		
	В	複素インピーダンスの虚部	実数		
	Lleak	リーケージインダクタンス	実数		
	Z	インピーダンスの絶対値	実数		
	Pz	インピーダンスの位相	実数		
G	iraphSetting	グラフ設定	-		
	GraphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~3	
	Data	設定データ	-		
	AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効	
	Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列	
	XAxis	X 軸の設定	-		
	Max	最大値	実数		
	Min	最小值	実数		
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log	
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列	
	YAxis	Y軸の設定	-		
	Max	最大値	実数		
	Min	最小值	実数		
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log	
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列	
	AGraphN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~3	
	Data	設定データ	-		
	AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効	
	Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列	
	XAxis	X軸の設定	-		
	Max	最大値	実数		
	Min	最小值	実数		
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log	
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列	
	YAxis	Y軸の設定	-		
	Max	最大値	実数		
	Min	最小値	実数		
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log	
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列	

●トランスーリーケージインダクタンス測定タグ

タグ名			内容	タイプ	備考	
Application		tion	測定アプリケーション固有情報	-		
Measure1Parameter		ure1Parameter	同相接続特性測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容	
Ē	Mea	ası	ure2Parameter	逆相接続特性測定条件	-	測定条件タグ Measure2Parameter の内容
Ī	Mea	ası	ure1Data	同相接続特性測定データ	-	
		Sw	veParam	スイープ対象	文字列	Frequency
	Data		ita	同相接続特性測定データ	-	Data は最大 20000 点
		Γ	Frequency	発振器周波数	実数	
		Ī	Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
		Ī	DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
		Ī	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
		Ī	A	複素インピーダンスの実部	実数	
		Ī	В	複素インピーダンスの虚部	実数	
		Ī	La	同相接続特性のインダクタンス	実数	
		Ī	Z		実数	
		ŀ	Pz	インピーダンスの位相	実数	
F	Mea	ası	ure2Data	逆相接続特性測定データ	-	
	Γ	Sw	veParam	スイープ対象	文字列	Frequency
	F	Da	ita	逆相接続特性測定データ	-	Data は最大 20000 点
		Γ	Frequency	発振器周波数	実数	
		ŀ	Amplitude		実数	
		-	DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
		-	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
		-	A	複素インピーダンスの実部	実数	
		ŀ	В	複素インピーダンスの虚部	実数	
		ŀ	Lo	逆相接続特性のインダクタンス	実数	
		-	Z	インピーダンスの絶対値	実数	
		-	Pz	インピーダンスの位相	実数	
Ē	Ana	aly	ysisData	解析データ	-	
	Γ	SweParam		スイープ対象	文字列	Frequency
		Da	ita	相互インダクタンス計算データ	-	Data は最大 20000 点
		Γ	Frequency	発振器周波数	実数	
		Ī	Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
		Ī	DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
		Ī	Time		文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
		Ī	Μ	相互インダクタンス	実数	
Ē	Gra	apł	nSetting	グラフ設定	-	
	Γ	Gr	aphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~7
		ſ	Data	設定データ	-	
			AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
			Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
			XAxis	X 軸の設定	-	
			Max		実数	
			Min		実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
			YAxis	Y 軸の設定	-	
			Max		実数	
			Min		実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

<sup>●</sup>トランスー相互インダクタンス測定タグ

タグ名				内容	タイプ	備考
	AG	raphl	N	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~7
	Ιſ	Data	1	設定データ	-	
		Α	utoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Т	itle	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		Х	Axis	X軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		Y	Axis	Y軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

タグ名			内容	タイプ	備考	
Application		ation	測定アプリケーション固有情報	-		
Γ	Meas	sure1Parameter	2 次側短絡特性測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容	
-	Meas	sure2Parameter	2次側開放特性測定条件	-	測定条件タグ Measure2Parameter の内容	
	Meas	sure1Data	2次側短絡特性測定データ	-		
	SweParam Data		スイープ対象	文字列	Frequency	
			2次側短絡特性測定データ	-	Data は最大 20000 点	
		Frequency	発振器周波数	実数		
		Amplitude	発振器 AC 振幅	実数		
		DcBias	発振器 DC バイアス	実数		
		Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss	
		Α	複素インピーダンスの実部	実数		
		В	複素インピーダンスの虚部	実数		
		Ls	2次側短絡時のインダクタンス	実数		
		7	インピーダンスの絶対値	実数		
		P7	インピーダンスの位相	宝数		
-	Meas	sure2Data	2 次側関放特性測定データ	-		
		SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency	
		)ata	2 次側関放特性測定データ	-	Data は最大 20000 占	
		Frequency	圣垢哭周波数	宝数		
			· 光派部周波数 登振哭 ΔC 振幅			
		DoBias		字数		
		Timo	光振器してパリス	大奴	VVVV/MM/DD_bb:mm:ss	
			「「「」」「「」」「「」」「「」」「「」」「」」「「」」「」」「」」「「」」「」」」「」」「」」「」」」「」」」「」」」「」」」「」」「」」」	大于2月 宝粉		
		P	核系1ノレーダノへの美郎	天奴		
		D	検系1ノレーダノスの虚砂	夫奴		
		L0 7	Z 次側開放時の1 ノダクダノス	夫奴 中粉		
		2 D=	インピーダンスの絶対値	夫奴		
-	A 10.0	FZ		夫奴		
	Aria	IYSISDALA	解析 テーダ	_ 	Frequency	
				又子列	Prequency	
	1		お古体数計算ナーダ	-	Data は嵌入 20000 息	
		Frequency		美致		
		Ampiitude	充版奋 AU 振幅 変に BB DO ジノファ	美釵		
		DCBIAS	発振器しいハイアス	実奴	2000// <b>//// /DD</b>	
		lime	時刻	又字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss	
_		k	話合係数	実数		
	Gra	phSetting	クラフ設定	-		
		iraphN		-	n は1~/	
		Data	設定テータ	-		
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効	
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列	
		XAxis	X軸の設定	-		
		Max	最大值	実数		
		Min	最小值	実数		
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log	
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列	
		YAxis	Y 軸の設定	-		
		Max	最大値	実数		
		Min	最小値	実数		
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log	
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列	

●トランスー結合インダクタンス測定タグ

タグ名				内容	タイプ	備考
	A	Graph	۱N	 n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~7
		Dat	a	設定データ	-	
			AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
			Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
			XAxis	X軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		,	YAxis	Y軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

タグ名			内容	タイプ	備考
Application		tion	測定アプリケーション固有情報	-	
1	leasi	ure1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
1	Measure1Data		測定データ	-	
	SweParam		スイープ対象	文字列	Frequency/ZeroSpan
	Data		測定データ	-	Data は最大 20000 点
	Ī	Frequency	発振器周波数	実数	
		Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
		DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
		Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
		Α	複素ゲインの実部	実数	
		В	複素ゲインの虚部	実数	
		Ν	巻線比	実数	
		Gain	伝達ゲイン	実数	
		Р	位相	実数	
(	Grapł	nSetting	グラフ設定	-	
	Gr	aphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~3
	Ī	Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小值	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	AG	iraphN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n (t1~3
		Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小值	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

●トランスー巻線比測定タ	グ
--------------	---

●ダイオード測定タグ

タグ名		内容	タイプ	備考
Application		 】 測定アプリケーション固有情報	-	
Measu	ure1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
Simul	lationParameter	シミュレーション条件	-	
CO	)	同調回路の静電容量 CO	実数	
C1		同調回路の静電容量 C1	実数	
L		同調回路のインダクタンスし	実数	
Measu	ure1Data	測定データ	-	
Sw	veParam	スイープ対象	文字列	Frequency/ZeroSpan/DCBias
Da	ita	測定データ	-	Data は最大 20000 点
	Frequency	発振器周波数	実数	
	Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
	DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
	Α	複素インピーダンスの実部	実数	
	В	複素インピーダンスの実部	実数	
	Ср	並列容量	実数	
	Q	品質係数	実数	
	Z	インピーダンスの絶対値	実数	
	Pz	インピーダンスの位相	実数	
	Freq_res	同調周波数	実数	
Simul	lationData	シミュレーションデータ	-	
Sw	veParam	スイープ対象	文字列	ZeroSpan/DCBias
Da	ita	同調特性シミュレーションデータ	-	Data は最大 20000 点
	Frequency	発振器周波数	実数	
	Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
	DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
	Α	複素インピーダンスの実部	実数	
	В	複素インピーダンスの実部	実数	
	Ср	並列容量	実数	
	Q	品質係数	実数	
	Z	インピーダンスの絶対値	実数	
	Pz	インピーダンスの位相	実数	
	Freq_res	同調周波数	実数	
Graph	nSetting	グラフ設定	-	
Gr	aphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~5
	Data	設定データ	-	
	AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
	Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
	XAxis	X軸の設定	-	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小值	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	YAxis	Y軸の設定	-	
	Max	最大值	実数	
	Min	最小值	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

タ	グ名		内容	タイプ	備考
	AG	raphN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~5
		Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	Numer	icSetting	数値入力設定	-	
	Sir	mulation	シミュレーションの数値入力設定	-	
		ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~3
		Data	設定データ	-	
		UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

タグ名			内容	タイプ	備考
Application		ation	測定アプリケーション固有情報	-	
	Mea	sure1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
	Ana	lysisParameter	解析条件	-	
	ŀ	Algorithm	生成アルゴリズム	文字列	アルゴリズム A/アルゴリズム B
	(	)rder	次数	整数	
	F	Fmin	モデル生成条件周波数最小値	実数	
	F	max	モデル生成条件周波数最大値	実数	
	Sim	ulationParameter	シミュレーション条件	-	
	Ν	lame	伝達関数ファイル名	文字列	YYYYMMDDhhmmss
	Num		伝達関数多項式形式の分子の係数	実数	Num 実数配列の要素数は 6~21
	[	Den	伝達関数多項式形式の分母の係数	実数	Den 実数配列の要素数は 6~21
	F	- min	シミュレーションの周波数範囲の最小値	実数	
	F	max	シミュレーションの周波数範囲の最大値	実数	
	F	Point	標本点数	整数	
	]	Interval	標本間隔	文字列	Lin/Log
F	Mea	sure1Data	測定データ	-	
	5	SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency
	[	Data	測定データ	-	Data は最大 20000 点
		Frequency	▲ 発振器周波数	実数	
		Amplitude	登振器 AC 振幅	実数	
		DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
		Time	時刻		YYYY/MM/DD_bh:mm:ss
		A	パペ	宝数	
		B	ゲイン虚部	宝数	
		Gain		宝数	
		P	位相	字数	
-	Ana	lysisData	1211 一般近データ	_ 天奴	
		lum		宝粉	Num 実教配別の再書教は 6~21
		Vulli	伝達開数多項式形式の力子の係数	<u></u>	Null 夫奴能列の安条奴は 0~21
-	C im	ulationData		天奴	Dell 美奴能列の安糸奴は 0~21
	3111			- -	Frequency
	2			又子列	Prequency
			シミュレーションナーダ	-	Data は 取入 20000 点
		Frequency	完振奋向次数	夫奴	
		Ampiitude	・ 発振奋 AU 振幅 変振 BB DO ジィーコー	美剱	
		DCBIAS	発振器 DU ハイアス	実奴	1000//##/DD_11.
		lime	時刻	又字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
		A	ケイン美部	美致	
		R	ケイ ン虚尚	美数	
		Gain	ゲイン	実数	
_		Р		実数	
	Gra	phSetting	グラフ設定	-	
	(	GraphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~3
		Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小值	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列 

●サーボーループ特性測定タグ

タグ	タグ名		内容	タイプ	備考
		YAxis	Y軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	AGra	aphN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~4
	۵	Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
Ν	umeri	cSetting	数值入力設定	-	
	Ana	lysis	解析の数値入力設定	-	
	F	ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~3
		Data	設定データ	-	
		UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
	Simu	ulation	シミュレーションの数値入力設定	-	
	F	ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~3
		Data	設定データ	-	
		UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

タグ名			内容	タイプ	備考
Application		ation	測定アプリケーション固有情報	-	
	leas	ure1Parameter	ループー巡特性測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
	leas	ure2Parameter	帰還伝達関数測定条件	-	測定条件タグ Measure2Parameter の内容
	Anal	ysisParameter	解析条件	-	
	F	eedBackGain	帰還伝達関数タイプ	文字列	測定データ/定数
	С	onstant	帰還伝達関数定数値	実数	
	0	utputData	出力	文字列	閉ループ特性/開ループ特性
	A	lgorithm	生成アルゴリズム	文字列	アルゴリズム A/アルゴリズム B
	0	rder	次数	整数	
	F	min	モデル生成条件周波数最小値	実数	
	F	max	モデル生成条件周波数最大値	実数	
:	Simu	lationParameter	シミュレーション条件		
	Ν	ame	伝達関数ファイル名	文字列	YYYYMMDDhhmmss
	Ν	um	伝達関数多項式形式の分子の係数	実数	Num 実数配列の要素数は 6~21
	D	en	伝達関数多項式形式の分母の係数	実数	Den 実数配列の要素数は 6~21
	F	min	シミュレーションの周波数範囲の最小値	実数	
	F	max	シミュレーションの周波数範囲の最大値	実数	
	Ρ	oint	標本点数	整数	
	Ι	nterval	標本間隔	文字列	Lin/Log
I	leas	ure1Data	ループー巡特性測定データ	-	
	S	weParam	スイープ対象	文字列	Frequency
	D	ata	ループー巡特性測定データ	-	Data は最大 20000 点
		Frequency	発振器周波数	実数	
		Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
		DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
		Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
		Α	ゲイン実部	実数	
		В	ゲイン虚部	実数	
		Gain	ゲイン	実数	
		Р	位相	実数	
	leas	ure2Data	帰還伝達関数測定条件	-	
	S	weParam	スイープ対象	文字列	Frequency
	D	ata	帰還伝達関数測定条件	-	Data は最大 20000 点
		Frequency	発振器周波数	実数	
		Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
		DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
		Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
		A	ゲイン実部	実数	
		В	ゲイン虚部	実数	
		Gain	ゲイン	実数	
		Р	位相	実数	
1	Anal	ysisData	解析データ	-	
	Ν	um	伝達関数多項式形式の分子の係数	実数	Num 実数配列の要素数は 6~21
	D	en	伝達関数多項式形式の分母の係数	実数	Den 実数配列の要素数は 6~21
	k		伝達関数極零形式のゲイン係数	実数	
	Z	r	伝達関数極零形式の零点実部	実数	Zr 実数配列の要素数は 5~20
	Z	i	伝達関数極零形式の零点虚部	実数	Zi 実数配列の要素数は 5~20
	Ρ	r	伝達関数極零形式の極実部	実数	Pr 実数配列の要素数は 5~20
	Р	i	伝達関数極零形式の極虚部	実数	Pi 実数配列の要素数は 5~20
	S	a	伝達関数状態空間形式の行列Aの行	実数	Sa 実数配列の要素数は 25~400
	S	b	伝達関数状態空間形式の列ベクトルB	実数	Sb 実数配列の要素数は 5~20
	S	c	伝達関数状態空間形式の行ベクトルC	実数	Sc 実数配列の要素数は 5~20
	S	d	伝達関数状態空間形式のスカラD	実数	

●サーボー閉ループ特性測定タグ

タグ名			内容	タイプ	備考		
		Sw	vePara	m	スイープ対象	文字列	Frequency
		Da	ata		変換データ	-	Data は最大 20000 点
			Freq	uency	発振器周波数	実数	
		Ì	Ampl	itude	発振器 AC 振幅	実数	
		ľ	DcBi	as	発振器 DC バイアス	実数	
		ľ	Time		時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
			Α		ゲイン実部	実数	
			В		ゲイン虚部	実数	
			Gain		ゲイン	実数	
			Р		位相	実数	
	Si	mu	latior	Data	シミュレーション結果	-	
	Γ	Sw	vePara	m	スイープ対象	文字列	Frequency
	F	Da	ata		変換データのシミュレーション結果	-	Data は最大 20000 点
		[	Frea	uency	発振器周波数	実数	
			Ampl	i tude	発振器 AC 振幅		
				as	発振器 DC バイアス		
			Time	40	時刻		YYYY/MM/DD_bh:mm:ss
			Δ		ゲイン実部	宝数	
			R		ゲイン虚部	ス気	
			Gain		ゲイン。	<u></u>	
			P		位相		
-	Gr	ank	1 201+1	ng	ビー	天奴	
	Γ	Gr	anhN	Пg	、 天日のグラフ設定	_	$-111 \sim 12$
		ui [	Doto				
			Dala	utoSoo lo		一 立 立 辺	<b>左</b> 动 / <del>如</del> 动
						又于列	有効/無効
				llie		又子列	任息の文子列
			~~	AX IS		-	
				Max	取入॥ 目止は	夫奴	
				Min	取小胆	夫奴	
				Scale		义子列 	LIN/LOg/-LIN/-LOg
			V	litie		又子列	任息の文子列
			Υ <i>ι</i>	AXIS		-	
				Max	最大值	美致	
				Min	最小值	実数	,. , , .
				Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
				Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		AG	iraphN		n 番目のクラフ詳細設定	-	n lt 1~12
			Data		設定データ	-	
			Au	utoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
			Ti	itle	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
			XA	Axis	X 軸の設定	-	
				Max	最大值	実数	
				Min	最小値	実数	
				Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
				Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
			Y/	Axis	Y 軸の設定	-	
				Max	最大値	実数	
				Min	最小值	実数	
				Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
				Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

タグ名			内容	タイプ	備考
	Nume	ericSetting	数値入力設定	-	
	A	nalysis	解析の数値入力設定	-	
		ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~4
		Data	設定データ	-	
		UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
	S	imulation	シミュレーションの数値入力設定	-	
		ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~3
		Data	設定データ	-	
		UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

タグ名		内容	タイプ	備考
Application		測定アプリケーション固有情報	-	
Ν	Neasure1Parameter	閉ループ特性測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
N	leasure2Parameter	帰還伝達関数測定条件	-	測定条件タグ Measure2Parameter の内容
1	AnalysisParameter	解析条件	-	
	FeedBackGain	帰還伝達関数タイプ	文字列	測定データ/定数
	Constant	帰還伝達関数定数値	実数	
	OutputData	出力	文字列	開ループ特性/ループー巡特性
	Algorithm	生成アルゴリズム	文字列	アルゴリズム A/アルゴリズム B
	Order	次数	整数	
	Fmin	モデル生成条件周波数最小値	実数	
	Fmax	モデル生成条件周波数最大値	実数	
5	SimulationParameter	シミュレーション条件	-	
	Name	伝達関数ファイル名	文字列	YYYYMMDDhhmmss
	Num	伝達関数多項式形式の分子の係数	実数	Num 実数配列の要素数は 6~21
	Den	伝達関数多項式形式の分母の係数	実数	Den 実数配列の要素数は 6~21
	Fmin	シミュレーションの周波数範囲の最小値	実数	
	Fmax	シミュレーションの周波数範囲の最大値	実数	
	Point	標本点数	整数	
	Interval	標本間隔	文字列	Lin/Log
N	Neasure1Data	閉ループ特性測定データ	-	
	SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency
	Data	閉ループ特性測定データ	-	Data は最大 20000 点
	Frequency	発振器周波数	実数	
	Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
	DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
	Α	ゲイン実部	実数	
	В	ゲイン虚部	実数	
	Gain	ゲイン	実数	
	Р	位相	実数	
N	leasure2Data	帰還伝達関数測定条件	-	
	SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency
	Data	帰還伝達関数測定条件		Data は最大 20000 点
	Frequency	発振器周波数		
	Amplitude	発振器 AC 振幅		
	DcBias	発振器 DC バイアス		
	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
	A	ゲイン実部	実数	
	В	ゲイン虚部	実数	
	Gain	ゲイン	実数	
	Р	位相	実数	
1	AnalysisData	解析データ	-	
	Num	伝達関数多項式形式の分子の係数	実数	Num 実数配列の要素数は 6~21
	Den	伝達関数多項式形式の分母の係数	実数	Den 実数配列の要素数は 6~21
	k	伝達関数極零形式のゲイン係数	実数	
	Zr	伝達関数極零形式の零点実部	実数	Zr 実数配列の要素数は 5~20
	Zi	伝達関数極零形式の零点虚部	実数	Zi 実数配列の要素数は 5~20
	Pr	伝達関数極零形式の極実部	実数	Pr 実数配列の要素数は 5~20
	Pi	伝達関数極零形式の極虚部	実数	Pi 実数配列の要素数は 5~20
	Sa	伝達関数状態空間形式の行列Aの行	実数	Sa 実数配列の要素数は 25~400
	Sb	伝達関数状態空間形式の列ベクトル B	実数	Sb 実数配列の要素数は 5~20
	Sc	伝達関数状態空間形式の行ベクトルC	実数	Sc 実数配列の要素数は 5~20
	Sd	伝達関数状態空間形式のスカラD	実数	

●サーボ-	-開ル	ープ特	性測定	タグ
-------	-----	-----	-----	----

タグ名			内容	タイプ	備考	
		Sw	veParam	スイープ対象	文字列	Frequency
		Da	ata	変換データ	-	Data は最大 20000 点
		Γ	Frequency	発振器周波数	実数	
		Ī	Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
		Ī	DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
		Ī	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
			Α	ゲイン実部	実数	
			В	ゲイン虚部	実数	
		ľ	Gain	ゲイン	実数	
		ľ	Р		実数	
	Si	mu l	lationData	シミュレーション結果	-	
	Γ	Sw	veParam	スイープ対象	文字列	Frequency
	F	Da	ata	変換データのシミュレーション結果	-	Data は最大 20000 点
		ſ	Frequency	発振器周波数	実数	
		ŀ	Amplitude	全振器 AC 振幅	実数	
		ŀ	DcBias	登振器 DC バイアス	実数	
		ŀ	Time	時刻	 文字列	YYYY/MM/DD_bh;mm;ss
		ŀ	A	<u>「イン</u> 」	=	
		ŀ	B	ゲイン虚部	主教	
		ŀ	Gain	ゲイン	宝数	
		ŀ	P		主教	
-	Gr	ank	• Setting	グラフ設定	-	
	Г	Gr	anhN	・ 承日のグラフ設定		$n (t 1 \sim 12)$
		ſ	Data		_	11 16 1 12
			AutoScale		 文字列	
			Title			1920/示22
			VAvio	ノリンスイトル	大子列	任意の文子列
			Max		_ 	
			Min	- 取入胆 	夫奴	
			Mill See le		天奴 立空利	lin/log/lin/log
			Juli		文子列	LIII/LOg/-LIII/-LOg バキの文字刊
			VAvia	1 キャッシュ キャッシュ キャッシュ キャッシュ キャッシュ ション・ション ション・ション ション・ション ション・ション・ション・ション・ション・ション・ション・ション・ション・ション・	又子列	仕息の文子列
			Max		_ 	
			Max	□ 取入他 ■ ■ ↓ は	夫剱	
			Min	□ 取小胆 □ □ □ □	美剱	
			Scale	スケール	(文字列)	LIN/LOg/-LIN/-LOg
	L		litle	= キャントル	又字列	仕意の文字列
		AG	ar aphiv	┃ n 番日のクフノ計枻設正	-	n 12 1~12
			Data	設定ナータ	-	
			AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
			Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
			XAxis	X 軸の設定	-	
			Max	最大值	実数	
			Min	最小值	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
			YAxis	Y 軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

タグ名				内容	タイプ	備考
	Nume	ric	Setting	数値入力設定	-	
	Α	Analysis		解析の数値入力設定	-	
		ParameterN		n 番目の数値入力	-	n は1~4
			Data	設定データ	-	
			UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
	S	Simulation		シミュレーションの数値入力設定	-	
		Pa	arameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~3
			Data	設定データ	-	
			UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

タグ名		名	内容	タイプ	備考
Application		cation	測定アプリケーション固有情報	-	
	Measure1Parameter		測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
	An	alysisParameter	解析条件	-	
	Γ	Aparture	アパーチャ	整数	
	-	Algorithm	生成アルゴリズム	文字列	アルゴリズム A/アルゴリズム B
	Ē	Order	次数	整数	
	-	Fmin	モデル生成条件周波数最小値	実数	
	Ē	Fmax	モデル生成条件周波数最大値	実数	
	Si	mulationParameter	シミュレーション条件	-	
	Γ	Aparture	アパーチャ	整数	
	Ē	Name	伝達関数ファイル名	文字列	YYYYMMDDhhmmss
	-	Num	伝達関数多項式形式の分子の係数	実数	Num 実数配列の要素数は 6~21
	Ē	Den	伝達関数多項式形式の分母の係数	実数	Den 実数配列の要素数は 6~21
	Ē	Fmin	シミュレーションの周波数範囲の最小値	実数	
	-	Fmax	シミュレーションの周波数範囲の最大値	実数	
	-	Point	標本点数	整数	
	-	Interval	標本間隔	文字列	Lin/Log
	Me	asure1Data	測定データ	-	
	Г	SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency/ZeroSpan
	-	Data	測定データ	-	Data は最大 20000 点
		Frequency	登振器周波数 	実数	
		Amplitude	登振器 AC 振幅	実数	
		DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
		Time	時刻		YYYY/MM/DD_bh:mm:ss
		A	ゲイン実部	実数	
		B	ゲイン虚部	実数	
		Gain	ゲイン	宇教	
		P		宇教	
		Pu	位相連続(UNWRAP)	実数	
		GD	】 】 】 】 】 】 】 】 】 】	実数	
	An	alvsisData	解析データ	-	
	Γ	Num	伝達関数多項式形式の分子の係数	実数	Num 実数配列の要素数は 6~21
	-	Den	伝達関数多項式形式の分母の係数	実数	Den 実数配列の要素数は 6~21
	ŀ	k	伝達関数極零形式のゲイン係数	宇教	
	ŀ	7r	伝達関数極零形式の零占実部	宇教	 7r 実数配列の要素数は 5~20
	ŀ	7i	伝達関数極零形式の零占虚部	宝数	7 主教配列の要素数は 5~20
	ŀ	Pr	伝達関数極零形式の極実部	宝数	Pr 実数配列の要素数は 5~20
	-	Pi	伝達関数極零形式の極虚部	宇教	Pi 実数配列の要素数は 5~20
	-	Sa	伝達関数状能空間形式の行列人の行	宝数	Sa 実数配列の要素数は 25~400
	-	Sh	伝達関数状態空間形式の引列への引	宝数	Sh 実数配列の要素数は 5~20
	-	Sc	伝達関数状態空間形式のパペクトルの	宝数	50 実数記列の要素数は 5~20
	-	Sd	伝達関数状態空間形式のインテールの	宝数	
	Si	mulationData	公主 シュンデータ	-	
	Г	SwoParam	フィープ対象	☆空列	Frequency
	-		ハー ノバネ ションデータ	人丁列 -	Nata (t是大 20000 占
		Frequency	<u> </u>	宝数	
		Amplitude	<u> </u>	テム	
		DeRias	2005年700000mm 登振哭 DC バイアフ	<u>天政</u> 宝粉	
		Time	時刻	 ★ 空 제	YYYY/MM/DD_bh:mm:ss
		A	ゲイン宝部	全生の	
		B	ゲイン虚部	全数	
				大火	

●増幅回路-利得・位相特性測定タグ

タグ名			内容	タイプ	備考
		Gain	ゲイン	実数	
		Р	位相	実数	
		Pu	位相連続(UNWRAP)	実数	
		GD	群遅延	実数	
(	àrap	phSetting	グラフ設定	-	
	G	GraphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~3
		Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	Α	AGraphN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~3
		Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X 軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小值	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
1	lume	ericSetting	数値入力設定	-	
	A	Analysis	解析の数値入力設定	-	
		ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~4
		Data	設定データ	-	
		UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
	S	Simulation	シミュレーションの数値入力設定	-	
		ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~4
		Data	設定データ	-	
		UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

タグ名		内容	タイプ	備考
Application		測定アプリケーション固有情報	-	
Measu	ure1Parameter	差動利得測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
Measu	ure2Parameter	同相利得測定条件	-	測定条件タグ Measure2Parameter の内容
Analy	ysisParameter	CMMR 表示条件	-	
No	ormalModeGain	差動利得選択	文字列	測定データ/定数
Co	onstant	差動利得定数	実数	
Measu	ure1Data	差動利得測定データ	-	
Sw	veParam	スイープ対象	文字列	Frequency
Da	ata	差動利得測定データ	-	Data は最大 20000 点
	Frequency	発振器周波数	実数	
	Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
	DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
	Α	ゲイン実部	実数	
	В	ゲイン虚部	実数	
	GainNORM	差動利得	実数	
	Р	位相	実数	
Measu	ure2Data	同相利得測定データ	-	
Sw	veParam	スイープ対象	文字列	Frequency
Da	ata	同相利得測定データ	実数	Data は最大 20000 点
	Frequency	発振器周波数	実数	
	Amplitude		実数	
	DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
	Α	ゲイン実部	実数	
	В	ゲイン虚部	実数	
	GainCOM	同相利得	実数	
	Р	位相	実数	
Analy	ysisData	CMMR 表示データ	-	
Sw	veParam	スイープ対象	文字列	Frequency
Da	ata	CMMR 表示データ	-	Data は最大 20000 点
	Frequency	発振器周波数	実数	
	Amplitude		実数	
	DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
	CMRR	CMMR 值	実数	
Graph	nSetting	グラフ設定	-	
Gr	raphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~5
	Data	設定データ	-	
	AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
	Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
	XAxis	X 軸の設定	-	
	Max		実数	
	Min	最小值	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	YAxis	 Y 軸の設定	-	
	Max		実数	
	Min		実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

●増幅回路-CMRR 特性測定タグ

			1		•
タグ名			内容	タイプ	備考
	AG	raphN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~5
		Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	Numer	icSetting	数值入力設定	-	
	Ana	alysis	解析の数値入力設定	-	
	[	ParameterN	n 番目の数値入力	-	n は1
		Data	設定データ	-	
		UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

タグ名		内容	タイプ	備考
Applicat	tion	測定アプリケーション固有情報	-	
Measu	re1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
Measu	re1Data	測定データ	-	
Swe	eParam	スイープ対象	文字列	Frequency
Dat	ta	測定データ	-	Data は最大 20000 点
	Frequency	発振器周波数	実数	
	Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
	DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
	Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
	A	ゲイン実部	実数	
	В	ゲイン虚部	実数	
	PSRR	PSRR 值	実数	
	Р	位相	実数	
Graph	Setting	グラフ設定	-	
Gra	aphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~2
	Data	設定データ	-	
	AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
	Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
	XAxis	X軸の設定	-	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小値	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	YAxis	Y軸の設定	_	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小値	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
AGi	raphN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~2
	Data	設定データ	-	
	AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
	Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
	XAxis	X 軸の設定	-	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小值	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	YAxis	Y軸の設定	-	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小值	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

## ●増幅回路-PSRR 特性測定タグ

タグ名		内容	タイプ	備考
Application		測定アプリケーション固有情報	-	
Measur	e1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
Measur	e1Data	測定データ	-	
Swel	Param	スイープ対象	文字列	DCBias
Data	а	測定データ	-	Data は最大 20000 点
F	requency	発振器周波数	実数	
A	mplitude	発振器 AC 振幅	実数	
D	)cBias	発振器 DC バイアス	実数	
T	ime	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
A	١	ゲイン実部	実数	
В	3	ゲイン虚部	実数	
D	G	微分利得	実数	
D	P	微分位相	実数	
GraphS	etting	グラフ設定	-	
Grap	ohN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~2
D	Data	設定データ	-	
	AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
	Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
	XAxis	X 軸の設定	-	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小値	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	YAxis	Y軸の設定	-	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小值	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
AGra	aphN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~2
D	ata	設定データ	-	
	AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
	Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
	XAxis	X 軸の設定	-	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小值	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	YAxis	Y軸の設定	-	
	Max	最大値	実数	
	Min	最小值	実数	
	Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
	Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

●増幅回路-微分利得微分位相特性測定タグ

タグ名			内容	タイプ	備考
Application			測定アプリケーション固有情報	-	
	Measure1Parameter		測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
	Mea	asure1Data	測定データ	-	
Swel		SweParam	スイープ対象	文字列	Amplitude
		P1dB	最大ゲインより 1dB ゲインが低下した時の 被測定回路入力振幅	実数	
		GP1dB	最大ゲインより1dBゲインが低下した時の	実数	
		Data	人出力ゲイン		Data (# 문 + 20000 분
			測定ナーダ	-	Data は嵌入 20000 息
		Amplitude	无振奋向波致 多振型 A0 振振	夫奴	
		Ampirude	光派奋 AU 派幅 変振 BDO ジノフラ	夫奴	
		DCDTAS	光振奋 DC ハイアス	夫奴	
		11me	「「」「「」「」「」「」「」「」「」「」「」「」「」「」」「」「」」「」」「」	又子列	TTTT/WW/DD TTT:TTT.SS
		A	ケイン美部	美致	
		B	ケイン虚部	美釵	
		Gain		美釵	
		P		美致	
-		DG	□ケイン(最大ゲインとの偏差)	実数	
	Gra	aphSetting	クラフ設定	-	
		GraphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~3
		Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小值	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		AGraphN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~3
		Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X軸の設定	-	
		Max	最大值	実数	
		Min	最小值	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y 軸の設定	-	
		Max	最大值	実数	
		Min	最小值	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

●増幅回路-飽和特性測定タグ

タグ名	内容	タイプ	備考
Application	測定アプリケーション固有情報	-	
Measure1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
AnalysisParameter	伝達関数生成条件	-	
Filter	フィルタタイプ	文字列	LPF/HPF/BPF/BEF
FcMode	FC Mode	文字列	-3dB/GRipple
Aparture	アパーチャ	整数	
Algorithm	生成アルゴリズム	文字列	アルゴリズム A/アルゴリズム B
Order	次数	整数	
Fmin	モデル生成条件周波数最小値	実数	
Fmax	モデル生成条件周波数最大値	実数	
SimulationParameter	シミュレーション条件	-	
Filter	フィルタタイプ	文字列	LPF/HPF/BPF/BEF
FcMode	FC Mode	文字列	-3dB/GRipple
Aparture	アパーチャ	整数	
Name	伝達関数ファイル名	文字列	YYYYMMDDhhmmss
Num	伝達関数多項式形式の分子の係数	実数	Num 実数配列の要素数は 6~21
Den	伝達関数多項式形式の分母の係数	実数	Den 実数配列の要素数は 6~21
Fmin	シミュレーションの周波数範囲の最小値	実数	
Fmax	シミュレーションの周波数範囲の最大値	実数	
Point	標本点数	整数	
Interval	標本間隔	文字列	Lin/Log
Measure1Data	測定条件	-	
SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency
Data	測定データ	-	Data は最大 20000 点
Frequency	A	実数	
Amplitude	谷振器 AC 振幅	宝数	
DcBias	発振器 DC バイアス	宝数	
Time	時刻		YYYY/MM/DD_bb:mm:ss
A	ゲイン実部	宝数	
B	ゲイン虚部	宝数	
Gain	利得	宝数	
P	位相	宝数	
Pu	位相連結(INWRAP)	宇教	
GD			
AnalysisData	(に)を開物た成データ	_ 天奴	
Num		宝粉	Num 宇教町別の亜圭教は 6~21
Nulli	伝達問数多項式形式の力于の係数	夫奴 宝粉	Nulli 美数配列の安条数は 0~21
	ム廷因数夕頃れがれの刀骨の休数 に法問数海索形式のゲイング数	大奴	000 大奴記200 安糸奴は 0~21
n 7r	山廷民奴悭令がれのフィン係数	天奴	7ヶ宇粉町別の亜耒粉(+500
Zi 7:	広建関数恒令形式の令局夫部    に注明数振電式子の電と声効	天奴	21 天奴昭列の安糸奴は 3~20
	山田王氏知徳令形式の令品虚部	夫毀	LI 天剱間列の安系剱は 5~20
Pr D:	山江王戌奴悭令形式の悭夫部	夫毀	
P1	広建関数 世 奈 形式 の 個 虚 部	天奴 史料	r   夫奴配列の安东奴は 5~20
Sa	伝達関数状態空間形式の行列Aの行	夫奴	3a 天 致 配 列 の 安 素 致 は 25 ~ 400
SD	伝達関数状態空間形式の列ベクトルB	美致	SD 美奴配列の安素奴は 5~20
5C	伝達関数状態空間形式の行べクトル 0	美奴	SC 美奴配列の安素奴は 5~20
Sd	▲ 伝達関数状態空間形式のスカラ D	美数	
SimulationData	シミュレーションデータ	-	-
SweParam	スイーブ対象	文字列	Frequency
Data	シミュレーションデータ	-	Data は最大 20000 点
Frequency	発振器周波数	実数	
Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss

## ●フィルタ回路特性測定タグ
タグ名			内容	タイプ	備考	
		Α		ゲイン実部	実数	
		В		ゲイン虚部	実数	
		G	ain	利得	実数	
		Р		位相	実数	
		P	u	位相連続(UNWRAP)	実数	
		G	D	群遅延	実数	
	Gra	aphSe	etting	グラフ設定	-	
	Γ	Grap	hN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~3
		Da	ata	設定データ	-	
			AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
			Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
			XAxis	X 軸の設定	-	
			Max	最大値	実数	
			Min	最小値	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
			YAxis	Y 軸の設定	-	
			Max		実数	
			Min		実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	F	AGraphN		n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~3
		Da	ata	設定データ	-	
			AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
			Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
			XAxis	X 軸の設定	-	
			Max		実数	
			Min	最小值	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
			YAxis	Y 軸の設定	-	
			Max	最大值	実数	
			Min	最小值	実数	
			Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
			Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	Nur	meric	Setting	数值入力設定	-	
	Γ	Anal	ysis	解析の数値入力設定	-	
		Pa	arameterN	n 番目の数値入力	-	n は1~4
			Data	設定データ	-	
			UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	
	F	Simu	lation	シミュレーションの数値入力設定	-	
		Pa	arameterN	n 番目の数値入力	-	n lt 1~4
			Data	設定データ	-	
			UnitIndex	表示用補助単位の要素番号	整数	

●インピーダン	/ス測定タグ
---------	--------

タグ名	内容	タイプ	備考
Application	測定アプリケーション固有情報	-	
Measure1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
Measure1Data	測定データ	-	
SweParam	スイープ対象	文字列	Frequency
Data	測定データ	-	Data は最大 20000 点
Frequency	発振器周波数	実数	
Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
A	複素インピーダンスの実部	実数	
В	複素インピーダンスの虚部	実数	
Z	インピーダンスの絶対値	実数	
Pz	インピーダンスの位相	実数	
DBZ	インピーダンスのデシベル値	実数	
Gc	コンダクタンス	実数	
Вс	サセプタンス	実数	
Y	アドミタンスの絶対値	実数	
Ру	アドミタンスの位相	実数	
DBY	アドミタンスのデシベル値	実数	
GraphSetting	グラフ設定	-	
GraphN	n 番目のグラフ設定	-	n 1t1~4
Data	設定データ	-	
AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
XAxis	X軸の設定	-	
Max	最大値	実数	
Min	最小值	実数	
Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
YAxis	Y軸の設定	-	
Max	最大値	実数	
Min	最小値	実数	
Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
AGraphN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n 1t 1~34
Data	設定データ	-	
AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
XAxis	X軸の設定	-	
Max	最大値	実数	
Min	最小値	実数	
Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
YAxis	Y軸の設定	-	
Max	最大値	実数	
Min	最小値	実数	
Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

タグ名			内容	タイプ	備考
Application			測定アプリケーション固有情報	-	
Ī	Meas	sure1Parameter	測定条件	-	測定条件タグ Measure1Parameter の内容
	Meas	sure1Data	測定データ	-	
	SweParam		スイープ対象	文字列	Frequency
	Data		測定データ	-	Data は最大 20000 点
		Frequency	発振器周波数	実数	
		Amplitude	発振器 AC 振幅	実数	
		DcBias	発振器 DC バイアス	実数	
		Time	時刻	文字列	YYYY/MM/DD hh:mm:ss
		A	CH1/CH2 で測定した複素ゲインの実部	実数	
		В	CH1/CH2 で測定した複素ゲインの虚部	実数	
		Gain	CH1/CH2 で測定したゲイン(dB)	実数	
		Р	CH1/CH2 で測定した位相	実数	
		R	CH1/CH2 で測定したゲイン(dB)	実数	
		InvA	CH2/CH1 で測定した複素ゲインの実部	実数	
		InvB	CH2/CH1 で測定した複素ゲインの虚部	実数	
		InvGain	CH2/CH1 で測定したゲイン(dB)	実数	
		InvP	CH2/CH1 で測定した位相	実数	
		InvR	CH2/CH1 で測定したゲイン(dB)	実数	
	Grap	bhSetting	グラフ設定	-	
	G	raphN	n 番目のグラフ設定	-	n は1~4
		Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X 軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
	A	GraphN	n 番目のグラフ詳細設定	-	n は1~34
		Data	設定データ	-	
		AutoScale	オートスケール	文字列	有効/無効
		Title	グラフタイトル	文字列	任意の文字列
		XAxis	X 軸の設定	-	
		Max	最大値	実数	
		Min	最小值	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列
		YAxis	Y 軸の設定	-	
		Max	最大值	実数	
		Min	最小値	実数	
		Scale	スケール	文字列	Lin/Log/-Lin/-Log
		Title	軸タイトル	文字列	任意の文字列

●ゲイン・フェーズ測定タグ

## 6.3 伝達関数ファイルフォーマット

伝達関数ファイルは TXT 形式(テキスト形式)です。ZGA5920 でモデル生成した伝達関数を, MATLAB などの他の数値計算ソフトウェアで読み込んで,制御系の設計やシミュレーションを行 うためのファイルです。

伝達関数は、多項式形式、極·零形式、状態空間形式の3通りの表現でファイルに出力します。 先頭文字が "%" の行はコメント行です。



図 6-1 伝達関数ファイルの構成

伝達関数ファイルの大きさ(係数の個数)は、モデル生成時に指定した次数(=n)で決まります。また、1行の中の、各係数の間はスペース(空白文字)で区切られて出力されます。

数値は,

±(仮数部 15 桁)E±(指数部 3 桁) の浮動小数点形式で出力されます。極(pi),零(zi)のみ複素数で,

±(実部)±j(虚部)

の形式です(虚数単位は,"j"を使用します)。

伝達関数は,以下の3種類の形式で出力されます。 ○多項式形式

$$H_{(s)} = \frac{num_{n}s^{n} + num_{n-1}s^{n-1} + num_{n-2}s^{n-2} + \dots + num_{1}s + num_{0}}{den_{n}s^{n} + den_{n-1}s^{n-1} + den_{n-2}s^{n-2} + \dots + den_{1}s + den_{0}}$$

○極·零形式

$$H_{(s)} = K \frac{(s - z_{n-1})(s - z_{n-2})(s - z_{n-3})\cdots(s - z_1)(s - z_0)}{(s - p_{n-1})(s - p_{n-2})(s - p_{n-3})\cdots(s - p_1)(s - p_0)}$$

○状態空間形式

$$\begin{cases} \dot{X} = AX + Bu\\ y = CX + Du \end{cases}$$

伝達関数ファイルのフォーマットを,「表 6-1 伝達関数ファイルフォーマット」に示します。

行	内容	説明
1	%2010/0101 12:34:56.78	(伝達関数導出の元のデータを測定した日時)
2	%TF	(多項式形式の伝達関数の開始)
3	%numerator	(分子係数)
4	$(num_n) (num_{n-1}) \cdots (num_1) (num_0)$	高次の順に並べた分子の係数
5	%denominator	(分母係数)
6	$(den_n) (den_{n-1}) \cdots (den_1) (den_0)$	高次の順に並べた分母の係数
7		(空白行)
8	%ZP	(極-零形式の伝達関数の開始)
9	%K	(ゲイン係数)
10	(K)	極-零形式の伝達関数のゲイン
11	%zero	(零点)
12	$(z_{n-1})(z_{n-2})\cdots(z_{1})(z_{0})$	零点 複素数形式
13	%pole	(極)
14	$(p_{n-1}) (p_{n-2}) \cdots (p_1) (p_0)$	極 複素数形式
15		(空白行)
16	%SS	(状態空間形式の伝達関数の開始)
17	%A	(行列 A)
18	$(A_{11}) (A_{12}) \cdots (A_{1n})$	A 行列の1 行目
19	$(A_{21}) (A_{22}) \cdots (A_{2n})$	A 行列の2 行目
20	:	:
17+n	$(A_{n1}) (A_{n2}) \cdots (A_{nn})$	A行列のn行目
18+n	%B	(列ベクトル B)
19+n	(B <sub>1</sub> )	
20+n	(B <sub>2</sub> )	
:	:	
18+2n	(B <sub>n</sub> )	
19+2n	%C	(行ベクトル C)
20+2n	$(C_1)$ $(C_2)$ $\cdots$ $(C_n)$	
21+2n	%D	(スカラ D)
22+2n	(D)	

表 6-1 伝達関数ファイルフォーマット

### 6.4 帳票ファイルフォーマット

測定結果のグラフに,測定記録(測定者等),測定条件,任意入力できるメモ欄などを追加したレ ポート形式のファイルです。プリンタで出力できるレポート出力と同じ内容です。

帳票ファイルは、以下のフォーマットです。

ファイルサイズ	約 200kB~(内容により変化します)
ファイル形式	portable document format
	(ファイル名拡張子は ".PDF" です)

ZGA5920 では, PDF テンプレートファイルに以下のフィールド名を指定して帳票出力のレイ アウトをすることができます。PDF テンプレートファイルは Adobe 社 Acrobat 等の PDF 作成ソ フトウェアで作成することができます。

●測定アプリケーション共通フィールド

フィールド名	内容	表示例
AppTitle	測定アプリケーション名	圧電素子測定
Meas1Circuit	測定条件1の接続回路 パラメタのラベル名,値,単位	CH1 係数:1.0000E+00, CH2 係数:1.0000E+00 位相反転:0FF, 外部アンプ利得:1.00
Meas10sc	測定条件1の測定信号出力 パラメタのラベル名,値,単位	周波数:1,000.0000Hz, AC 振幅:1.00Vpk, DC バイアス:0.00V
Meas1Sweep	測定条件1のスイープ パラメタのラベル名,値,単位 	スイープ対象:Frequency, 測定後出力:0N 開始:10.0000Hz, 終了:100,000.0000Hz 測定点数:100, 測定間隔:Lin
Meas1Slow	測定条件 1 の自動高密度スイープ パラメタのラベル名, 値, 単位	監視対対象:LogR, 監視測定信号入力:CH1, 変化範囲(LogR):1.00
Meas1Integral	測定条件1の積分 パラメタのラベル名,値,単位	積分指定方法:Cycle, 積分周期:1
Meas1Delay	測定条件1の遅延 パラメタのラベル名,値,単位	遅延指定方法:Cycle, 遅延周期:1
Meas1Compression	測定条件1の振幅圧縮 パラメタのラベル名,値,単位	監視測定信号入力:0FF, 目標レベル1.00Vrms, 最大出力電圧 1.00Vpk 測定値許容差:10%, 最大繰返測定回数:10, 補正電圧係数100%
Meas1Input	測定条件 1 の過大入力検出 パラメタのラベル名, 値, 単位	測定信号入力 1:250Vrms,測定信号入力 250Vrms 検出時動作:Output OFF
Meas2Circuit	測定条件 2 の接続回路 パラメタのラベル名,値,単位	CH1 係数:1.0000E+00, CH2 係数:1.0000E+00 位相反転:OFF, 外部アンプ利得:1.00
Meas2Osc	測定条件 2 の測定信号出力 パラメタのラベル名, 値, 単位	周波数:1,000.0000Hz, AC 振幅:1.00Vpk, DC バイアス:0.00V
Meas2Sweep	測定条件 2 のスイープ パラメタのラベル名, 値, 単位	スイープ対象:Frequency, 測定後出力:0N 開始:10.0000Hz, 終了:100,000.0000Hz 測定点数:100, 測定間隔:Lin
Meas2S1ow	測定条件 2 の自動高密度スイープ パラメタのラベル名, 値, 単位	監視対対象:LogR, 監視測定信号入力:CH1, 変化範囲(LogR):1.00
Meas2Integral	測定条件 2 の積分 パラメタのラベル名,値,単位	積分指定方法:Cycle, 積分周期:1

フィールド名	内容	表示例
Meas2Delay	測定条件 2 の遅延 パラメタのラベル名,値,単位	遅延指定方法:Cycle, 遅延周期:1
Meas2Compression	測定条件 2 の振幅圧縮 パラメタのラベル名,値,単位	監視測定信号入力:0FF, 目標レベル 1.00Vrms, 最大出力電圧 1.00Vpk 測定値許容差:10%, 最大繰返測定回数:10, 補正電圧係数 100%
Meas2Input	測定条件 2 の過大入力検出 パラメタのラベル名, 値, 単位	測定信号入力 1:250Vrms,測定信号入力 250Vrms 検出時動作:Output OFF
Figure	ZGA 画面の画像	<キャプチャ画像が表示されます。>
Date	測定日時 (測定結果ファイル Header-Time タ グの内容)	2011/01/02 12:34:56
DateNow	現在の日時	2011/01/02 12:34:56
Comment1	Comment1 に設定した文字列	<255 文字まで書き込めます。>
Comment2	Comment2 に設定した文字列	<255 文字まで書き込めます。>
Comment3	Comment3 に設定した文字列	<255 文字まで書き込めます。>
Comment4	Comment4 に設定した文字列	<255 文字まで書き込めます。>

#### ●圧電素子測定フィールド

Г

フィールド名	内容	表示例
AnaCdMode	Cd 算出方法(HighFrequency Gmax Bmax_min)	HighFrequency
AnaAl	AL 値	100nH/N^2
SimCd	制動容量	1.00000E-011F
SimC1	圧電的機械振動の等価静電容量	1.00000E-007F
SimL1	圧電的機械振動の等価インダクタンス	1.00000E-002H
SimR1	機械的振動損失の等価抵抗	1. 00000E+000 Ω
SimFmin	周波数最小值	10. 0000Hz
SimFmax	周波数最大値	100, 000. 0000Hz
SimPoint	標本点数	100
SimInterval	標本間隔(Lin Log)	Lin
Fs	機械的直列共振周波数	100, 000. 0000Hz
Fp	機械的並列共振周波数	100, 000. 0000Hz
Fr	共振周波数	100, 000. 0000Hz
Fa	反共振周波数	100, 000. 0000Hz
Fm	アドミタンス最大点	100, 000. 0000Hz
Fn	アドミタンス最小点	100, 000. 0000Hz
F1	サセプタンス最大点	100, 000. 0000Hz
F2	サセプタンス最小点	100, 000. 0000Hz
Cd	制動容量	1.00000E-011F
C1	圧電的機械振動の等価静電容量	1.00000E-007F
L1	圧電的機械振動の等価インダクタンス	1.00000E-002H
R1	機械的振動損失の等価抵抗	1. 00000E+000 Ω
Qm	機械的品質係数	0. 00000E+000
Ls	直列回路のインダクタンス	1.00000E-002H
Lp	並列回路のインダクタンス	1.00000E-002H
Ns	直列回路のコイル巻数	100
Np	並列回路のコイル巻数	100

●誘電体測定フィールド

フィールド名	内容	表示例
AnaS	電極面積	1. 000mm^2
AnaT	電極間距離	1. 000mm

#### ●磁性体測定フィールド

フィールド名	内容	表示例
AnaS	コア実効断面積	1.000mm^2
AnaL	コア実効磁路長	1. 000mm
AnaN	コイル巻数	1
AnaD	卷線径	0. 080mm
AnaLen	巻線1周の長さ	1. 000mm
AnaRho	卷線抵抗率	1. 680E-009 Ω m

### ●コイル測定フィールド

フィールド名	内容	表示例
AnaCircuit	回路タイプ	Α
SimCircuit	回路タイプ	A
SimCO	等価回路のインダクタンス	0. 00000E+000F
SimC1	等価回路のキャパシタンス	1. 00000E-007F
SimL1	等価回路のインダクタンス	1. 00000E-002H
SimR1	等価回路の抵抗	1. 00000E+000 Ω
SimFmin	周波数最小値	10. 0000Hz
SimFmax	周波数最大値	100000. 0000Hz
SimPoint	標本点数	100
SimInterval	標本間隔	Lin
CO	等価回路のインダクタンス	0. 00000E+000F
C1	等価回路のキャパシタンス	1. 00000E-007F
L1	等価回路のインダクタンス	1. 00000E-002H
R1	等価回路の抵抗	1. 00000E+000 Ω

#### ●コンデンサ測定フィールド

フィールド名	内容	表示例		
AnaCircuit	回路タイプ	D		
SimCircuit	回路タイプ	D		
SimCO	等価回路のインダクタンス	0. 00000E+000F		
SimC1	等価回路のキャパシタンス	1. 00000E-007F		
SimL1	等価回路のインダクタンス	1. 00000E-002H		
SimR1	等価回路の抵抗	1. 00000E+000 Ω		
SimFmin	周波数最小值	10. 0000Hz		
SimFmax	周波数最大值	100000. 0000Hz		
SimPoint	標本点数	100		
SimInterval	標本間隔	Lin		
CO	等価回路のインダクタンス	0. 00000E+000F		
C1	等価回路のキャパシタンス	1. 00000E-007F		
L1	等価回路のインダクタンス	1. 00000E-002H		
R1	等価回路の抵抗	1. 00000E+000 Ω		

●抵抗測定フィールド

フィールド名	内容	表示例
AnaCircuit	回路タイプ	В
SimCircuit	回路タイプ	В
SimCO	等価回路のインダクタンス	0. 00000E+000F
SimC1	等価回路のキャパシタンス	1. 00000E-007F
SimL1	等価回路のインダクタンス	1. 00000E-002H
SimR1	等価回路の抵抗	1. 00000E+000 Ω
SimFmin	周波数最小値	10. 0000Hz
SimFmax	周波数最大値	100000. 0000Hz
SimPoint	標本点数	100
SimInterval	標本間隔	Lin
CO	等価回路のインダクタンス	0. 00000E+000F
C1	等価回路のキャパシタンス	1. 00000E-007F
L1	等価回路のインダクタンス	1. 00000E-002H
R1	等価回路の抵抗	1. 00000E+000 Ω

●リーケージインダクタンス測定(トランス)フィールド ※この測定アプリケーションの設定できるフィールドはありません。

●相互インダクタンス測定(トランス)フィールド
 ※この測定アプリケーションの設定できるフィールドはありません。

●結合係数測定(トランス)フィールド ※この測定アプリケーションの設定できるフィールドはありません。

●巻線比測定(トランス)フィールド

※この測定アプリケーションの設定できるフィールドはありません。

●ダイオード測定フィールド

フィールド名	内容	表示例
SimCO	キャパシタンス	1. 00000E-012F
SimC1	キャパシタンス	1. 00000E-009F
SimL	インダクタンス	1. 00000E-003H

<sup>●</sup>ループ特性測定(サーボ)フィールド

フィールド名	内容	表示例
AnaAlgorithm	生成アルゴリズム	A
AnaOrder	次数	5
AnaFmin	周波数最小值	10. 0000Hz
AnaFmax	周波数最大值	100000. 0000Hz
SimName	伝達関数ファイル名	20110520152637
SimFmin	周波数最小值	10. 0000Hz
SimFmax	周波数最大值	100000. 0000Hz
SimPoint	標本点数	100
SimInterval	標本間隔	Lin

#### ●閉ループ特性測定(サーボ)フィールド

フィールド名	内容	表示例
AnaFeedBackGain	帰還伝達関数タイプ	Measure
AnaConstant	帰還伝達関数定数値	0. 000dB
AnaOutputData	変換タイプ	CloseLoop
AnaAlgorithm	生成アルゴリズム	A
Ana0rder	次数	5
AnaFmin	周波数最小值	10. 0000Hz
AnaFmax	周波数最大值	100000. 0000Hz
SimName	伝達関数ファイル名	20110520152637
SimFmin	周波数最小值	10. 0000Hz
SimFmax	周波数最大值	100000. 0000Hz
SimPoint	標本点数	100
SimInterval	標本間隔	Lin

#### ●開ループ特性測定(サーボ)フィールド

フィールド名	内容	表示例	
AnaFeedBackGain	帰還伝達関数タイプ	Measure	
AnaConstant	帰還伝達関数定数値	0. 000dB	
AnaOutputData	変換タイプ	Loop	
AnaAlgorithm	生成アルゴリズム	A	
Ana0rder	次数	5	
AnaFmin	周波数最小值	10. 0000Hz	
AnaFmax	周波数最大值	100000. 0000Hz	
SimName	伝達関数ファイル名	20110520152637	
SimFmin	周波数最小值	10. 0000Hz	
SimFmax	周波数最大值	100000. 0000Hz	
SimPoint	標本点数	100	
SimInterval	標本間隔	Lin	

#### ●利得・位相特性測定(増幅回路)フィールド

フィールド名	内容	表示例
AnaAparture	アパーチャ	5
AnaAlgorithm	生成アルゴリズム	A
Ana0rder	次数	5
AnaFmin	周波数最小值	10. 0000Hz
AnaFmax	周波数最大值	100000. 0000Hz
SimAparture	アパーチャ	5
SimName	伝達関数ファイル名	20110520152637
SimFmin	周波数最小值	10. 0000Hz
SimFmax	周波数最大值	100000. 0000Hz
SimPoint	標本点数	100
SimInterval	標本間隔	Lin

#### ●CMRR 特性測定(増幅回路)フィールド

フィールド名	内容	表示例	
AnaNormalModeGain	差動利得	Measure	
AnaConstant	差動利得定数値	0. 000dB	

●PSRR 特性測定(増幅回路)フィールド

※この測定アプリケーションの設定できるフィールドはありません。

●微分利得微分位相特性測定(増幅回路)フィールド

※この測定アプリケーションの設定できるフィールドはありません。

●飽和特性測定フィールド

フィールド名	内容	表示例	
P1dB	最大利得より 1dB 利得が低下したときの 被測定回路入力振幅	1. 00000E+000Vpk	
GainP1dB	最大利得より 1dB 利得が低下したときの 入出力利得	15. 465dB	

<sup>●</sup>フィルタ回路特性測定フィールド

フィールド名	内容	表示例			
AnaFilter	フィルタタイプ	LPF			
AnaFcMode	FcMode	-3dB			
AnaAparture	アパーチャ	5			
AnaAlgorithm	生成アルゴリズム	A			
Ana0rder	次数	5			
AnaFmin	周波数最小値	10. 0000Hz			
AnaFmax	周波数最大値	100000. 0000Hz			
SimFilter	フィルタタイプ	LPF			
SimFcMode	FcMode	-3dB			
SimAparture	アパーチャ	5			
SimName	伝達関数ファイル名	20110520152637			
SimFmin	周波数最小值	10. 0000Hz			
SimFmax	周波数最大値	100000. 0000Hz			
SimPoint	標本点数	100			
SimInterval	標本間隔	Lin			
AnaGpath	通過域利得	-0. 007dB			
AnaGripple	通過域リップル	-0. 007dB			
AnaGatt	最大減衰量	-82. 983dB			
AnaGbef	BEF 減衰量	-82. 983dB			
AnaFcLow	低域遮断周波数	83215. 8538Hz			
AnaFcHigh	高域遮断周波数	104712. 8548Hz			
AnaBW	帯域幅	21497. 0010Hz			
SimGpath	通過域利得	-0. 007dB			
SimGripple	通過域リップル	-0. 007dB			
SimGatt	最大減衰量	-82. 983dB			
SimGbef	BEF 減衰量	-82. 983dB			
SimFcLow	低域遮断周波数	83215. 8538Hz			
SimFcHigh	高域遮断周波数	104712. 8548Hz			
SimBW	帯域幅	21497. 0010Hz			

●インピーダンス測定フィールド

※この測定アプリケーションの設定できるフィールドはありません。

●ゲイン・フェーズ測定フィールド

※この測定アプリケーションの設定できるフィールドはありません。

## 6.5 画面キャプチャフォーマット

モニタに表示されるグラフエリアを、そのままファイル化するイメージコピーです。

グラフ出力ファイルは,以下のフォーマットです。

ファイルサイズ	約 3.75MB
ファイル形式	Windows Bitmap(ファイル名拡張子は ".BMP" です)
色数	24bit true color(1677 万色)
画素数	$1280  imes 1024  ext{ dot}$

## 6.6 アナログ信号入力データフォーマット

独自バイナリファイル形式です。

(拡張子 WDB)

	項目	タイプ	サイズ	内容	備考
			(バイト)		
ヘッダ部	識別子	文字	3	識別子(3 バイト固定)	_WD
	バージョン	文字	5	ファイルバージョン番号	01.10
				(5 バイト固定)	
	サンプルレート	整数	8	サンプリングレート	
				(8バイト固定)	
	ヘッダサイズ	数字	3	ヘッダサイズバイト数	19 バイト+タイト
				(3バイト固定)	ルの文字列サイズ
	タイトル	文字列	可変	タイトル(可変)	(Data Title)
データ部	記録データ	バイナリ	可変	アナログデータ	(data) (data)…
				(バイナリデータ)	

# 7.トラブルシューティング

ד 7.1	⊑ラーメッセージ		7-2
-------	----------	--	-----

7.2 故障と思われるとき......7-3

### 7.1 エラーメッセージ

ここでは,**ZGA5920**が出力するエラーメッセージの内容とその原因,必要な処置を示します。 修理が必要なときは,当社又は当社代理店までご連絡ください。

ZGA5920の修理をご依頼になるとき,エラーメッセージが表示されていましたら,エラーメッ セージの内容をお知らせください。強い外来雑音による誤動作などにより,この取扱説明書に記 載されていないエラーメッセージが表示されることがあります。

エラーメッセージ	説明
内部異常が発生しました。	分析部通信処理で,分析部の接続に失敗した場合に発
再起動してください。	生するエラーです。
内部処理異常が発生しました。	分析部通信処理中に,通信異常が起きた場合に発生
再起動してください。	するエラーです。
内部処理異常が発生しました。	測定結果取得中に,通信異常が起きた場合に発生する
再起動してください。	エラーです。
内部処理異常が発生しました。	キャリブレーション,補正に関する処理でタイムアウトが
再起動してください。	発生した場合に発生するエラーです。

表 7-1 エラーメッセージー覧

FRA 互換外部制御(USBTMC)で操作している際に発生したエラーは、モニタに表示されません。 FRA 互換外部制御時のエラーは、リモートコマンドで読み出すことができます。「ZGA5920 FRA 互換外部制御取扱説明書」をご覧ください。

## 7.2 故障と思われるとき

動作がおかしいと思われるときは、下記の対処方法を実行してください。それでも回復しない ときは、当社又は当社代理店にご連絡ください。

内容	考えられる原因	対処方法
電源が入らない。	定格範囲外の電源を使	定格範囲内の商用電源を使用してくださ
	用している。	<i>د</i> ن <sub>°</sub>
	外来ノイズなどによ	良好な条件の場所に設置してください。
	って誤動作している。	
キー操作ができな	外部制御状態である。	環境設定ウィンドウで,外部制御状態を解
<i>د</i> ن <sub>°</sub>		除してください。
	キーやコネクタが劣化	当社に修理をお申しつけください。
	している。	
USB による外部制	プロダクト ID,ベンダ	正しい ID, シリアル番号でプログラムを
御ができない。	ID,シリアル番号が異	作成してください。
	なっている。	
	外部制御状態になって	環境設定ウィンドウで,外部制御状態にし
	いない。	てください。
キャリブレーション	外来ノイズの影響で測	信号ケーブル(駆動信号出力,測定信号入
でエラーになる。	定確度が低下してい	力)を外して再度キャリブレーションを行
	る。	ってください。
		良好な条件の場所に設置してください。

# 8.保守

8.1	はじ	めに	
8.2	日常	の手入れ	
8.3	保管	・再梱包・輸送	
8.4	バー	·ジョン番号の確認方法	
8.5	性能	試験	
8.	5.1	使用機器	
8.	5.2	試験前の準備	
8.	5.3	測定信号周波数確度	
8.	5.4	測定信号出力 AC 振幅確度	
8.	5.5	測定信号出力ひずみ率	
8.	5.6	測定信号出力 DC バイアス確度	
8.	5.7	測定信号入力部 IMRR	
8.	5.8	測定信号入力部ダイナミックレンジ	
8.	5.9	測定信号入力部測定誤差周波数特性	8-11

### 8.1 はじめに

機器をいつもよい状態で使用するためには、下記のような保守が必要です。

- 動作点検 機器が正しく動作しているかどうかをチェックします。
- 性能試験 機器が定格を満足しているかどうかをチェックします。
- 調整,校正 定格を満足していない場合は,当社で調整又は校正を行い,性能を回復さ せます。
- 故障修理 それでも改善されないときは、当社で故障の原因や故障箇所を調べ、修理 します。
- この取扱説明書には、容易に行うことができる性能試験の方法を記載しています。

より高度な点検,調整,校正や故障修理については,当社又は当社代理店までお問い合わせく ださい。

### 8.2 日常の手入れ

ZGA5920は、設置条件を満たす場所に設置してお使いください。

#### 設置条件 → 「2.2.2 設置場所の条件」,参照。

パネルやケースの表面が汚れたときは、軟らかな布で拭いてください。汚れがひどいときは、 中性洗剤に浸し堅く絞った布で拭いてください。シンナーやベンジンなどの有機溶剤や、化学雑 巾などで拭くと、変質や曇りを生じたり、塗装が剥がれたりすることがありますので避けてくだ さい。

### 8.3 保管・再梱包・輸送

#### a) 長期間使用しないときの保管

- 電源コードをコンセントと本体から外してください。
- 棚やラックなど、落下物やほこりのないところに保管してください。
   ほこりをかぶるおそれがあるときは、カバーを掛けてください。
- •保管場所の温度と湿度は、下記の範囲に保ってください。

温度:-10~+50°C

湿度: 30~80 %RH (ただし, 結露しないようにしてください)

- ・直射日光の当たる場所や、火気や熱の発生源の近く、温度変化の激しい場所は避けてく ださい。この製品が高温のため変形したり、故障の原因になったりします。
- 腐食性ガスや水気、ほこり、ちりのある場所、湿度の高い場所は避けてください。
   この製品が腐食したり、故障の原因になったりします。

#### b) 輸送時の再梱包

輸送などのために再梱包するときは、下記に注意してください。

- 本体をシートで包んで、表面を保護し、細かなほこりが本体内に入らないようにしてください。
- 適切な強度があり、寸法的に余裕のある箱を用意してください。
- •本体の6面をすべて保護するように、緩衝材を詰めて梱包してください。
- ●輸送を依頼するときは、この製品が精密機器であることを輸送業者に指示してください。

### 8.4 バージョン番号の確認方法

画面右下に常に表示されています。



図 8-1 バージョン番号の確認方法

製品の改良などで,同じ型名の製品でも個々のバージョンが異なることがあります。バージョン の違いによって動作が異なることがありますので,異常を発見したときは,症状と共にバージョン 番号をお知らせください。

### 8.5 性能試験

ここには,主要な項目のうち,特別な治具や測定器を使わずに試験できる項目を示しています。 試験の結果,仕様を満たさない項目があるときは,調整又は修理が必要です。

より詳しい試験、校正又は修理は、当社にご依頼ください。

### 8.5.1 使用機器

性能試験には、下記の測定器とケーブル類が必要です。

- •周波数カウンタ 確 度 1×10<sup>-6</sup>以上
- •マルチメータ(下記の測定が可能なもの)

交流電圧:確 度±0.1% 100 mV~10 V, 100 Hz~10 kHz

- 直流電圧:確 度±0.1% 100 mV~10V
- •広帯域マルチメータ(下記の測定が可能なもの)

交流電圧:確 度±0.5% 100 mV~10 V, 100 kHz~200 kHz

確 度± 1% 100 mV~10 V, 200 kHz~1 MHz

- 確 度± 5% 100 mV~10 V, 1 MHz~15 MHz
- ひずみ率計
   フルスケール 0.1%以上
- その他 BNC-BNC 同軸ケーブル,T型ディバイダなど

### 8.5.2 試験前の準備

#### a) 試験環境の確認

試験は下記の範囲で実施してください。

- 周囲温度 +18~+28 ℃
- 周囲湿度 25~75 %RH
- 電源電圧 AC 90~132 V 又は 180~250 V

#### b) 動作の確認

試験の前に、「2.4 簡単な動作チェック」で、およその動作を確認してください。

#### c) ウォームアップ

電源を入れたら、1時間以上放置して、内部温度を安定させてください。 試験前には必ずキャリブレーションを行ってください。ZGA5920の性能は、キャリブレー ション直後の状態で規定しています。

 $\overline{T}$ 

## 8.5.3 測定信号周波数確度

ここでは、測定信号出力の出力周波数の確度を試験します。

a) 設 定

ZGA5920		周波数カウ	ンタ	
出力電圧			ゲート時間	10 秒
AC	1 Vpk			
DC バイアス	0 V			
常時出力状態				

#### b) 接 続



#### c) 手 順

測定信号出力周波数を下記の値に設定し,周波数カウンタの指示値を読む。 測定信号出力の周波数:100 kHz

#### d) 判 定

測定信号出力の周波数	周波数カウンタ	許容範囲
100 kHz	kHz	99.9990~100.0010 kHz

## 8.5.4 測定信号出力 AC 振幅確度

ここでは、測定信号出力の出力振幅-周波数特性を試験します。

a)設定

ZGA5920		マルチメータ			
出力電圧			測定モード	AC 電圧(TrueR)	MS)
AC	10Vpk				
DC バイアス	0V				
常時出力状態					

#### b)接 続



#### c) 手 順

測定信号出力周波数を下記の値に設定し、マルチメータの指示値を読む。周波数が100kHz 以上のときは、広帯域マルチメータを使用する。

測定信号出力周波数:1kHz, 100kHz, 1MHz, 15MHz

マルチメータの指示値から、下記の計算式を使用して振幅確度を求める。

振幅確度[dB] = 20×log<sub>10</sub>{マルチメータ指示値(Vrms)} - 16.9897

#### d) 判 定

測定信号出力の周波数	マルチメータ	振幅確度	許容範囲
1kHz	Vrms	dB	−0.30 <b>~</b> +0.30dB
100kHz	Vrms	dB	−0.30 <b>~</b> +0.30dB
1MHz	Vrms	dB	-1.00~+1.00dB
15MHz	Vrms	dB	−3.00~+3.00dB

## 8.5.5 測定信号出力ひずみ率

ここでは、測定信号出力の正弦波ひずみ率を試験します。

#### a)設定

ZGA5920		ひずみ率計
出力波電圧		雑音ひずみ率(THD)測定モード
AC	10 Vpk	
DC バイアス	0 V	
常時出力状態		

#### b) 接 続



#### c) 手 順

測定信号出力周波数を下記の値に設定し、ひずみ率計の指示値を読む。ひずみ率計のローパ スフィルタ(LPF)は 100 kHz に設定する。 測定信号出力周波数:10 kHz

#### d) 判 定

測定信号出力の周波数	ひずみ率(THD)	許容範囲
10 kHz	%	< 0.2%

THD: Total Harmonic Distortion

## 8.5.6 測定信号出力 DC バイアス確度

ここでは、測定信号出力の出力 DC バイアス確度を試験します。

a) 設 定

ZGA5920		マルチメータ	
出力電圧		測定モード	DC 電圧
AC	0Vpk		
常時出力状態			

#### b) 接続



#### c) 手 順

測定信号出力 DC バイアスを下記の値に設定し、マルチメータの指示値を読む。
 測定信号出力 DC バイアス: -10V, 0V, +10V

d) 判 定

測定信号出力の		
DC バイアス	マルチメータ	許容範囲
-10V	V	$-10.130 \sim -9.870 \mathrm{V}$
0V	V	-30.0~+ $30.0$ mV
+10V	V	+9.870~+10.130V

### 8.5.7 測定信号入力部 IMRR

ここでは、60 Hz での IMRR の試験を行います。

#### a)設定

ZGA5920			
測定種別	ゲイン・フェーズ測定		
測定設定			
積分回数	100cycle		
スイープ設定	ゼロスパン, 100point, 600s		
測定信号出力部			
周波数	60Hz		
出力電圧	AC:10Vpk DCバイアス:0V		

#### b) 接 続



測定信号入力1のIMRR 測定時

測定信号入力の IMRR 測定時

#### c) 手 順

分析モードを下記の状態に設定して ZGA5920 でゼロスパン掃引測定を行う。 測定結果のゲイン[dB]の最小値を、マーカを使ってモニタ画面から読み取る。 測定信号入力1のIMRR 測定時の分析モード:測定信号入力2/測定信号入力1 測定信号入力2のIMRR 測定時の分析モード:測定信号入力1/測定信号入力2

#### d) 判 定

接続	測定値	許容範囲
測定信号入力1		
(分析モード : 測定信号入力 2/1)	ゲイン= <u></u> dB	120dB以上
測定信号入力 2		
(分析モード : 測定信号入力 1/2)	ゲイン=dB	120dB以上

 $\overline{T}$ 

### 8.5.8 測定信号入力部ダイナミックレンジ

ここでは、ダイナミックレンジの試験を行います。

a)設定

	ZGA5920		
測定種別	ゲイン・フェーズ測定		
測定設定			
積分回数	2,000cycle		
スイープ設定	10Hz~1MHz/1MHz~15MHz,	100point/Sweep,	Log スイープ
測定信号出力部			
出力電圧	AC:10Vpk DCバイアス:0V		

#### b) 接続



測定信号入力1の ダイナミックレンジ測定時 測定信号入力2の ダイナミックレンジ測定時

c) 手 順

分析モードを下記の状態に設定し,ZGA5920 で周波数スイープ測定を行う。 測定結果のゲイン[dB]の最小値を,マーカを使ってモニタ画面から読み取る。 測定信号入力1のダイナミックレンジ測定時の分析モード:測定信号入力2/1 測定信号入力2のダイナミックレンジ測定時の分析モード:測定信号入力1/2

#### d) 判 定

接続	最小測定値	許容範囲
測定信号入力 1(10 Hz~1MHz)	ゲイン= <u></u> dB	140dB typ
測定信号入力 2(10 Hz~1MHz)	ゲイン= <u></u> dB	140dB typ
測定信号入力 1(1 MHz~15 MHz)	ゲイン= <u></u> dB	80dB typ
測定信号入力 2(1 MHz~15 MHz)	ゲイン= <u></u> dB	80dB typ

 $\overline{T}$ 

## 8.5.9 測定信号入力部測定誤差周波数特性

ここでは、100 mVpk 出力時の測定信号入力 1/2 測定値の周波数依存性の試験を行います。

a)設定

	ZGA5920
測定種別	ゲイン・フェーズ測定
測定設定	
積分回数	50cycle
スイープ設定	10Hz~15MHz, 100point/Sweep, Log スイープ
測定信号出力部	
出力電圧	AC:100mVpeak DC バイアス:0V

#### b) 接 続



#### c) 手 順

**ZGA5920** で SWEEP 測定を行う。

測定結果のゲイン[dB]と位相の, ~20 kHz, ~500 kHz, ~2.2 MHz, ~15 MHz の各周波 数範囲での絶対値の最大値をマーカを使ってモニタ画面から読み取る。

#### d) 判 定

周波数範囲	測定値	許容範囲
	dB	-0.05~+0.05 dB
$10 \text{ Hz} \sim 20 \text{ kHz}$	deg	$-0.3 \sim$ +0.3 deg
	dB	-0.1~+0.1 dB
$20 \text{ kHz}$ $\sim$ 500 kHz	deg	$-0.5\sim$ +0.5 deg
	dB	−1.0~+1.0 dB
500  kHz~2.2 MHz	deg	$-2.0 \sim$ +2.0 deg
2 2 MHz~15 MHz	dB	-2.0~+2.0 dB
	deg	$-5.0{\sim}$ + $5.0\deg$

# 9. 仕様

9.1	解析処理9-2
9.2	測定確度9-5
9.3	測定処理
9.4	測定信号入力部9-23
9.5	測定信号出力部9-26
9.6	表示
9.7	プリント出力(オプション プリンタ利用時).9-29
9.8	内部記憶9-29
9.9	外部記憶
9.10	外部入出力機能9-31
9.11	一般事項9-35

確度(範囲)を示した数値は特にことわりがなければ保証値です。

その他の数値は代表値あるいは参考値です。

## 9.1 解析処理

(各アプリケーションの測定・解析機能)

巻線比測定, 表示

●圧電素子用解析機能	
アドミタンス特性測定、表示	アドミタンス、位相をグラフ表示
圧電パラメタ抽出	特徴的周波数,圧電パラメタを表示
マッチング支援	マッチングインダクタンスを表示
シミュレーション	圧電パラメタよりアドミタンス特性を計算,表示
●誘電体用解析機能	
静電容量特性測定, 表示	静電容量,抵抗成分をグラフ表示
誘電率導出	複素誘電率及び tan δ (損失率)を導出,グラフ表示
●磁性体用解析機能	
インダクタ特性測定,表示	自己インダクタンス,抵抗成分をグラフ表示
透磁率導出	複素透磁率及び tan δ (損失率)を導出,グラフ表示
●コイル用解析機能	
インダクタ特性測定,表示	自己インダクタンス,位相,Q(品質係数)等をグラフ表示
等価回路推定	等価回路定数を計算
等価回路シミュレーション	等価回路推定結果よりインダクタ特性をシミュレーション
●コンデンサ用解析機能	
静電容量特性測定, 表示	静電容量, 位相, D(損失率), Q(品質係数)等をグラフ表示
等価回路推定	等価回路定数を計算
等価回路シミュレーション	等価回路推定結果よりキャパシタ特性をシミュレーション
●抵抗用解析機能	
抵抗特性測定, 表示	複素インピーダンス,位相等をグラフ表示
等価回路推定	等価回路定数を計算
等価回路シミュレーション	等価回路推定結果より抵抗特性をシミュレーション
●トランス用解析機能	
リーケージインダクタンス測定,	表示
	リーケージ(漏れ)インダクタンス特性をグラフ表示
相互インダクタンス測定、表示	相互インダクタンス特性をグラフ表示
結合係数測定, 表示	結合係数特性を表示

1次-2次巻線比換算値の周波数特性を表示

Г

●(可変容量)ダイオード用解析機能	
CV 特性測定,表示	静電容量,Q(品質係数)の DC バイアス依存性を表示
同調特性シミュレーション	DC バイアス-共振周波数特性を表示
●サーボ用解析機能	
ループー巡特性測定,表示	ボード線図を表示
パラメタ抽出	位相余裕,利得余裕,ループ帯域幅を抽出
開→閉ループ変換	ループー巡特性より、閉ループ特性を計算
閉→開ループ変換	閉ループ特性より、開ループ特性を計算
回路モデル生成	伝達関数(多項式形式, 極-零形式, 状態方程式)を生成
回路モデルシミュレーション	生成した伝達関数より、ゲイン特性を計算
● 単幅回敗田解析機能	
●1個百四月月10月10月10月10日	利得一位相一群遅延特性を表示
伝達閉数生成	伝達関数(多項式形式 状能方程式)を生成
伝達関数シミュレーション	生成した伝達問数上り 単幅回路特性を計算
CMBB 特性測定 表示	三成じた凶足肉気まり、有福西西村住を町昇 同相成分除キャ(CMRR)特性を測定 表示
PSRR 些性测定 表示	電洞変動除土比(PSRR)特性を測定 表示
為利得總公位相測完 表示	電泳交勤, A 2 2 1 2 1 2 1 2 1 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
的和特性測定表示	1dBコンプレッションレベルを測定 表示
●フィルタ回路用解析機能	
フィルタ周波数特性測定、表示	通過ゲイン,位相,群遅延特性を表示
パラメタ抽出	遮断周波数, 通過域ゲイン, 通過域リプル, 最大減衰量, BEF
	減衰量,BPF 帯域幅を抽出
伝達関数生成	伝達関数(多項式形式, 状態方程式)を生成
伝達関数シミュレーション	生成した伝達関数より、フィルタ特性を計算
●インピーダンス測定機能	
インピーダンス特性測定,表示	試料の複素インピーダンス,位相特性を表示
グラフ形式	周波数特性図,ナイキスト線図,コールコールプロット
測定項目	Z (インピーダンス),  Y (アドミタンス), θ(位相),
	R(レジスタンス), X(リアクタンス), G(コンダクタンス),
	B(サセプタンス)
オープン補正, ショート補正	インピーダンス測定時の測定系誤差補正機能

●ゲイン・フェーズ測定機能

ゲイン・フェーズ特性測定,表示	被測定回路の複素ゲイン,位相特性を表示
グラフ形式	ボード線図、ナイキスト線図、コールコールプロット、
	ニコルス線図

- 測定項目 |R|(利得), θ(位相), A(利得実部), B(利得虚部) イコライズ
  - ゲイン・フェーズ測定時の測定系誤差補正機能

## 9.2 測定確度

測定確度 = 基本確度 + 測定系確度

#### ●基本確度

信号ケーブルやシャント抵抗を含まない,本体のみの確度。 (条件)

- ・キャリブレーション直後
- ・(測定信号入力1)/(測定信号入力2)又は(測定信号入力2)/(測定信号入力1)
- ・測定信号入力電圧が 100mVpk~10Vpk(2.2MHz を超えるときは~2Vpk)

(インピーダンス)基本確度 Za 単位:%

測定周波数				
$\leq 20 \text{kHz}$ $\leq 500 \text{kHz}$ $\leq 2.2 \text{MHz}$ $> 2.2 \text{MHz}$				
0.5 1.0 10.0 25.0				

(ゲイン)基本確度 Ga 単位:dB

測定周波数				
$\leq 20 \text{kHz}$ $\leq 500 \text{kHz}$ $\leq 2.2 \text{MHz}$ $> 2.2 \text{MHz}$				
0.05	0.1	1.0	2.0	

(位相)基本確度  $\theta$  a 単位:deg

測定周波数						
$\leq 20 \mathrm{kHz}$	$\leq$ 500kHz	$\leq 2.2 \mathrm{MHz}$	$> 2.2 \mathrm{MHz}$			
0.3	0.5	2.0	5.0			

●測定系確度

インピーダンス測定時に生じる,シャント抵抗の誤差や測定ケーブルの浮遊成分による追加誤 差分です。

インピーダンス測定回路や接続方法により異なりますが、一例として「シャント抵抗 PA-001-0370」あるいは「テストフィクスチャ用変換アダプタ(100Ω) PA-001-1839」を使用して インピーダンス測定を行うときの測定系確度を以下に示します。なお、網掛け部分が保証値で、 その他は参考値です。

#### ・シャント抵抗 PA-001-0370 使用時

(インピーダンス)測定系確度 Zb 単位:%

周波数 DUT	≦100Hz	≦1kHz	≦10kHz	$\leq 100 \mathrm{kHz}$	$\leq 1 \mathrm{MHz}$
201					
$1\Omega \leq DUT < 10\Omega$	1.0		1.0		1.5
$10\Omega \leq DUT \leq 100\Omega$ 1.0		1.0			1.2

(位相)測定系確度  $\theta$  b 単位:deg

周波数 DUT	$\leq 100 \text{Hz}$	$\leq 1 \mathrm{kHz}$	$\leq 10 \mathrm{kHz}$	$\leq 100 \mathrm{kHz}$	$\leq 1 \mathrm{MHz}$
$1\Omega \leq DUT < 10\Omega$	0.1		0.1	-	0.5
$10\Omega \leq DUT \leq 100\Omega$	0.0		0.0		0.1



接続図

#### ・テストフィクスチャ用変換アダプタ(100Ω) PA-001-1839 使用時

(インピーダンス)測定系確度 Zb 単位:%

	周波数					
DUT		$\leq 100 \text{Hz}$	$\leq 1 \mathrm{kHz}$	$\leq 10 \mathrm{kHz}$	$\leq 100 \mathrm{kHz}$	$\leq 1 \mathrm{MHz}$
$10\Omega \leq DU$	$\mathrm{JT} \leq 100\Omega$			1.5		
$100\Omega \leq D$	$UT \le 1k\Omega$	1.2				
$1k\Omega \leq DUT$	$\Gamma \leq 100 \mathrm{k} \Omega$	1.0	1.0			1.0
$100 \mathrm{k}\Omega < \mathrm{DU}$	$JT \leq 1M\Omega$		1	2		
$1M\Omega < DU'$	$T \leq 10 M \Omega$		4.0			

(位相)測定系確度  $\theta$  b 単位:deg

	周波数	< 100H	< 11 II	< 101 H	< 100LU	
DUT		$\geq 100 \text{Hz}$	$\geq 1 \text{KHZ}$	$\geq 10 \text{KHz}$	$\geq 100 \text{KHz}$	$\geq 1MHZ$
$10\Omega \leq D$	$UT < 100 \Omega$		1.0		1.0	
$100\Omega \leq 1$	$DUT < 1k\Omega$	0.5			1.0	5.0
$1k\Omega \leq DU$	$JT \leq 100 k \Omega$	0.0	0.0		0.5	
$100 \mathrm{k}\Omega < \Gamma$	$DUT \leq 1M \Omega$		0.5		1.0	
$1M\Omega < DI$	$UT \leq 10M \Omega$		2.0			



接続図
●測定確度

インピーダンス測定確度 Zacc, 位相測定確度 θ acc は以下より求めます。

 $\begin{aligned} &\text{Zacc} &= \text{Za} + \text{Zb} \\ &\theta \text{ acc} &= \theta \text{ a} + \theta \text{ b} \end{aligned}$ 

なお, xの添え字のついたパラメタは, 実際に測定して得たパラメタを示します。

$\theta \mathbf{x}$	: 測定して得られた位相 (-180~+180deg の範囲に換算した位相)
$\tan \delta x$	: 測定して得られた tan δ (損失率)
Qx	: 測定して得られた Q(品質係数)
kx	: 測定して得られた k(トランス結合係数)

○圧電素子測定の確度

- ・アドミタンス |Y|[S]
- ・コンダクタンス G[S] ( $|\theta x| \leq 5 \text{deg } \mathcal{O} \geq \delta$ )
- ・サセプタンス B[S] ( $| \theta \mathbf{x} | \ge 85 \text{deg} \text{ obs}$ )
  - 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び 0,有効数字最大 6 桁 測定確度 : ±Zacc %

・コンダクタンス G[S] (
$$| \theta x | > 5 \text{deg } 0 \text{ cert}$$
)  
表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び 0,有効数字最大 6 桁  
測定確度 : ± $\frac{\text{Zacc}}{\cos \theta x}$  %

- ・サセプタンス B[S] ( $| \theta x | < 85 \deg 0 \ge 5$ ) 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び 0,有効数字最大 6 桁 測定確度 : ± $\frac{Zacc}{\sin \theta x}$ %
- ・位相  $\theta$  [deg]

表示範囲	:	-9,999.999~+9,999.999deg,	分解能 0.001deg
測定確度	:	$\pm \  heta \ { m acc} \ { m deg}$	

○誘電体測定の確度 ・並列静電容量 Cp[F] ( $| \theta x | \ge 85 deg obs)$ ・並列抵抗 Rp[Ω]  $(|\theta \mathbf{x}| \leq 5 \text{deg } \mathcal{O} \geq \delta)$ ・比誘電率 εs  $(|\tan \delta \mathbf{x}| \leq 0.1 \mathcal{O} \mathcal{E} \mathcal{E})$ ・比誘電率の実部 εs' ・比誘電率の虚部 εs"  $(|\tan \delta \mathbf{x}| \ge 10 \mathcal{O} \mathcal{E} \mathcal{E})$ 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 : ±Zacc % ・並列静電容量 Cp[F] ( $|\theta x| < 85 deg$ のとき) ・比誘電率の実部 εs'  $(|\tan \delta \mathbf{x}| > 0.1 \text{ Obs})$ 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 :  $\pm \frac{Zacc}{\sin \theta x}$ % ・並列抵抗 Rp[Ω]  $(|\theta \mathbf{x}| > 5 \operatorname{deg} \mathcal{O} \geq \delta)$ ・比誘電率の虚部  $\epsilon$  s"  $(|\tan \delta \mathbf{x}| < 10 \text{ Obs})$ 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁  $\pm \frac{\text{Zacc}}{\cos \theta x} \%$ 測定確度 : ・比誘電率の損失率  $\tan \delta$  ( $|\tan \delta x| < 0.1$ のとき) 表示範囲 : ±(0.000001~99,999.9)及び0,有効数字最大6桁

測定確度 :  $\pm \frac{\text{Zacc}}{100}$ 

\*パーセント(%)ではなく,値そのものの確度。

○磁性体測定の確度 ・直列インダクタンス Ls[H] ( $| \theta x | \ge 85 deg obs)$ ・直列抵抗 Rs[Ω]  $(|\theta \mathbf{x}| \leq 5 \text{deg } \mathcal{O} \geq \delta)$ ・比透磁率  $\mu$ s  $(|\tan \delta \mathbf{x}| \leq 0.1 \mathcal{O} \mathcal{E} \mathcal{E})$ ・比透磁率の実部 μs' ・比透磁率の虚部 μs"  $(|\tan \delta \mathbf{x}| \ge 10 \mathcal{O} \mathcal{E} \mathcal{E})$ 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 : ±Zacc % ・直列インダクタンス Ls[H] ( $|\theta x| < 85 \deg 0$ とき) ・比透磁率の実部 µs'  $(|\tan \delta \mathbf{x}| > 0.1 \text{ Obs})$ 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 :  $\pm \frac{Zacc}{\sin \theta x}$ % ・直列抵抗 Rs[Ω]  $(|\theta \mathbf{x}| > 5 \operatorname{deg} \mathcal{O} \geq \delta)$ ・比透磁率の虚部 μs"  $(|\tan \delta \mathbf{x}| < 10 \text{ Obs})$ 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁  $\pm \frac{\text{Zacc}}{\cos \theta x} \%$ 測定確度 : ・比透磁率の損失率  $\tan \delta$  ( $|\tan \delta x| < 0.1$ のとき) 表示範囲 : ±(0.000001~99,999.9)及び0,有効数字最大6桁

測定確度 :  $\pm \frac{Zacc}{100}$ 

\*パーセント(%)ではなく,値そのものの確度。

○コイル測定の確度 ・直列インダクタンス Ls[H], 並列インダクタンス Lp[H] ( $| \theta x | \ge 85 \text{deg} \text{ obs}$ ) ・直列抵抗  $Rs[\Omega]$ , 並列抵抗  $Rp[\Omega]$  $(|\theta \mathbf{x}| \leq 5 \operatorname{deg} \mathcal{O} \geq \delta)$ 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 : ±Zacc % ・直列インダクタンス Ls[H], 並列インダクタンス Lp[H] ( $| \theta x | < 85 deg$ のとき) 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁  $\pm \frac{\text{Zacc}}{\sin \theta x} \%$ 測定確度 : ・直列抵抗  $Rs[\Omega]$ , 並列抵抗  $Rp[\Omega]$  ( $|\theta x| > 5 deg$ のとき) 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 :  $\pm \frac{Zacc}{\cos \theta x}$ % ・位相  $\theta$  [deg] 表示範囲 : -9,999.999~+9,999.999deg, 分解能 0.001deg 測定確度 :  $\pm \theta$  acc deg ・品質係数 Q 表示範囲 : ±(0.000001~99,999.9)及び0,有効数字最大6桁  $: \pm \frac{\sin \theta \operatorname{acc} \cdot \operatorname{Qx}^2}{1 \cdot \sin \theta \operatorname{acc} \cdot \operatorname{Qx}}$ 測定確度 \*パーセント(%)ではなく, 値そのものの確度。

С

○コンデンサ測定の確度					
・直列静電容量 Cs[F], 並列静電容量 Cp[F]( θx  ≧ 85degのとき)					
・直列抵抗 $Rs[\Omega]$ , 並列抵抗 $Rp[\Omega]$ ( $  \theta x   \leq 5 deg $ のとき)					
表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び 0,有効数字最大 6 桁					
測定確度 : ±Zacc %					
・直列静電容量 Cs[F], 並列静電容量 Cp[F](  θ x   < 85deg のとき)					
表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び 0,有効数字最大 6 桁					
測定確度 : $\pm \frac{Zacc}{\sin \theta x}$ %					
・直列抵抗 $\operatorname{Rs}[\Omega]$ , 並列抵抗 $\operatorname{Rp}[\Omega]$ (  $\theta$ x  > 5deg のとき)					
表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁					
測正確度 : $\pm \frac{1}{\cos \theta x}$ %					
表示範囲 : -9,999.999~+9,999.999deg, 分解能 0.001deg					
測定確度 : $\pm \theta$ acc deg					
・品質係数 Q					
表示範囲 : ±(0.000001~99,999.9)及び 0,有効数字最大 6 桁					
$\sin \theta \operatorname{acc} \cdot \operatorname{Qx}^2$					
測定確度 : $\pm \frac{1}{1 \cdot \sin \theta \operatorname{acc} \cdot \operatorname{Qx}}$					
*パーセント(%)ではなく, 値そのものの確度。					
・損失率 D ( $ \tan \delta x  < 0.1 \sigma$ とき)					
表示範囲 : ±(0.000001~99,999.9)及び 0,有効数字最大 6 桁					
測定確度 : $\pm \frac{\text{Zacc}}{100}$					
*パーセント(%)ではなく,値そのものの確度。					

○抵抗測定の確度 ・インピーダンス  $|\mathbf{Z}|[\Omega]$ ・レジスタンス R[Ω]  $(|\theta \mathbf{x}| \leq 5 \text{deg} \mathcal{O}$ とき) ・リアクタンス X[Ω]  $(|\theta \mathbf{x}| \ge 85 \deg \mathcal{O} \geq \delta)$ 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 : ±Zacc % ・レジスタンス R[Ω]  $(|\theta \mathbf{x}| > 5 \operatorname{deg} \mathcal{O} \geq \delta)$ 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁  $\pm \frac{\text{Zacc}}{\cos \theta x} \%$ 測定確度 : ・リアクタンス X[Ω]  $(|\theta \mathbf{x}| < 85 \text{deg} \mathcal{O}$ とき) 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁  $\pm \frac{\text{Zacc}}{\sin \theta x} \%$ 測定確度 : ・位相  $\theta$  [deg] 表示範囲 : -9,999.999~+9,999.999deg, 分解能 0.001deg 測定確度 :  $\pm \theta$  acc deg ○トランス リーケージインダクタンス測定の確度 ・リーケージインダクタンス Lleak[H] ( $|\theta x| \ge 85 \text{deg } \mathcal{O} \geq \delta$ ) 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 : ±Zacc % ・リーケージインダクタンス Lleak[H] ( $|\theta x| < 85 \text{deg } \mathcal{O} \geq \delta$ ) 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 :  $\pm \frac{Zacc}{\sin \theta x}$ %

○トランス 相互インダクタンス測定の確度

- ・同相,逆相接続時インダクタンス Inductance[H] (|θx| ≥ 85degのとき) 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 : ±Zacc %
- ・同相,逆相接続時インダクタンス Inductance[H] (|θx| < 85degのとき) 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 : ±Zacc sin θx %
- ・相互インダクタンス M[H]

 (同相接続時のインダクタンス) > (逆相接続時のインダクタンス×10)のとき 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 : ±<u>Zacc</u> sin θ x %

○トランス 結合係数測定の確度

 ・2 次側短絡時,開放時インダクタンス Inductance[H] (|θx| ≥ 85deg のとき) 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 : ±Zacc %

・2次側短絡時,開放時インダクタンス Inductance[H] (|θx| < 85deg のとき)</li>
 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁

測定確度 : 
$$\pm \frac{\text{Zacc}}{\sin \theta x} \%$$

・結合係数 k

表示範囲 : 0.000~1.000, 分解能 0.001

測定確度 : 
$$\pm \frac{\text{Zacc}}{50}$$
 (1 - kx)

-

\*パーセント(%)ではなく, 値そのものの確度。

○トランス 巻数比測定の確度

表示範囲 : 0.0001~9,999, 有効数字最大4桁 測定確度 : ±Za %

○(可変容量)ダイオード測定の確度

 ・並列静電容量 Cp[F] (Qx ≥ 10のとき)
 表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁 測定確度 : ±Zacc %

・並列静電容量 Cp[F]	(Qx < 10のとき)	
表示範囲 :	±(1E-18~999.999E+15)及び 0,	有効数字最大6桁
測定確度 :	$\pm \frac{\text{Zacc}}{\sin \theta x} \%$	

#### ・品質係数 Q

表示範囲	:	±(0.000001~99,999.9)及び 0,	有効数字最大6桁
測定確度	:	$\pm \frac{\sin\theta \operatorname{acc} \cdot \operatorname{Qx}^2}{1 \cdot \sin\theta \operatorname{acc} \cdot \operatorname{Qx}}$	
*パーセン	ト(%	6)ではなく, 値そのものの確度。	

```
○サーボ特性測定の確度

    ループー巡特性利得 Gloop[dB]

・帰還利得 Gfbk[dB]
・閉ループ特性利得 Gclose[dB]
         表示範囲 : -999.999~+999.999dB, 分解能 0.001dB
         測定確度 : ±Ga dB
・ループー巡特性利得実部 Real(Gloop)
                                               (|\theta \mathbf{x}| \leq 5 \text{deg} あるいは 175\text{deg} \leq |\theta \mathbf{x}| のとき)
・ループー巡特性利得虚部 Imag(Gloop)
                                               (85 \text{deg} \leq |\theta \mathbf{x}| \leq 95 \text{deg} \mathcal{O} \geq \mathfrak{E})
                                               (|\theta x| \leq 5 \text{deg} あるいは 175\text{deg} \leq |\theta x| のとき)
・帰還利得実部 Real(Gfbk)
・帰還利得虚部 Imag(Gfbk)
                                               (85 \text{deg} \leq |\theta \mathbf{x}| \leq 95 \text{deg} \mathcal{O} \geq \mathfrak{E})
・閉ループ特性利得実部 Real(Gclose)
                                               (|\theta \mathbf{x}| \leq 5 \text{deg} あるいは 175\text{deg} \leq |\theta \mathbf{x}| のとき)
・閉ループ特性利得虚部 Imag(Gclose)
                                               (85 \text{deg} \leq |\theta \mathbf{x}| \leq 95 \text{deg} \mathcal{O} \geq \varepsilon)
         表示範囲 : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁
         測定確度 :
                         \pm Za %
・ループー巡特性利得実部 Real(Gloop)
                                               (5 \text{deg} < |\theta \mathbf{x}| < 175 \text{deg} \mathcal{O} \geq \varepsilon)
・帰還利得実部 Real(Gfbk)
                                               (5 \text{deg} < |\theta \mathbf{x}| < 175 \text{deg} のとき)
・閉ループ特性利得実部 Real(Gclose)
                                               (5 deg < | \theta x | < 175 deg のとき)
                    : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁
         表示範囲
                         \pm \frac{\text{Za}}{\cos \theta x} \%
         測定確度
                     :
・ループー巡特性利得虚部 Imag(Gloop) (|\theta x| < 85 \text{deg} あるいは 95 \text{deg} < |\theta x| のとき)
・帰還利得虚部 Imag(Gfbk)
                                               (|\theta \mathbf{x}| < 85 \text{deg} あるいは 95 deg < |\theta \mathbf{x}|のとき)
・閉ループ特性利得虚部 Imag(Gclose)
                                               (|\theta \mathbf{x}| < 85 \text{deg} あるいは 95 \text{deg} < |\theta \mathbf{x}| のとき)
                    : ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁
         表示範囲
                         \pm \frac{Za}{\sin \theta x} %
         測定確度
・位相 \theta [deg]
         表示範囲 : -9,999.999~+9,999.999deg, 分解能 0.001deg
```

111

測定確度 :  $\pm \theta a \deg$ 

○増幅回路 利得・位相特性測定の確度

・利得	Gain[dB]			
	表示範囲	:	-999.999~+999.999dB,	分解能 0.001dB
	測定確度	:	$\pm Ga \ dB$	

・位相 θ[deg]

表示範囲	:	-9,999.999~+9,999.999deg,	分解能 0.001deg
測定確度	:	$\pm  heta$ a deg	

・群遅延 GD[s]

表示範囲	:	±(1E-15~9.99999E+03)s及び0s,	有効数字最大6桁
測定確度	:	$\pm \frac{\theta a}{360  imes APT} s$	
*APT : 7	パー	-チャ設定(∠f[Hz])	

○増幅回路 CMRR 特性測定の確度

•	同相利得 Gai	nCOM	[dB],	差動利得	GainNOR	M[dB]	
	表示範[	<u></u>	-998	9.999~+99	99.999dB,	分解能 0.001	dB
	測定確認	度 :	$\pm G$	a dB			

・位相 θ[deg]

表示範囲 : -9,999.999~+9,999.999deg, 分解能 0.001deg 測定確度 :  $\pm \theta$  a deg

• CMRR[dB]

 R[dB]
 (差動利得実測時)

 表示範囲
 : -999.999~+999.999dB, 分解能 0.001dB

 測定確度
 : ±2Ga dB

- ・CMRR[dB] (差動利得 定数設定時)
  - 表示範囲 : -999.999~+999.999dB, 分解能 0.001dB
  - 測定確度 : ±Ga dB

 ○増幅回路 PSRR 特性測定の確度 表示範囲 : -999.999~+999.999dB, 分解能 0.001dB 測定確度 : ±Ga dB
 ○増幅回路 微分利得微分位相特性測定の確度
 ・微分利得 DG[dB] 表示範囲 : -999.999~+999.999dB, 分解能 0.001dB 測定確度 : ±Ga dB

・微分位相 DP[deg]

表示範囲	:	-9,999.999~+9,999.999deg,	分解能 0.001deg
測定確度	:	$\pm  heta$ a deg	

#### ○増幅回路 飽和特性測定の確度

表示範囲	:	-999.999~+999.999dB,	分解能 0.001dB
測定確度	:	$\pm 2 { m Ga} \ { m dB}$	

#### ○フィルタ回路測定の確度

・利得 Gain[dB]

表示範囲	:	-999.999~+999.999dB,	分解能 0.001dB
測定確度	:	$\pm Ga \ dB$	

・位相 θ[deg]

表示範囲 : -9,999.999~+9,999.999deg, 分解能 0.001deg 測定確度 :  $\pm \theta$  a deg

・群遅延 GD[s]

表示範囲 : ±(1E-15~9.99999E+03)s 及び 0s,有効数字最大 6 桁 測定確度 : ± $\frac{\theta a}{360 \times APT}$  s

\*APT:アパーチャ設定(∠f[Hz])

0インと	ピーダンス測定の	確度
・インヒ	ピーダンス  Z [	Ω]
・レジス	<タンス R[Ω]	$( \theta \mathbf{x}  \leq 5 \text{deg } \mathcal{O} \geq \mathfrak{E})$
・リアク	フタンス X[Ω]	$( \theta \mathbf{x}  \ge 85 \deg \mathcal{O} $ とき)
・コンタ	ダクタンス G[S]	$( \theta \mathbf{x}  \leq 5 \text{deg} \mathcal{O} \geq \delta)$
・サセフ	プタンス B[S]	$( \theta x  \ge 85 \deg O とき)$
	表示範囲 :	±(1E-18~999.999E+15)及び 0, 有効数字最大 6 桁
	測定確度 :	$\pm \mathrm{Zacc}$ %
・レジス	スタンス R[Ω]	$( \theta \mathbf{x}  > 5 \operatorname{deg} \mathcal{O} $ とき)
・コンタ	ダクタンス G[S]	$( \theta \mathbf{x}  > 5 \operatorname{deg} \mathcal{O} $ とき)
	表示範囲 :	±(1E-18~999.999E+15)及び 0, 有効数字最大 6 桁
	測定確度 .	$+ \frac{\text{Zacc}}{2}$ %
		$\cos \theta x^{\prime 0}$
・リアク	フタンス X[Ω]	( $ \theta \mathbf{x}  < 85 \text{deg} のとき)$
・サセフ	プタンス B[S]	( θx  < 85degのとき)
	表示範囲 :	±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁
	測定確度 ·	$+\frac{\text{Zacc}}{2}$ %
		$-\sin\theta x^{-2}$
・位相	$\theta  [deg]$	

Г

表示範囲	:	-9,999.999~+9,999.999deg,	分解能 0.001deg
測定確度	:	$\pm  heta$ acc deg	

○ゲイン	/・フェーズ測	則定(	の確度
・ゲイン	Gain[dB]		
	表示範囲	:	-999.999~+999.999dB,分解能 0.001dB
	測定確度	:	±Ga dB
・ゲイン	×実部 A		( $  \theta \mathbf{x}  $ ≦ 5deg あるいは 175deg ≦ $  \theta \mathbf{x}  $ のとき)
・ゲイン	∕虚部 B		$(85 \deg \leq  \theta x  \leq 95 \deg のとき)$
	表示範囲	:	±(1E-18~999.999E+15)及び 0,有効数字最大 6 桁
	測定確度	:	$\pm \mathrm{Za}$ %
・ゲイン	×実部 A		(5deg $<   \theta \mathbf{x}   < 175$ deg のとき)
	表示範囲	:	±(1E-18~999.999E+15)及び 0,有効数字最大 6 桁
	測定確度	:	$\pm \frac{\mathrm{Za}}{\cos \theta \mathrm{x}} \%$
・ゲイン	・虚部 B		( θx  < 85deg あるいは 95deg <  θx  のとき)
	表示範囲	:	±(1E-18~999.999E+15)及び 0,有効数字最大 6 桁
	測定確度	:	$\pm \frac{\mathrm{Za}}{\sin \theta \mathrm{x}} \%$

・位相 θ[deg]

Г

表示範囲	:	-9,999.999~+9,999.999deg,	分解能 0.001deg
測定確度	:	$\pm  heta  \deg$	

### 9.3 測定処理

●オートレンジング機能

入力信号のレベルに追従して入力レンジを切り換える機能

●遅延機能

スイープ中の測定条件(周波数, AC 振幅, DC バイアス)切換後, 測定開始までの時間を遅 延する機能。遅延量は,時間又はサイクル数で設定する

スイープ中は、設定→遅延→測定を繰り返します。

秒設定

設定範囲 0~9,999s

設定分解能 10ms

サイクル設定

設定範囲 0~9,999 サイクル

設定分解能 1サイクル

●積分機能

ノイズの影響を取り除いて測定するためのデータ積分機能

測定の繰り返しは、サイクル数又は時間で設定する

サイクル設定

設定範囲 1~9,999 サイクル

設定分解能 1サイクル

秒設定

設定範囲 0~9,999s(設定に関わらず1サイクルの積分は必ず実行する)

設定分解能 10ms

●周波数軸高密度スイープ(自動低速高密度スイープ)

測定データが大幅に変化するとき,自動的にその前後の周波数区間のスイープ密度を上げ て正確に測定する機能

参照信号入力 測定信号入力1又は測定信号入力2

変化幅

a, b, R

設定範囲	$0 \sim 1 \text{GVrms}$
設定分解能	3桁又は1µVのいずれか大きい方

#### dBR

	設定範囲	$0\sim 1000 dB$
	設定分解能	3 桁又は 0.01dB のいずれか大きい方
位	相	
	設定範囲	$0\sim 180 \deg$
	設定分解能	3 桁又は 0.01deg のいずれか大きい方

●疑似定電流出力測定(振幅圧縮)

試料に対し定電流での測定を実現します。

試料の印加電流をシャント抵抗で変換,電圧として監視測定信号入力で検出し,測定信号出 力のレベルを制御することにより,定電流での測定を可能にしています。

試料の特性を考慮し,目標電流値に対する,監視測定信号入力の電圧検出が適切となるシャント抵抗や増幅器の選定や設定が必要です。

監視測定信号測定信号入力1又は測定信号入力2,又は監視なし目標電圧レベル検出範囲1m ~ 250Vrms目標レベル許容差範囲0 ~ 100%最大レベル制御回数1 ~ 9,999レベル補正制御率0 ~ 100%出力電圧制限範囲1mV ~ 10 Vpk

●過大入力検出機能

測定信号入力1	$0 \sim 250$ Vrms
測定信号入力2	$0 \sim 250$ Vrms
検出時動作	継続,スイープ停止,出力 OFF

●イコライズ機能

センサやケーブルなどの測定系のゲイン・フェーズ周波数特性をあらかじめ測定しておき, 後の本測定のときにこの測定系の誤差分を取り除いて,被測定系のみの特性を得る機能。ゲ イン・フェーズ測定時に使用。

●オープン補正機能・ショート補正機能

シャント抵抗やケーブルなどの測定系の残留インピーダンス,残留アドミタンスの周波数 特性をあらかじめ測定しておき,後の本測定のときにこの測定系の残留分を取り除いて,被 測定試料のみのインピーダンス特性を得る機能。インピーダンス測定時に使用。

●キャリブレーション

自己誤差補正を行う機能です。

※本器は、電源投入時のキャリブレーションは自動で行われません。 測定の前には、必ずキャリブレーションを行ってください。 測定結果に誤差が生じる場合があります。

※キャリブレーション中は、測定操作を行うことができません。

# 9.4 測定信号入力部

Г

●入力信号数	2
	インピーダンス測定時は,測定信号入力1を電圧,測定信号入力2を
	電流-電圧変換された値として測定します。
●コネクタ	絶縁型 BNC-R
●入力インピーダンス	1MΩ±2%, 並列に 25pF±5pF
●IMRR(アイソレーショ	ョンモード除去比)
	120dB以上(DC~60Hz)
	ただし,信号源インピーダンスが1Ω より小さいとき
●アイソレーション	
耐電圧	250Vrms連続 (信号及びグラウンド 対 筐体)
	250Vrms 連続 (信号及びグラウンド 対 測定信号出力部, 測定信号 入力間)
	ただし,付属の BNC ケーブル使用時の値
	付属以外のケーブル使用時は 30Vrms 連続
対筐体容量200pF」	以下
_	
●最大過渡過電圧	1,500Vrms
●周波数範囲	$0.1 \mathrm{mHz}{\sim}15 \mathrm{MHz}$
●最大入力電圧250Vrm	us(AC)又は±200V(DC)若しくは±350Vpk(AC+DC)
	ただし,付属の BNC ケーブル使用時
	付属以外のケーブル使用時は 30Vrms(AC)又は±60V(DC)
	若しくは±42Vpk(AC+DC)
●最大測定電圧250Vrm	IS
	ただし,付属の BNC ケーブル使用時
	付属以外のケーブル使用時は 30Vrms
●高調波及び雑音除去比	۲ ۲
ノーマルモードI	DC 60dB以上
広帯域ホワイトノ	'イズ 50dB以上(雑音帯域幅 500kHz, 積分 1,000 サイクル)
高調波(10 次以下	)60dB以上(測定周波数 100kHz 以下)
	40dB以上(測定周波数 100kHz 以上)
●ダイナミックレンジ	140dB typ(10Hz~1MHz)
	80dB typ(1MHz を超え,15MHz 以下)
(ただし	,大きい方の測定信号入力が 10Vpk 以上,積分 4,000 サイクル)
●1 + 手7, 4)+0 100	

●入力重み付け0~1.0000E+6(分解能5桁又は0.01E-9), 位相反転機能

図 9-1に,付属の BNC ケーブルを使用したときの,測定信号出力部及び測定信号入力部 1 及び 2 と筐体間のアイソレーション耐電圧仕様を示します。



図 9-1 対筐体アイソレーション耐電圧仕様(付属の BNC ケーブル使用時)

図 9-2は、付属以外のケーブルを使用したときのアイソレーション耐電圧仕様です。



図 9-2 対筐体アイソレーション耐電圧仕様(付属以外のケーブル使用時)

図 9-3は、付属の BNC ケーブルを使用したときの、測定信号出力部と測定信号入力部1及び2 相互間のアイソレーション耐電圧仕様です。



図 9-3 測定信号出力部と測定信号入力部間のアイソレーション耐電圧仕様(付属の BNC ケーブル使用時)

図 9-4は、付属以外のケーブルを使用したときの、測定信号出力部と測定信号入力部 1 及び 2 相互間のアイソレーション耐電圧仕様です。



図 9-4 測定信号出力部と測定信号入力部間のアイソレーション耐電圧仕様(付属以外のケーブル使用時)

# 9.5 測定信号出力部

(	●出力チャネル数	1
(	●コネクタ	絶縁型 BNC-R
(	●出力波形	正弦波
(	●周波数	
	範囲	$0.1 \mathrm{mHz} \sim 15 \mathrm{MHz}$
	設定分解能	0.1mHz
	確度	$\pm 10$ ppm
(	●AC 振幅	
	範囲	0V~10Vpk(無負荷時)
	設定分解能	3 桁又は 0.01mVpk のいずれか大きい方
	確 度(正弦波)	±0.3dB以内(100kHz以下)
		±1dB以内(1MHz以下)
		±3dB以内(15MHz以下)
		(ただし、キャリブレーション直後、設定が 100mV~10Vpk,
		無負荷のとき)
	ひずみ率(正弦波)	0.2%以下(100kHz 以下, BW500kHz 10Vpk 出力時)
(	●DC バイアス	
	範囲	-10V~+10V(無負荷時)
	分解能	10mV
	確度	±(DC バイアス設定の 1%+AC 振幅設定の 2%+30mV)
		(ただし、キャリブレーション直後、無負荷のとき)
(	●出力インピーダンス	50Ω±2%(1kHz 時) 不平衡(BNC 接栓)
(	●最大出力(AC+DC)	
	電圧	±10V(無負荷)
	電流	$\pm 100$ mA
(	●スイープ	
	スイープ項目	周波数,振幅,DC バイアス,ゼロスパン の何れか
(	●周波数スイープ	
	スイープ範囲	$0.1 \mathrm{mHz}{\sim}15 \mathrm{MHz}$
	スイープ点数	
	ログスイープ	: 4~20,000
	リニアスイープ	: 4~20,000

●振幅スイープ スイープ範囲 0.01mVpk~10Vpk スイープ点数 ログスイープ : 4~20,000 リニアスイープ:4~20,000 ●DC バイアススイープ スイープ範囲 -10V~+10V スイープ点数 ログスイープ : 4~20,000 リニアスイープ : 4~20,000 ●ゼロスパンスイープ スイープ範囲 1.00s~999,999.99s(約12日) 設定分解能 0.01sスイープ点数 ログスイープ : 4~20,000 リニアスイープ : 4~20,000 ●アイソレーション 耐電圧 250Vrms 連続 (信号及びグラウンド 対 筐体) 250Vrms 連続 (信号及びグラウンド 対 測定信号入力部) ただし、付属の BNC ケーブル使用時の値 付属以外のケーブル使用時は 30Vrms 連続 対筐体容量 250pF以下

●最大過渡過電圧 1,500Vrms

### 9.6 表示

●表示器 外部 LCD モニタ 1,280×1,024 dot, 19 インチ

●ステータス表示 筐体面 LED 表示

本器の状態を表示するランプ。

表示項目

"MEASURING"	測定中に点灯
"CALIBRATING"	キャリブレーション実行中に点灯
"ERROR"	エラー発生時に点灯
"POWER"	電源投入中に点灯
"ON OUTPUT-OSC"	測定信号出力中に点灯
"OVER INPUT-CH1"	測定信号入力1に過大な電圧が入力された時に点灯
"OVER INPUT-CH2"	測定信号入力2に過大な電圧が入力された時に点灯

●測定結果データ表示(マーカ)

測定データやシミュレーションデータは、マーカで読み取り可能。

利 得

D,Q

リニア1E-18~999.999E+15及び0,有効数字最大6桁

ロ グ±999.999dB, 分解能 0.001dB

位相 -9,999.999~+9,999.999deg, 分解能 0.001deg

|Z|, |Y|, R,X, G,B, L,C,R

±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁

±(0.00001~99,999.9)及び 0, 有効数字最大 6 桁

ε,μ ±(1E-18~999.999E+15)及び0,有効数字最大6桁

k(結合係数) 0.000~1.000, 分解能 0.001

N(トランス巻数比) 0.0001~9,999, 有効数字最大4桁

GD(群遅延) ±(1E-15~9.99999E+03)s 及び 0s, 有効数字最大 6 桁

tan δ (損失率) ±(0.000001~99,999.9)及び 0s, 有効数字最大 6 桁

## 9.7 プリント出力 (オプション プリンタ利用時)

プリンタに帳票あるいはグラフを印刷する機能

オプションプリンタ接続時に利用することができます。

- ●形式 インクジェット式(カラー)
- ●対応用紙 A4 普通紙
- ●印刷項目

帳票出力測定結果,測定条件,測定記録を印刷

グラフ出力 グラフ部分のみを印刷(画面ハードコピーに相当)

### 9.8 内部記憶

本器内部の記憶装置(メモリ)に保存できるデータ,設定情報など。

●測定レシピ	アプリケーション毎の測定条件,補正データ,
	コントロール I/O 設定
	アプリケーション毎に記憶数 300 組以上
	電源オフ時も記憶される
●測定結果データ	測定して得たデータ,シミュレーションで得たデータ,等
	アプリケーション毎に記憶数 300 データ以上
	電源オフ時も記憶される
●設定情報	本器の各種設定情報
	電源投入時,前回動作時の設定に復帰
	ユーザによる保存・読み出し操作は不可
	記憶サイズ1組
●補正データ	測定系誤差分を補正するためのデータ
	補正操作実行時に記憶される。

イコライズメモリ ゲイン・フェーズ測定時, プローブ等の周波数特性を格納 オープン補正メモリ インピーダンス測定時, 残留アドミタンス周波数特性を格納 ショート補正メモリ インピーダンス測定時, 残留インピーダンス周波数特性を格納

●データロガーデータ アナログ信号入力により記録されたデータ

### 9.9 外部記憶

- ●媒体 USB1.1 又は USB2.0 に準拠した USB メモリ
- ●コネクタ フロントパネル, USB-A コネクタ
- ●ファイルシステム FAT32
- ●最大容量 32GB
- ●ファイル種類

#### ・帳票出力

ファイル形式 PDF 形式

- 測定結果 グラフ,マーカ読み値,パラメタ抽出結果 等
- 測定条件 測定日時,機器設定等
- 測定記録 測定者,測定場所,温度・湿度・気圧,使用測定器一覧(ユーザが入力)
- ・グラフ出力(グラフ部分のハードコピー)
  - ファイル形式 BMP 形式
- ・測定レシピ
  - ファイル形式 XML 形式
- ・測定結果データ
  - ファイル形式 XML 形式
- ・伝達関数

ファイル形式 TXT 形式

- ・データロガー
  - ファイル形式 WDB形式(独自バイナリ形式ファイル)

## 9.10 外部入出力機能

#### ●USB (host)

キーボード,トラックボール,プリンタ (オプション),USBメモリ(別売り)を接続 規格 ポート数6 (フロントパネル:×2,リアパネル:×4) コネクタUSB-A コネクタ

#### ●USB (function)

外部 PC で本器を FRA 互換として利用する際に接続 規格 USB1.1

ポート数1

コネクタリアパネル, USB-B コネクタ

デバイスクラス USB-TMC

FRA 互換外部制御では、下記の機能の制約があります。

- ・「9.1 解析処理」の機能は使用できません。
   基本的なゲイン・フェーズ及びインピーダンス特性のみの測定に限定されます。
   (インピーダンスは測定信号入力 1(電圧)と測定信号入力 2(電流-電流変換結果)の大きさの比と位相差として扱います)
- ・「9.5 測定信号出力部 ●振幅スイープ, ●DC バイアススイープ, ●ゼロスパンスイ ープ」は使用できません。周波数スイープのみに限定されます。
- ・「9.6 表示 ●測定結果データ表示」で読み出せるのは利得と位相だけです。

●LAN (Ethernet)

外部 PC 等で本器を制御するときに接続 接続時, Auto Negotiation 機能により伝送速度を自動識別 ストレート/クロスケーブル接続の自動識別(AUTO-MDIX)には対応していません。

インタフェース規格	IEEE802.3ab 準拠(1000BASE-T 時)
	IEEE802.3u 準拠 (100BASE-TX 時)
	IEEE802.3 準拠 (10BASE-T 時)
伝送速度(論理値)	1,000 Mbps(1000BASE-T 時)
	100 Mbps (100BASE-TX 時)
	10 Mbps (10BASE-T 時)
ポート数	1
コネクタ	リアパネル RJ-45型8極モジュラジャック
	接続ケーブルは,カテゴリ 5e 対応品を推奨
	カテゴリ 5e 以下の場合は,期待する伝送速度で接続
	できないことがあります。

※PC からの測定制御やファイルのインポート、エクスポートを行う場合は、ZGA5920 用の独自 プロトコル仕様になります。PC から簡単に通信ができるように、付属 CD に収録されているユ ーティリティソフトウエア、ソフトウエア開発者向けキット(NFRemote コンポーネント)を ご利用ください。

●VGA

規格	アナログ RGB
ポート数1	
コネクタリアパ	ネル, DIPSLAY コネクタ(ミニ D-sub15 ピン メス)

●直流電源出力

当社製シグナルインジェクタプローブ 5055(別売り)に接続する電源出力 コネクタリアパネル, AUX コネクタ

●メンテナンスコネクタ

本体の保守用コネクタです。何も接続しないでください。 コネクタリアパネル, MAINTENANCE1 及び MAINTENANCE2

●コントロール I/O

外部の機器の制御,連動動作を行う時に使用します。 外部のリレー駆動を行う場合は,適切なリレー駆動用回路を介してコントロール I/O と 接続を行ってください。

信号入力部

チャネル	8チャネル
入力電圧	TTL
入力インピーダンス	10kΩプルアップ
High Voltage	2.1 V (Min) / 5.5 V (Max)
Low Voltage	-0.5 V (Min) / 0.5 V (Max)
最小検出パルス幅	$300\mu$ s
入力論理極性	負論理
入力端子	コントロール I/O D-SUB 37 ピンコネクタ内
入力信号	測定開始(2)/測定中断(3)/出力 ON(4)/出力 OFF(5)
()内の数値は、ピン番号	予約 (6) ~(9)
	信号入力より操作が機能するまでの最大遅延時間 250ms 以内
信号出力部	
チャネル	8チャネル
出力形式	TTL
High Voltage	3.8 V (Min)
Low Voltage	0.44 V (Max)
最大出力電流	5mA
出力論理極性	正論理
出力端子	コントロール I/O D-SUB 37 ピン コネクタ内
出力信号	パルス出力 測定開始時(11)/測定完了時(12)/
()内の数値はピン番号	測定開始からの指定時間経過時(13)
	状態出力 出力状態 ON/OFF (14)
	測定状態 測定中/待機(15)
	予約(16)~(18)

内部状態変化から信号出力されるまでの最大遅延時間 250ms 以内

●アナログ信号入力

本器の測定動作に合わせて、データロギングする際に使用します。

#### 入力部

チャネル	1チャネル
入力レンジ	$\pm 10 \mathrm{V}$
入力インピーダンス	$1 \mathrm{M}\Omega$
入力結合	DC
AD 変換器分解能	16bit
入力誤差	入力レンジ FS の±0.5% DC 時(参考値)
周波数特性	DC~10kHz 時 ±3dB (参考値)
入力端子	BNC

#### 記録機能

記録媒体	内部記憶内 最大 20GB
サンプリングレート	$1 \sim 25 \mathrm{k} \mathrm{S/s}$
最大記録時間	約8時間/1記録
	最大 20GB 以内で複数回記録可能
記録開始	測定開始時/出力 ON 時
	記録開始からの時間指定
	時間指定より、記録終了が先に行われた場合は記録されません。
	記録開始までの最大遅延時間 250ms 以内
記録終了	測定完了時/測定中断時/出力 OFF 時/
	記録開始からの時間指定
	ただし、いずれも最大記録時間内で記録は終了
	記録停止までの最大遅延時間 250ms 以内

# 9.11 一般事項

(システム共通仕様)

- ●電源入力
  - 電 圧 AC90V~132V/180V~250V

周波数 50Hz/60Hz ±2Hz

Π

過電圧カテゴリ

●環境条件

周囲温度範囲·周囲	显度範囲 (プリンタを除く)
性能保証	+5~+35℃, 30~80%RH(結露がないこと)
保管条件	-10~+50℃, 30~80%RH(結露がないこと)
汚染度	2
●安全規格*1	EN 61010-1:2010
	EN 61010-2-30:2010
$\bullet$ EMC <sup>* 1</sup>	EN 61326-1:2006 (Group 1, Class A)
	EN 61000-3-2:2006
	EN 61000-3-3:2008
*1:CEマーキングされ	ている <b>ZGA5920</b> のみ適合します。

(ZGA5920 本体仕様)

●消費電力	最大 150VA
●機器の冷却	強制空冷,背面吐き出し式
●設置姿勢	水平, あるいは垂直(10°以内)
●絶縁抵抗	20MΩ以上(DC500V にて,電源入力一括対筐体間)
●耐電圧	AC1500V(電源入力一括対筐体間)
●外形寸法	430(W)×173(H)×438(D)mm(突起物を除く)
●質量	約 12.5kg
(モニタ 単体仕様)	*変更される場合があります。ご発注時にご確認ください。
●消費電力	最大 45W
●外形寸法	$405(W) \times 416(H) \times 205(D)mm$
●質量	約 6kg
(キーボード 単体仕様)	*変更される場合があります。ご発注時にご確認ください。
●インタフェース規格	USB 1.1 HID 準拠 106/109 互換キーボード(日本語) 又は
	101/104 互換キーボード (US)
●電源	<b>ZGA5920</b> 本体の USB ポートより供給

- ●外形寸法 338(W)×37(H)×251(D)mm
- ●質量 約 610g

- (トラックボール 単体仕様) \*変更される場合があります。ご発注時にご確認ください。
  - ●インタフェース規格 USB 1.1 HID 準拠 マウス
  - ●電源 **ZGA5920**本体の USB ポートより供給
  - ●外形寸法 87(W)×43(H)×166(D)mm
  - ●質量 約 200g

Г



図 9-5 ブロックダイヤグラム(本体)









図 9-6 外形寸法図(本体)

### ————— 保 証 —————

ZGA5920は,株式会社エヌエフ回路設計ブロックが十分な試験及び検査を行って出荷しております。

万一製造上の不備による故障又は輸送中の事故などによる故障がありましたら,当社又は当社 代理店までご連絡ください。

当社又は当社代理店からご購入された製品で,正常な使用状態において発生した部品及び製造 上の不備による故障など,当社の責任に基づく不具合については納入後1年間の保証をいたしま す。

この保証は,保証期間内に当社又は当社代理店にご連絡いただいた場合に,無償修理をお約束 するものです。

なお,この保証は日本国内においてだけ有効です。日本国外で使用する場合は,当社又は当社 代理店にご相談ください。

下記の事項に該当する場合は、保証期間内でも有償となります。

- ・取扱説明書に記載されている使用方法、及び注意事項に反する取り扱いや保管によって生じた故障
- お客様による輸送や移動時の落下、衝撃などによって生じた故障、損傷
- お客様によって製品に改造が加えられている場合
- 外部からの異常電圧及びこの製品に接続されている外部機器の影響による故障
- 火災,地震,水害,落雷,暴動,戦争行為,及びその他天災地変などの不可抗力的事故による故障,損傷
- •磁気テープや電池などの消耗品の補充

\_ 修理にあたって \_\_\_\_\_

万一不具合があり, 故障と判断された場合やご不明な点がありましたら, 当社又は当社代理店 にご連絡ください。

ご連絡の際は、型式名(又は製品名)、製造番号(銘板に記載の SERIAL 番号)とできるだけ詳し い症状やご使用の状態をお知らせください。

修理期間はできるだけ短くするよう努力しておりますが、ご購入後5年以上経過している製品のときは、補修パーツの品切れなどによって、日数を要する場合があります。

また,補修パーツが製造中止の場合,著しい破損がある場合,改造された場合などは修理をお 断りすることがありますのであらかじめご了承ください。

#### ― お願い ―――

- 取扱説明書の一部又は全部を、無断で転載又は複写することは固くお断りします。
- 取扱説明書の内容は、将来予告なしに変更することがあります。

● 取扱説明書の作成に当たっては万全を期しておりますが、内容に関連して発生した損害などについては、その責任を負いかねますのでご了承ください。
 もしご不審の点や誤り、記載漏れなどにお気づきのことがございましたら、お求めになりました当社又は当社代理店にご連絡ください。

#### ZGA5920 取扱説明書

株式会社 エヌエフ回路設計ブロック 〒223-8508 横浜市港北区綱島東 6-3-20 TEL 045-545-8111

http://www.nfcorp.co.jp/

© Copyright 2012-2017, NF Corporation
